

RENLE



雷诺尔

Shanghai RENLE
Science&Technology Co., Ltd.

上海雷诺尔科技股份有限公司

Shanghai RENLE Science&Technology Co., Ltd.

地址：上海市嘉定区城北路3968弄188号1幢

邮编：201807

总机：021-5996 6666

传真：021-59160987

Http:// www.renle.com

E-mail: renle@renle.com

全国免费服务热线：800-8200-785

2020.12



掌握实时科技、产品信息，请关注雷诺尔科技微信企业号

创芯科技·智惠全球

RENLE Science & technology

RNB2000 系列

变频调速器

用户手册



智能电网·新能源·电气传动专业制造商

创芯科技·智惠全球

股票代码：833586



雷诺尔

Shanghai RENLE
Science&Technology Co., Ltd.

RNB2000变频调速器

用户手册

语言版本：简体中文版

上海雷诺尔科技股份有限公司
Shanghai RENLE Science&Technology Co., Ltd.

目录

1 序言	03-05	4 操作及上电说明	40-44
03	安全事项	40	操作面板的说明
05	其它	42	操作流程
		43	显示参数
2 产品信息	06-13	44	操作面板数码管显示的字符含义
06	产品型号命名规则及铭牌	44	首次上电
07	产品规格型号及技术参数		
10	产品外形及安装尺寸、重量		
13	操作面板的外形及尺寸		
3 安装及配线	14-39	5 功能参数速查表	45-74
14	安装环境		
14	产品安装及间隔距离	6 功能参数详解	75-137
17	操作键盘及盖板的安装和拆卸	75	基本功能参数(F00 组)
20	产品外围元器件及说明	79	电机1参数(F01 组)
22	主回路接线端子图	83	起停控制(F02 组)
31	标准接线图	87	V/F 控制功能(F03 组)
32	主回路连接	91	矢量控制(F04 组)
34	控制回路连接	96	面板与显示(F05 组)
39	配线中的EMC 问题	100	输入端子(F06 组)
		107	输出端子(F07 组)
		111	保护与故障(F08 组)
		116	PID 控制(F09 组)
		119	摆频、定长与计数(F10 组)

- 122 简易PLC及多段速控制(F11 组)
- 125 485 通讯(F12 组)
- 126 辅助功能(F13 组)
- 131 电机 2 参数(F14 组)
- 132 状态监控(F15 组)
- 134 PROFIBUS-DP/CANopen功能 (F17 组)
- 137 以太网功能 (F18 组)
- 137 厂家功能 (F28 组)

本公司产品质量承诺 154

- 154 产品保修期
- 154 服务内容
- 154 责任

附录：保修卡 155

7 故障原因及对策 138~141

- 138 常见故障处理方法
- 138 故障信息及排除方法

保修协议 156

8 日常维护及保养 142~145

- 142 日常维护
- 145 定期维护
- 145 变频器易损件更换
- 145 变频器的存放

9 通讯协议 146~153

1

序言

感谢您使用上海雷诺尔科技股份有限公司生产的 RNB2000 系列变频器。RNB2000 系列变频器是我公司自主研发生产的高品质、多功能、低噪音的矢量控制通用型变频器。

本说明书对 RNB2000 系列变频器的安装、使用、功能参数设定、故障处理及维护进行了全面系统的阐述。为了确保能够正确的安装和使用本变频器，请您在使用前仔细阅读本说明书。

本说明书为随机器发送的附件，务必请您使用后妥善保管，以备今后对变频器进行检修和维护时使用。

1.1 安全事项

本说明书所涉及的安全图标定义：

危险

表示没有按要求使用时，可能导致人身伤亡或重大财产损失。

警告

表示没有按要求使用时，可能导致人体的中度伤害和设备的损坏。

请用户在涉及本产品的安装、调试、维护和维修时，详细阅读本章节的相关内容，并严格按照本章的要求操作。否则造成的任何人身伤害或财产损失均与本公司无关。

1.1.1 安装前

危险

- 开箱时发现机器进水或遗留有水迹，表示变频器曾经进水，请不要安装使用。
- 开箱时发现机器破损变形或部件缺失，请不要安装使用，否则有故障扩大和人员受伤的危险。
- 不要用手直接触摸变频器内部的控制端子、PCB 板及变频器部件。

危险

- 产品装箱单与实物不相符时，请不要安装使用。
- 产品铭牌上的规格要求与您的订货要求不相符时，请不要使用。

1.1.2 安装时

危险

- 必须由具有专业资格的人员进行安装作业，否则会有触电的危险。
- 变频器必须安装在金属或其它阻燃物体上，并且远离可燃物，否则可能引起火灾。
- 请按规定装配并拧紧变频器的固定螺丝，否则可能导致机器坠落损坏的危险。
- 变频器不可安装在含有爆炸气体的环境里，否则有引发爆炸的危险。

警告

- 搬运设备时轻拿轻放，以防砸伤脚或摔坏变频器。
- 请将变频器安装在震动小、无水滴、避免阳光直射的地方。
- 变频器安装柜内时，尤其是两台以上的变频器同时安装一面柜体内，请注意安装位置，并做好通风散热处理，否则有可能引起产品故障或损坏。
- 安装作业时请勿将线头、螺丝或钻孔残余物掉入变频器内部，否则有可能引起产品损坏。

1.1.3 配线时

危险

- 必须具有专业资格的人员进行配线作业，否则有触电或产品损坏的危险。
- 配线时必须严格按照本手册执行，否则有触电或产品损坏的危险。
- 必须确认输入电源完全断开的情况下，方能进行配电作业，否则有触电的危险。
- 所用到的电线和断路器、接触器等必须按手册要求选用国标产品。
- 变频器必须可靠接地，否则有触电的危险。
- 严格按照变频器上的丝印配线，禁止将输入、输出接反，否则有损坏设备的危险。

警告

- 变频器的端子信号线尽量远离动力电线，不能保证距离的情况下要垂直交叉分布，否则将造成信号的干扰。
- 变频器接线时保证所有端子螺丝打紧，否则有可能损坏产品。
- 编码器、传感器等必须使用屏蔽线，并且屏蔽层要可靠接地。

1.1.4 上电运行时

危险

- 变频器配线完成并确认无误后，盖上盖板，方可通电。
- 通电后严禁打开盖板，否则有触电的危险。
- 变频器运行时，要确保设备在可运行的范围内，否则有损坏设备的危险。
- 非专业技术人员禁止在运行状态下测试信号，否则有人身伤害和产品损坏的危险。
- 禁止随意更改变频器参数，否则有损坏产品的危险。

警告

- 禁止触摸风扇、制动电阻，否则有机械伤害和烫伤的危险。

- 不能通过通断电的方式来控制变频器的起停，否则有损坏产品的危险。
- 变频器输出端的断路器或接触器投切时变频器必须处于无输出状态，否则有损坏产品的危险。

1.2 其它

警告

- 本变频器不适用于超出本手册规定的规格范围，客户如有特殊需求，请致电我公司技术部。
- 本系列变频器内部配有浪涌抑制器，对雷电有一定的保护能力，但雷电高发地区，请用户在变频器电源输入端加装外部浪涌抑制器。
- 当变频器和电机之间的导线超过 100 米时，建议加装输出电抗器，以避免过大的分布电容而产生的过流保护故障。
- 请勿在变频器的输出端安装补偿电容器和浪涌吸收器，否则有可能因过热损坏变频器的危险。
- 在变频器的输入、输出侧加装输入、输出电抗器和专用的滤波器、磁环，都能有效地减少噪声输出，避免干扰系统其它设备的正常工作。
- 禁止非变频器专业人员对产品进行耐压测试，否则会损毁变频器。
- 机器报废应按工业废物处理，严禁焚烧，否则可能会有爆炸的危险。
- 海拔高地区空气稀薄，变频器的散热效果会降低，电解电容的电解液也易于挥发，影响其寿命。因此在海拔 1000 米以上的地区变频器应降额使用。建议海拔每升高 100 米，额定输出电流减少 1%。

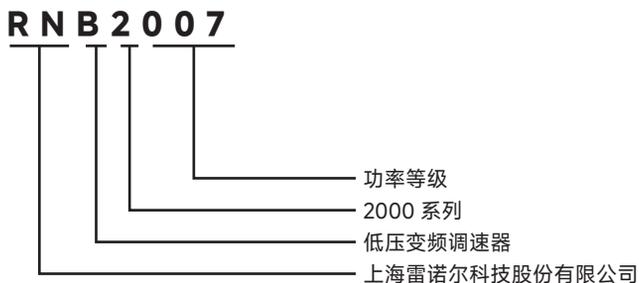
2

产品信息

2.1 产品型号命名规则及铭牌

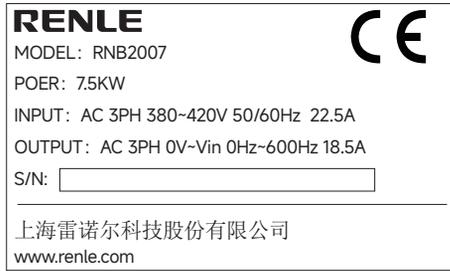
2.1.1 命名规则

产品铭牌上的字母、数字组合分别表示了产品所属系列、功率、适用负载类型等。



字符	说明
RN	上海雷诺尔科技股份有限公司
B	低压变频调速器
2	2000 系列
007	000: 0.75kW、001:1.5kW.....007:7.5kW、011:11kW.....

2.1.1 产品铭牌



2.2 产品规格型号及技术参数

2.2.1 产品规格型号

表 2-1 产品规格型号表

变频器型号	功率 (kW)	输入电压 (V)	输入电流 (A)	输出电流 (A)	适配电机功率 (kW)
RNB2000	0.75	三相380V	3.4	2.5	0.75
RNB2001	1.5		5.0	3.8	1.5
RNB2002	2.2		5.8	5.3	2.2
RNB2004	4.0		12.0	9.5	4.0
RNB2005	5.5		18.5	14	5.5
RNB2007	7.5		22.5	18.5	7.5
RNB2011	11		30.0	25.0	11
RNB2015	15		39.0	32.0	15
RNB2018	18.5		45.0	38.0	18.5
RNB2022	22		54.0	45.0	22
RNB2030	30		68.0	60.0	30
RNB2037	37		84.0	75.0	37
RNB2045	45		98.0	92.0	45
RNB2055	55		123.0	115.0	55
RNB2075	75		157.0	150.0	75
RNB2090	90		188.0	180.0	90
RNB2110	110		221.0	215.0	110
RNB2132	132		267.0	260.0	132
RNB2160	160		309.0	305.0	160
RNB2185	185		344.0	340.0	185
RNB2200	200		384.0	380.0	200
RNB2220	220		429.0	425.0	220

RNB2250	250	三相380V	460.0	480.0	250
RNB2280	280		500.0	530.0	280
RNB2315	315		580.0	600.0	315
RNB2350	350		625.0	650.0	355
RNB2400	400		715.0	720.0	400
RNB2500	500		848.0	860.0	500

注 1. RNB2037 (含) 以下功率的变频器标配内置制动单元, RNB2045 ~ RNB2110 功率变频器可选配内置制动单元。制动电阻的功率和阻值需满足表 3-3 中要求, 否则有产品损坏的危险。RNB2132 及以上功率变频器制动单元为外置, 需客户自行采购。

注 2. RNB2350 (含) ~ RNB2500 (含) 之间功率的变频器自带交流输入电抗器。

注 3. 以上机型为标准通用机型, 未包括行业应用专用机型, 可定制其它规格的非标机型。

2.2.2 技术参数表

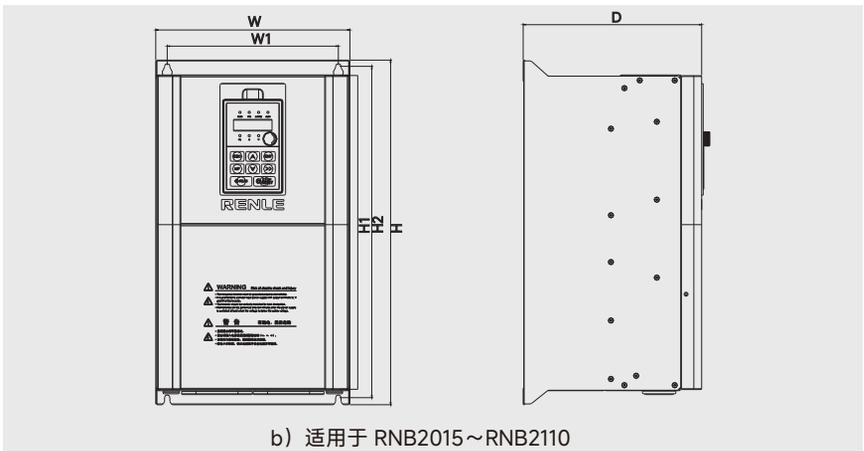
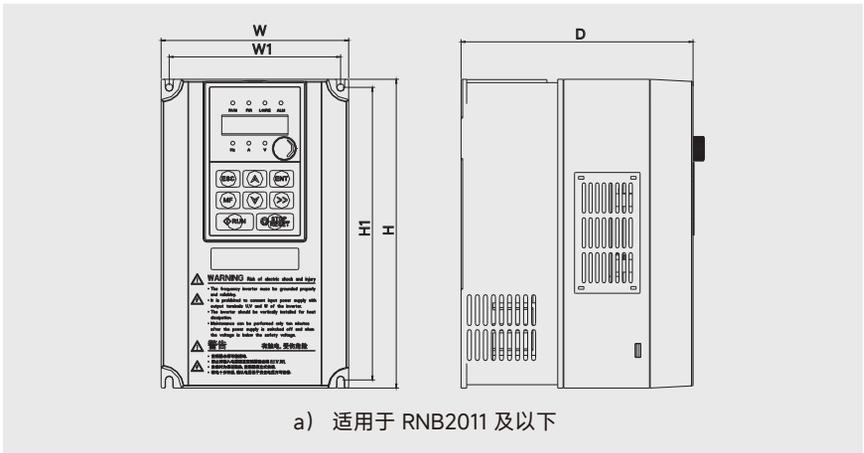
表 2-2 技术参数表

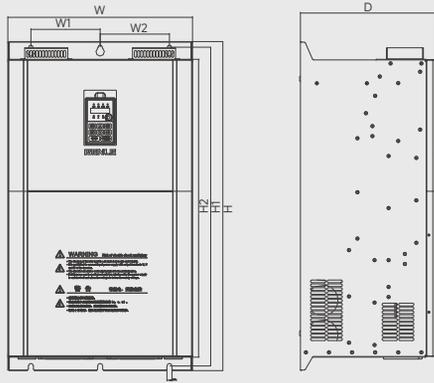
RNB2000 系列技术参数		
输入输出特性	输入电压范围	输入三相 380VAC±15% 电压范围
	输入频率范围	50 ~ 60Hz±5%
	输出电压范围	0 ~ 额定输入电压
	输出频率范围	0 ~ 600Hz, 单位 0.01Hz
	输出过载能力	150% 1 分钟; 180% 10 秒; 200% 1 秒
运行控制特性	控制方式	V/F 控制 无 PG 矢量控制 0 (适用于同步机) 无 PG 矢量控制 1 (适用于异步机)
	调速范围	异步机 1: 200 (V/F、无 PG 矢量控制 1) 同步机 1: 20 (无 PG 矢量控制 0)
	速度控制精度	±0.5% (V/F 控制) ±0.2% (无 PG 矢量控制)
	速度波动	± 0.3% (无 PG 矢量控制)
	转矩响应	<20ms (无 PG 矢量控制)
	转矩控制精度	10% (无 PG 矢量控制)
	启动转矩	异步机: 0.25Hz/150% (无 PG 矢量控制 1) 同步机: 2.5 Hz/150% (无 PG 矢量控制 0)
基本功能	启动频率	0.00 ~ 20.00Hz
	加减速时间	0.0 ~ 3000.0s
	载波频率	1.0kHz ~ 15.0kHz
	频率设定方式	UP/DOWN 设定、数字设定、模拟量设定、脉冲频率设定、多段速运行设定、简易 PLC 设定、PID 设定、MODBUS 通讯设定、PROFIBUS-DP 通讯设定等。实现设定的组合和设定通道的切换。

基本功能	启动方式	从启动频率启动、先直流制动再启动、速度搜索启动
	停机方式	减速停机、自由停机、减速停机 + 直流制动、减速停机 + 磁通制动
	电机类型	支持异步电机、同步电机
	能耗制动能力	制动单元动作电压：320 ~ 750V
	直流制动能力	直流制动频率：0 ~ 600Hz； 直流制动等待时间：0 ~ 50s； 直流制动电流：0.0 ~ 100.0%（变频器额定电流）； 直流制动时间：0.0 ~ 50.0s；
	自动电压调整	当电网电压变化时，能自动保持输出电压恒定
	瞬间降频	当电网电压欠压，瞬间降频维持母线电压
控制端子	开关量输入端子	标配 10 路输入，其中 1 路可作为高速脉冲输入 (HDI1)
	模拟输入端子	标配 3 路模拟量输入，AI1: 0 ~ 10V 或 0/4 ~ 20mA 输入可选 AI2: 0 ~ 10V 或 0/4 ~ 20mA 输入可选 AI3: -10V ~ +10V 输入
	开关量输出端子	标配 2 路多功能集电极输出，其中 1 路可作为高速脉冲输出 (HDO)
	模拟输出端子	标配 2 路输出 AO1,AO2 (0 ~ 10V 或 0/4 ~ 20mA 可选)
	继电器输出	标配 2 路继电器输出
通讯标配接口	RS485 通讯	提供 RS485 通讯接口，与外界 RS485 通讯，支持 Modbus 协议 (RTU 模式)
扩展通讯口	PROFIBUS-DP、以太网、CANopen	支持 PROFIBUS-DP、CANopen、以太网通讯
故障保护	加速过电流、减速过电流、恒速过电流、加速过电压、减速过电压、恒速过电压、母线欠压故障、电机过载、变频器过载、输入侧缺相、输出侧缺相、整流模块过热故障、逆变模块过热故障、外部故障、通讯故障、电流检测故障、电机参数辨识故障、EEPROM 操作故障、PID 反馈断线故障、制动单元故障、运行时间到达	
特设功能	参数拷贝、参数备份、共直流母线、两组电机参数自由切换、频率切换、直流制动、磁通制动、用户密码使用、过调制功能、同步机矢量控制、速度搜索启动、摆频控制、定长控制、计数功能、预励磁、过流失速、过压失速、停电再启动、跳跃频率、4 组加减速时间、灵活的风扇控制、过程 PID 控制、多段速控制、瞬间停电降频功能、简易 PLC 控制、下垂控制、参数辨识、弱磁控制、高精度的转矩控制、V/F 分离控制、故障记录等等	
面板显示	LED 显示	高亮 LED 数码管显示变频器的相关信息
其他	使用场所	室内，海拔低于 1 千米，不受阳光直射，无尘埃、腐蚀性气体、可燃性气体、油雾、水蒸汽、滴水或盐分等
	环境温度	-10 ~ +40℃，40 ~ 50℃之间降额使用，每升高 1℃，额定输出电流减少 1%
	湿度	5 ~ 95%（无凝露）
	振动	小于 0.5g

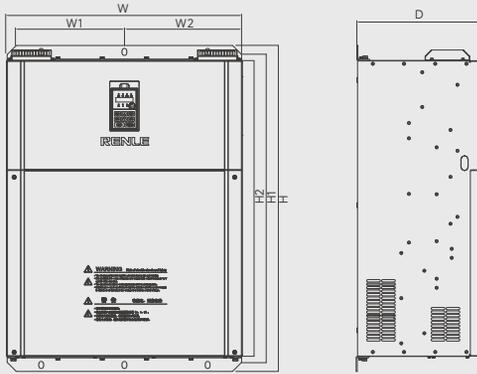
其他	海拔高度	0 ~ 2000 米, 1000 米以上降额使用, 每升高 100 米, 额定输出电流减少 1%
	存储温度	-40 ~ +70°C

2.3 外形及安装尺寸、重量

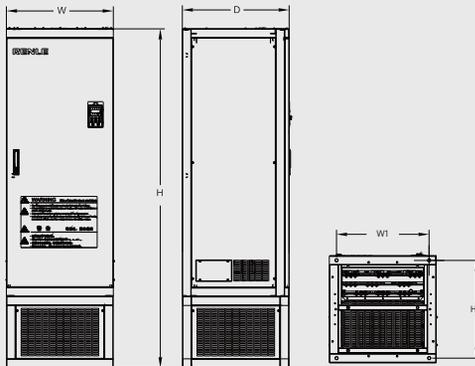




c) 适用于 RNB2132~RNB2200



d) 适用于 RNB2220~RNB2315

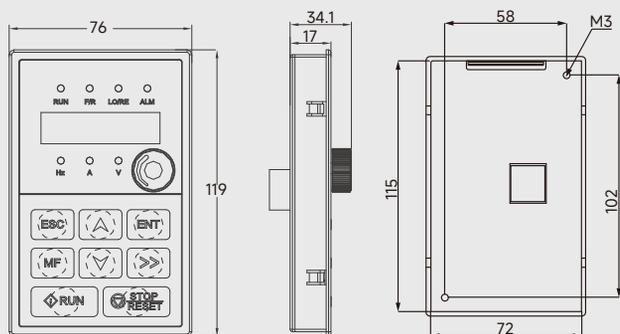


e) 适用于 RNB2350~RNB2500

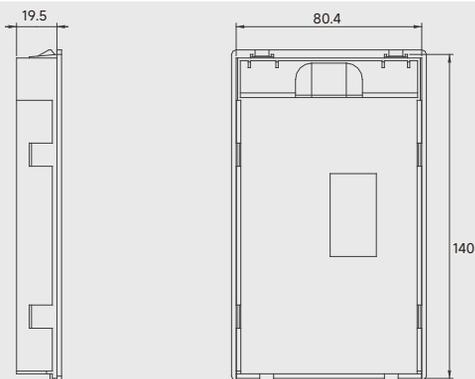
表 2-3 产品外形及安装尺寸、重量

变频器型号	外形和安装尺寸 (mm)						安装孔径	重量 (Kg)	机箱外型
	W	H	D	W1	H1	H2			
RNB2000	140	230	172	128	218	---	5.5	3.5	S1
RNB2001									
RNB2002									
RNB2004									
RNB2005									
RNB2007	165	285	200	153	273	---	5.5	5.2	S2
RNB2011									
RNB2015	214	410	203	184	360	385	7	11.5	S3
RNB2018									
RNB2022									
RNB2030	250	450	230	220	400	425	7	19	S4
RNB2037									
RNB2045	300	600	280	240	540	580	9	30	S5
RNB2055									
RNB2075	330	660	330	250	600	640	9	56	S6
RNB2090									
RNB2110									
RNB2132	485	850	355	180	772	826	11	110	S7
RNB2160									
RNB2185									
RNB2200									
RNB2220	683	940	355	240	860	910	13	165	S8
RNB2250									
RNB2280									
RNB2315									
RNB2350	600	1900	600	520	548	---	14	355	S9
RNB2400									
RNB2500									

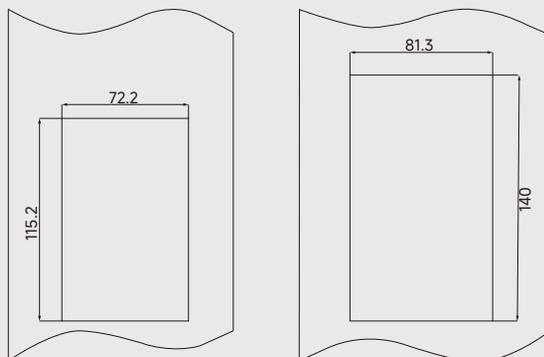
2.4 操作面板外形及尺寸



面板外形及尺寸图 (单位 mm)



外引键盘支架外形尺寸图 (单位 mm)



操作面板本体外引开孔尺寸图

操作面板支架外引开孔尺寸图

3

安装及配线

3.1 安装环境

- 1、安装在环境温度为 $-10^{\circ}\text{C} \sim +40^{\circ}\text{C}$ 之间，超过 40°C 以上须降额使用。
- 2、安装在空气的相对湿度 $\leq 95\%$ ，无凝露。
- 3、安装在振动小于 0.5g 的场合。
- 4、安装在阻燃物体表面，且周围有足够的散热空间。
- 5、变频器安装在海拔高度 1000 米以下可以输出额定功率。海拔高度超过 1000 米，其输出功率会下降。建议每升高 100 米，额定输出电流减少 1% 。
- 6、不允许变频器掉到地下突然的撞击。
- 7、不允许将变频器安装在接近电磁辐射源的地方。
- 8、不允许将变频器安装在有易燃气体、易爆气体、腐蚀性气体等的环境中。
- 9、不允许将变频器安装在阳光直射，有油雾、蒸汽的环境中。
- 10、安装作业时应避免将线头、螺钉及钻孔铁屑掉入变频器内部，否则可能引起变频器故障。
- 11、对于安装环境非常恶劣的场合（如纺织行业等），建议采用散热器柜外安装的方式。

3.2 产品安装及间隔距离

为保证产品良好散热，请垂直安装（出风口垂直往上），不得水平安装或横向安装。当多台变频器安装在同一柜体内时，建议采用并行安装方式。若多台变频器需采用上下安装方式，中间需加导流板。

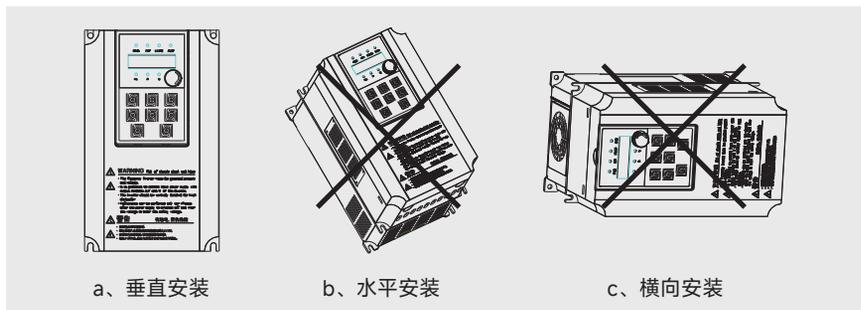


图 3-1 安装方向

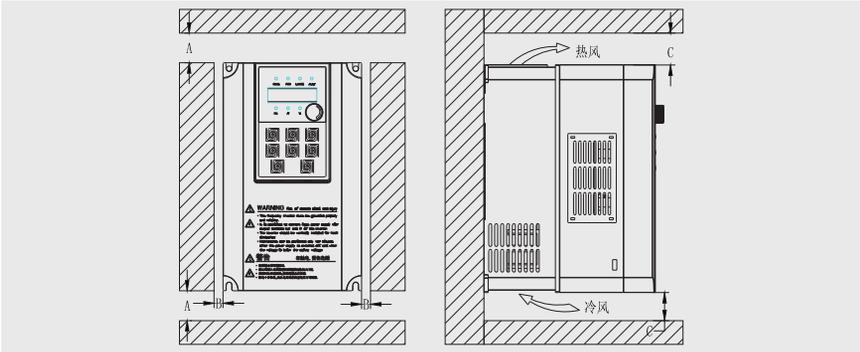


图 3-2 单台安装

如上图所示，单台安装时，变频器保持垂直安装，安装尺寸要求请参考表 3-1。

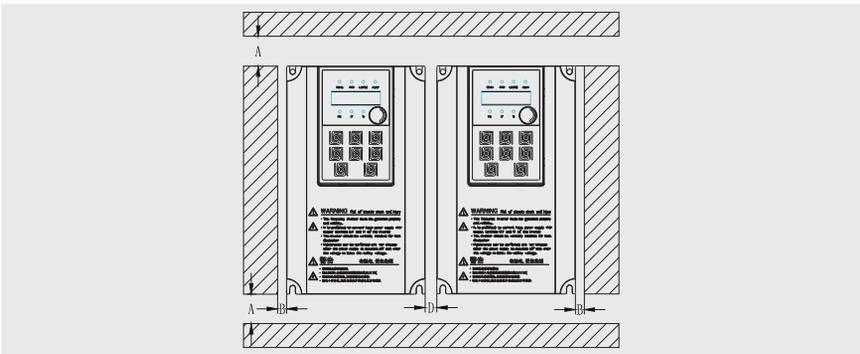


图 3-3 多台并行安装

表 2-1 产品规格型号表

变频器型号规格	安装空间尺寸 (mm)		
	B	C	D
RNB2000~RNB2037	≥50	≥150	≥50
RNB2045及以上	≥50	≥300	≥100

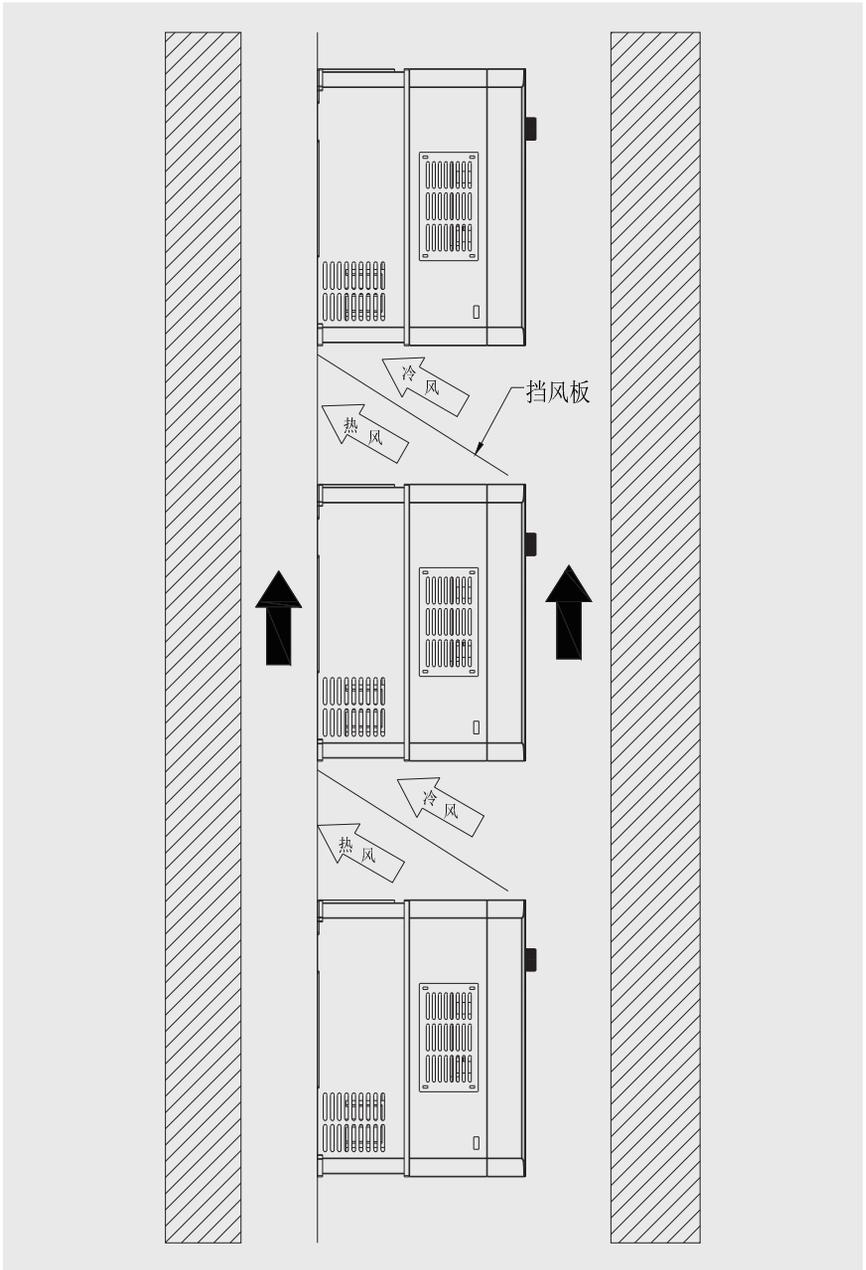


图 3-4 多台上下安装

多台上下安装时，中间需要增加挡风板，避免因变频器之间互相影响导致的散热不良。

3.3 操作面板及盖板的安装和拆卸

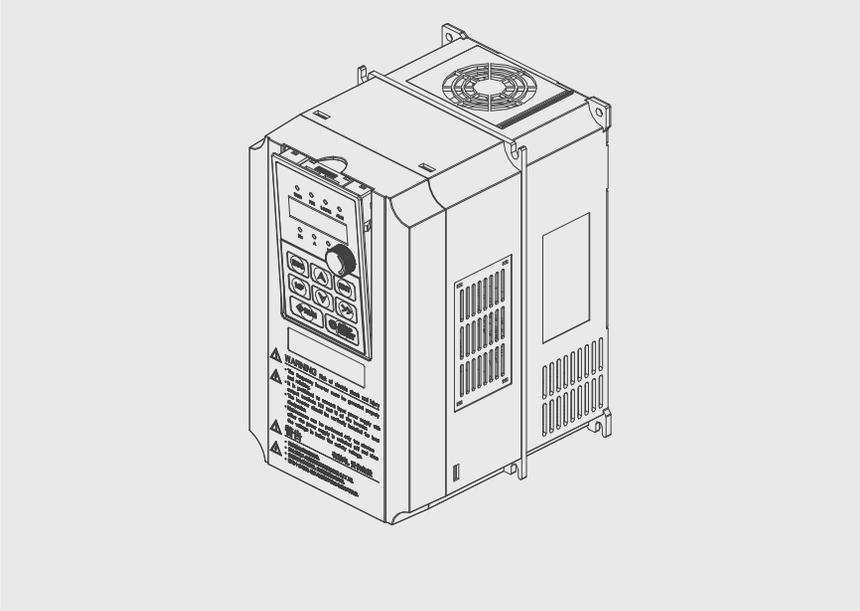
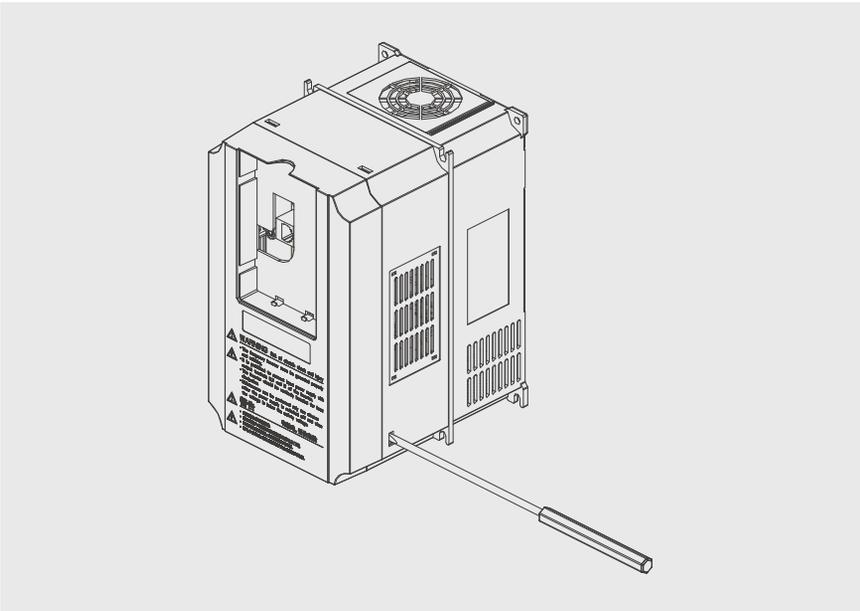
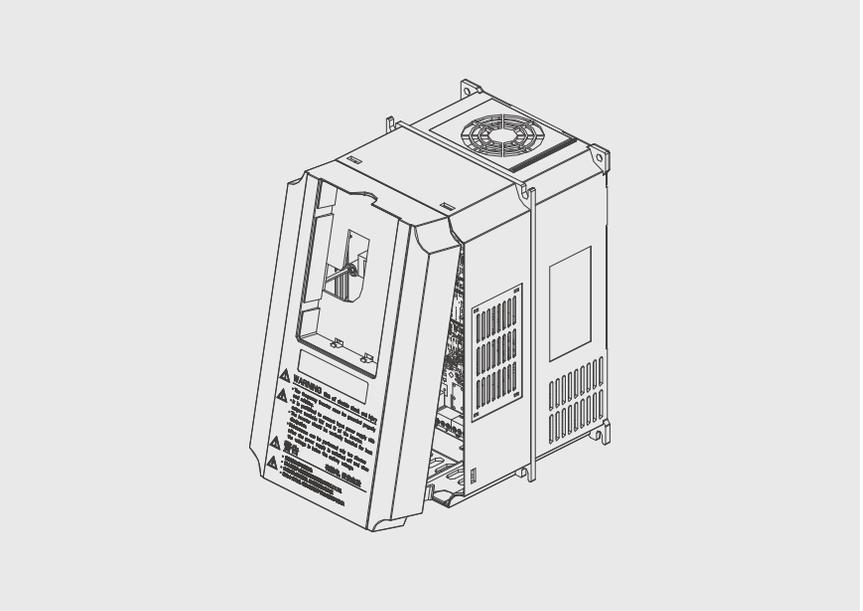


图3-5 RNB2011及以下功率
操作面板安装、拆卸图



图（a）拆卸位置



图（b）拆卸方向
盖板安装、拆卸图



图3-6 RNB2015 ~ RNB2315
操作面板的安装、拆卸图

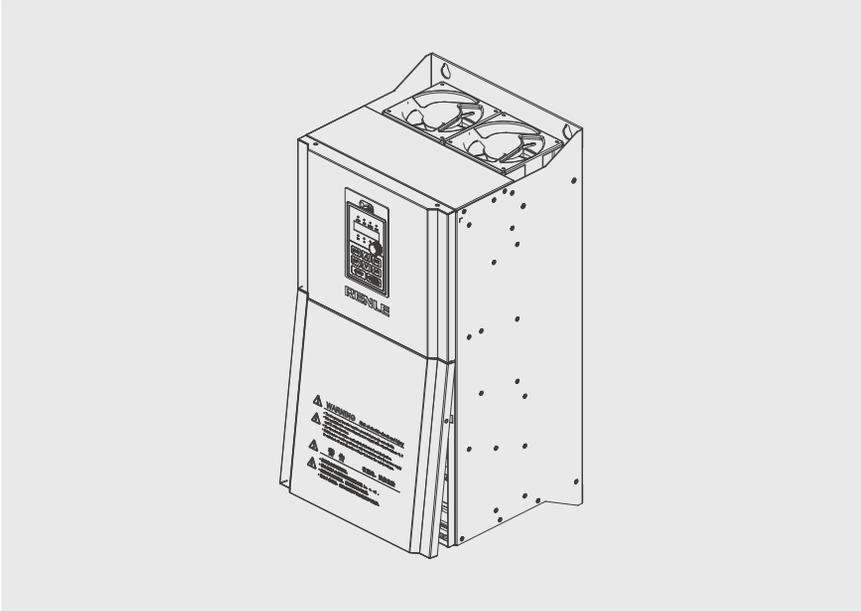


图3-7 RNB2015 ~ RNB2315
盖板安装、拆卸图

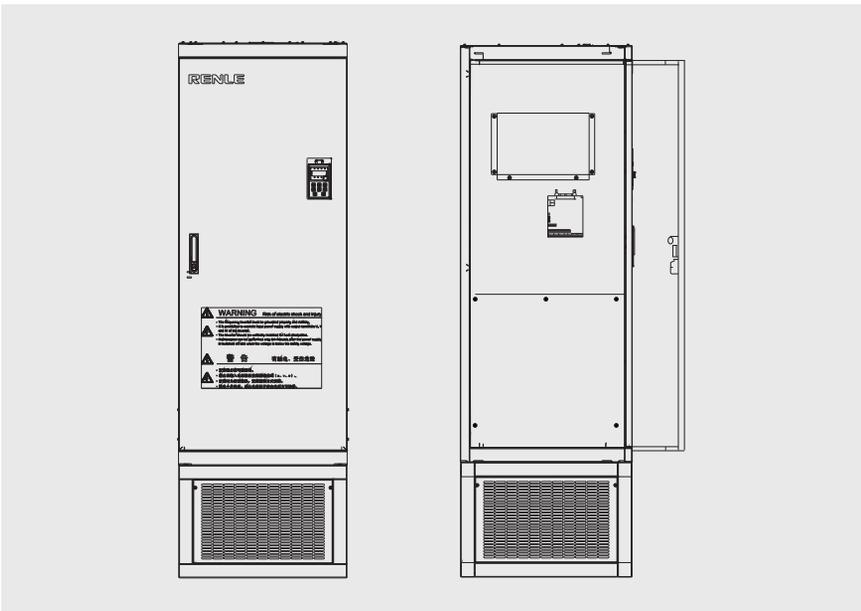


图3-8 RNB2350 ~ RNB2500拆卸图

3.4 产品外围元器件及说明

3.4.1 产品外围元器件的标准配置

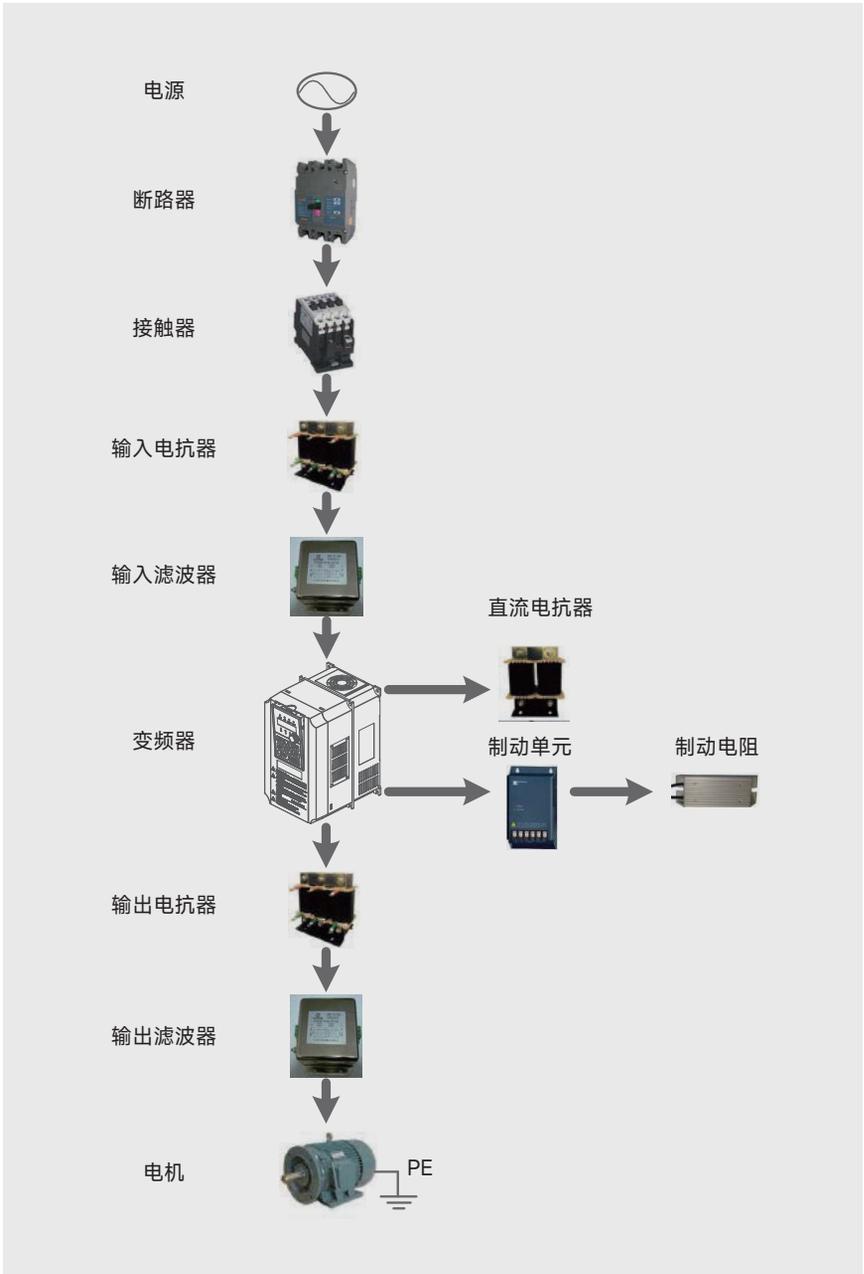


图3-8 RNB2350 ~ RNB2630拆卸图

3.4.2 外围元器件使用及功能

表 3-2 外围元器件的功能表

名称	功能
断路器	用途：在后级设备出现故障时，可切掉电源，保护后级。 选型：断路器的分断电流按变频器输入额定电流的2倍选取。
接触器	请不要频繁的闭合和断开接触器，否则将引起变频器故障，不要通过主电路的通断对变频器实施起停，否则将影响变频器使用寿命。
输入电抗器及直流电抗器	改善输入侧功率因数。 改善输入电源的不平衡对系统的影响。 抑制高次谐波，减少谐波对外的传导。 有效抑制脉冲电流对整流桥的影响。
输入输出滤波器	减少变频器对外围设备的干扰。
制动单元、制动电阻	制动时，消耗电机回馈的能量快速制动。
输出电抗器	减少因漏电流而引起的变频器保护。 当变频器到电机的连线超过100米时，建议安装输出电抗器。

3.4.3 电缆、断路器、接触器规格选型表

表 3-3 外围元器件选型表

型号	主回路线缆 (铜, mm ²)	断路器 额定电流 (A)	接触器 额定电流 (A)	制动电阻	
				功率 (kW)	阻值 (Ω)
RNB2000	2.5	10	10	≥0.3	≥320
RNB2001	2.5	16	10	≥0.3	≥250
RNB2002	2.5	16	10	≥0.3	≥150
RNB2004	4	25	16	≥0.75	≥85
RNB2005	4	32	25	≥1	≥58
RNB2007	4	40	32	≥1.3	≥43
RNB2011	4	63	40	≥1.8	≥32
RNB2015	6	63	40	≥2.5	≥25
RNB2018	6	100	65	≥3	≥20
RNB2022	10	100	65	≥5	≥17.5
RNB2030	16	125	80	≥6	≥13
RNB2037	16	160	80	≥7.5	≥10
RNB2045	25	200	95	≥8.5	≥8
RNB2055	35	200	125	≥12	≥7
RNB2075	50	250	160	≥14	≥5.3
RNB2090	70	250	160	≥16	≥4.5
RNB2110	95	350	350	≥21	≥3.7

RNB2132	150	400	400	外配制动单元 制动电阻根据制动单元选配
RNB2160	185	500	400	
RNB2185	240	630	400	
RNB2200	150*2	630	630	
RNB2220	150*2	630	630	
RNB2250	185*2	800	630	
RNB2280	150*3	800	800	
RNB2315	150*3	800	800	
RNB2350	150*3	1280	960	
RNB2400	150*4	1380	1035	
RNB2500	150*4	1720	1290	
RNB2630	150*5	2400	1800	

注：RNB2037（含）以下标配内置制动单元，RNB2045~RNB20110 功率变频器可选配内置制动单元。RNB2132 及以上功率段制动单元为外置，需客户自行采购。制动电阻的功率和阻值需满足表中要求，否则有产品损坏的危险。

3.5 主回路接线端子图

3.5.1 主回路端子

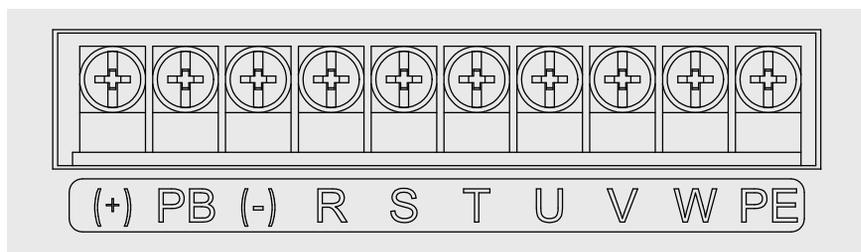


图 3-10 RNB2000 ~ RNB2011 主回路接线端子图

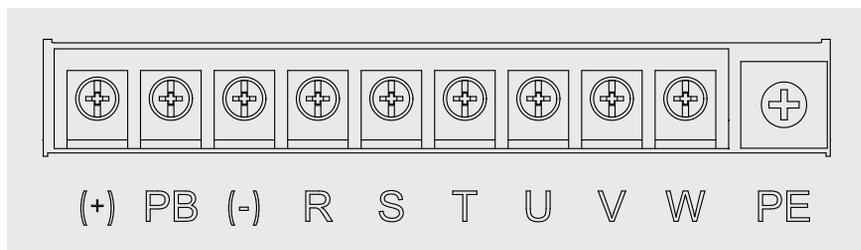


图 3-11 RNB2015 ~ RNB2022 主回路接线端子图

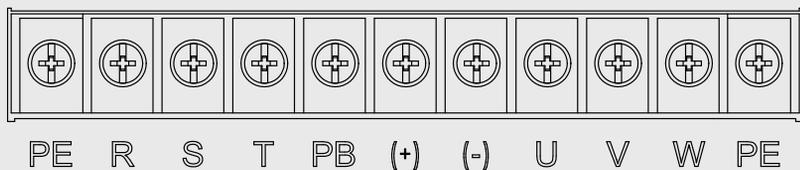


图 3-12 RNB2030 ~ RNB2037 主回路接线端子图

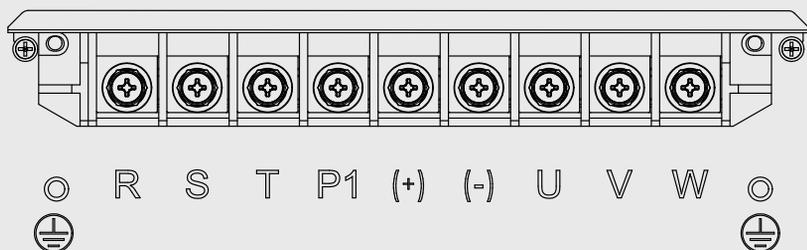


图 3-13 RNB2045 ~ RNB2055 主回路接线端子图

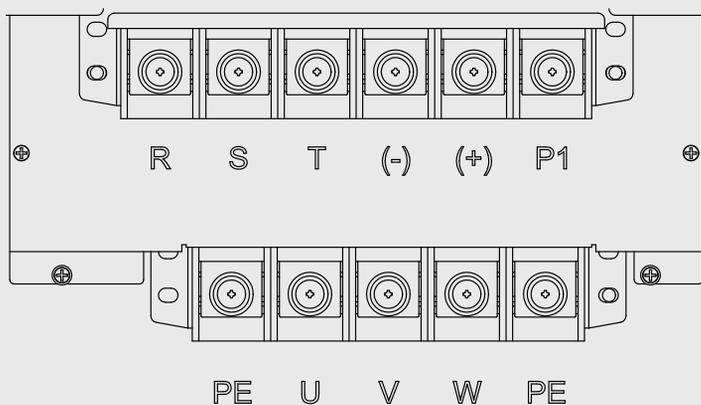


图 3-13 RNB2075 ~ RNB2110 主回路接线端子图

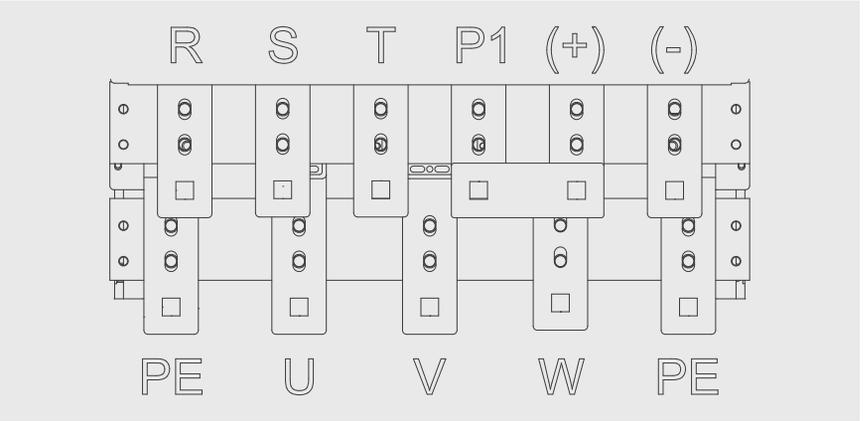


图3-15 RNB2132~RNB2200主回路接线端子图

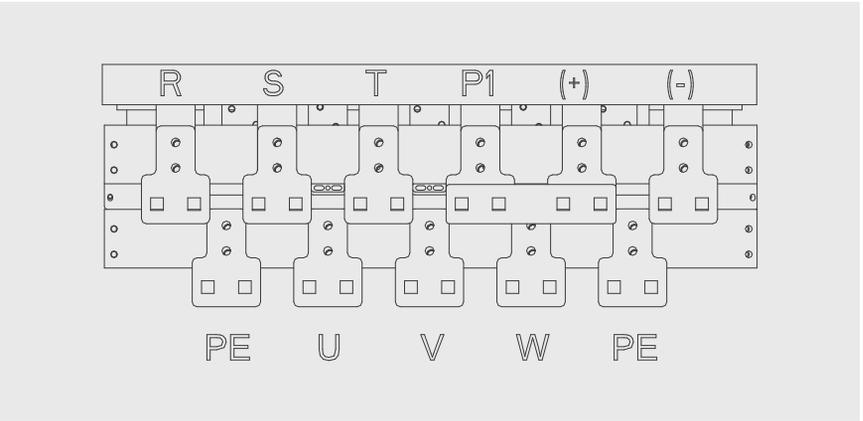


图3-16 RNB2220~RNB2315主回路接线端子图

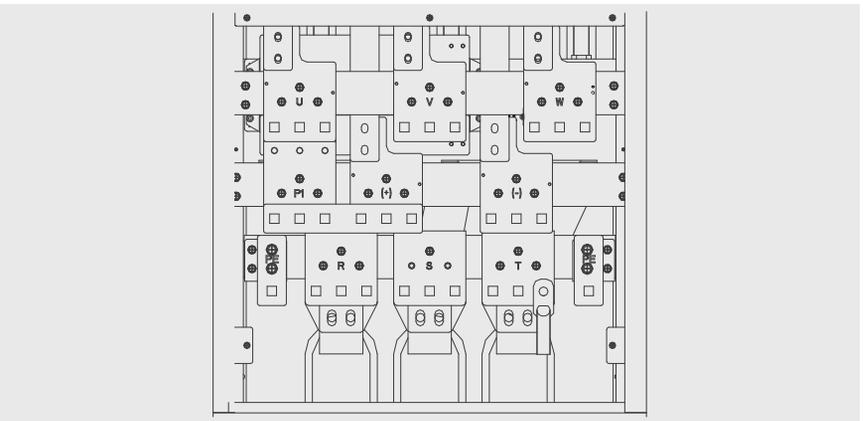


图3-17 RNB2350~RNB2500主回路接线端子图

3.5.2 主回路端子的功能说明

表 3-4 主回路端子功能描述表

端子丝印名称	功能说明
R、S、T	三相电源输入端子
(+)、(-)	外接制动单元预留端子、共直流母线端子
(+)、PB	外接制动电阻预留端子
P1、(+)	外接直流电抗器预留端子
(-)	直流负母线输出端子
U、V、W	三相交流输出端子
\oplus	接地端子(PE)

3.5.3 主电源过线圈外形尺寸

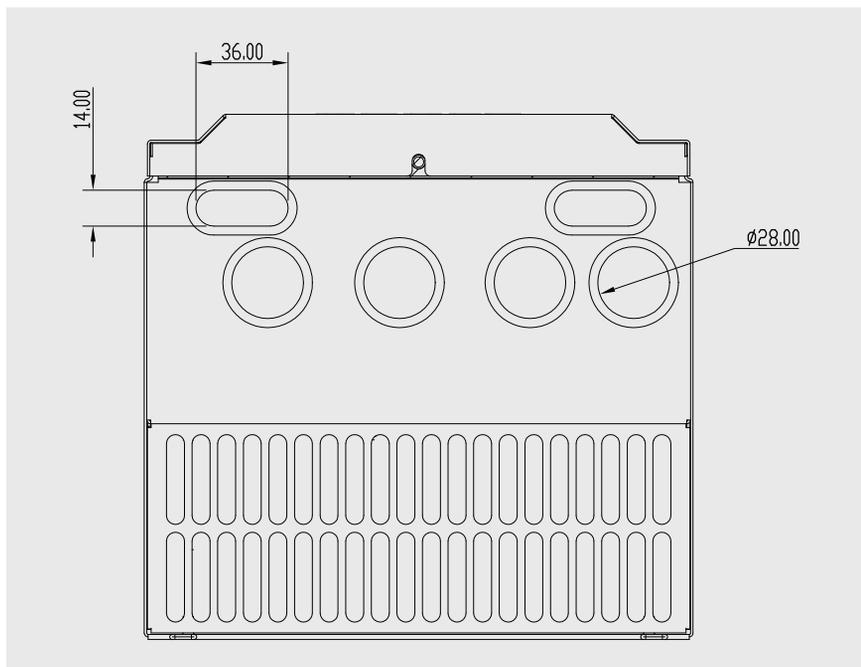


图3-18 RNB2015~RNB2022过线圈外形尺寸图 (单位mm)

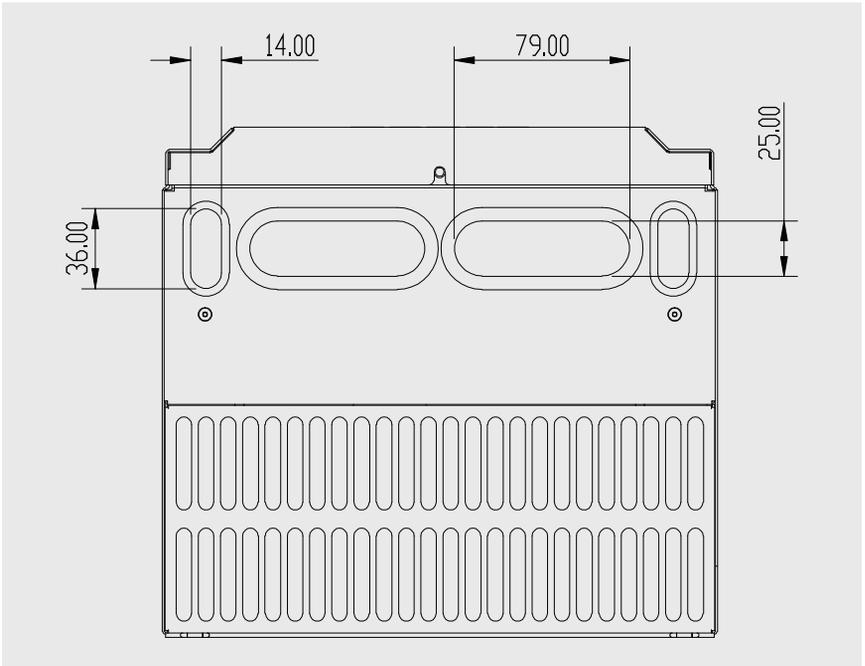


图3-19 RNB2030~RNB2037过线圈外形尺寸图 (单位mm)

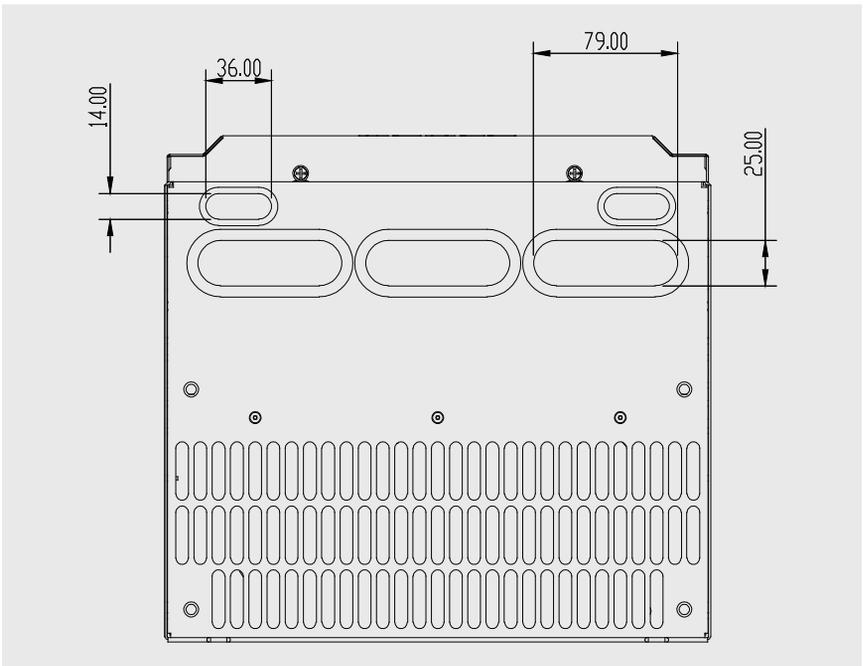


图3-20 RNB2045~RNB2055过线圈外形尺寸图 (单位mm)

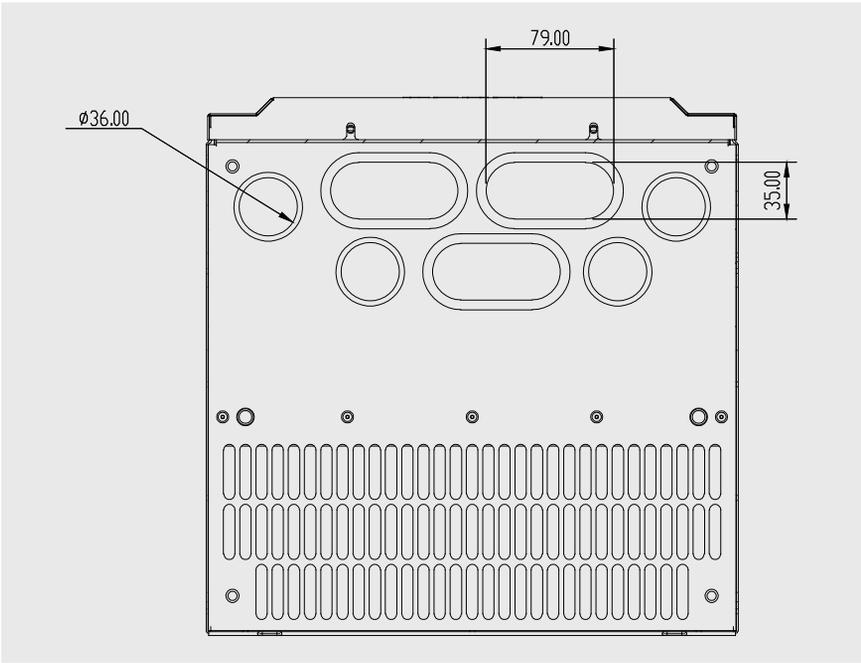


图3-21 RNB2075~RNB2110过线圈外形尺寸图 (单位mm)

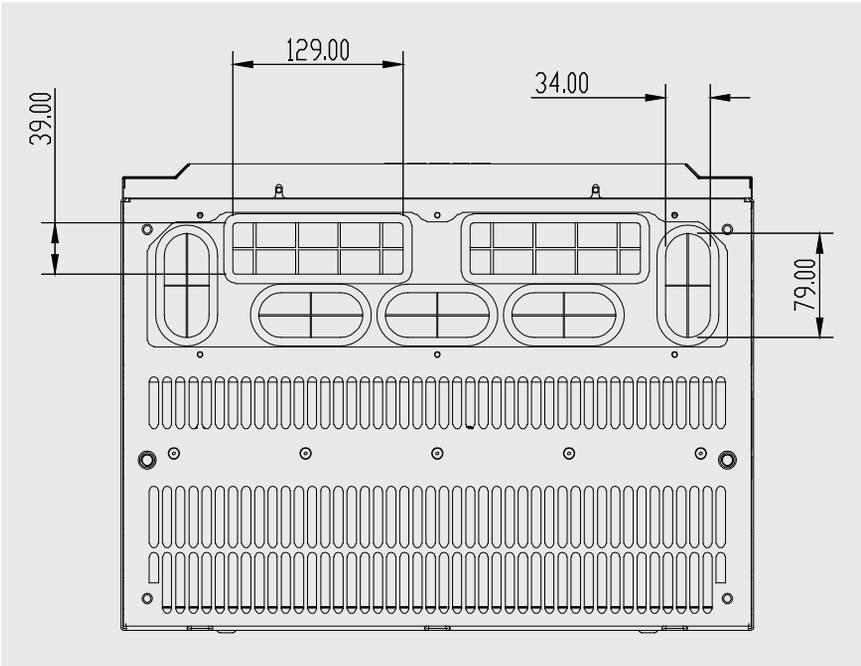


图3-22 RNB2132~RNB2200过线圈外形尺寸图 (单位mm)

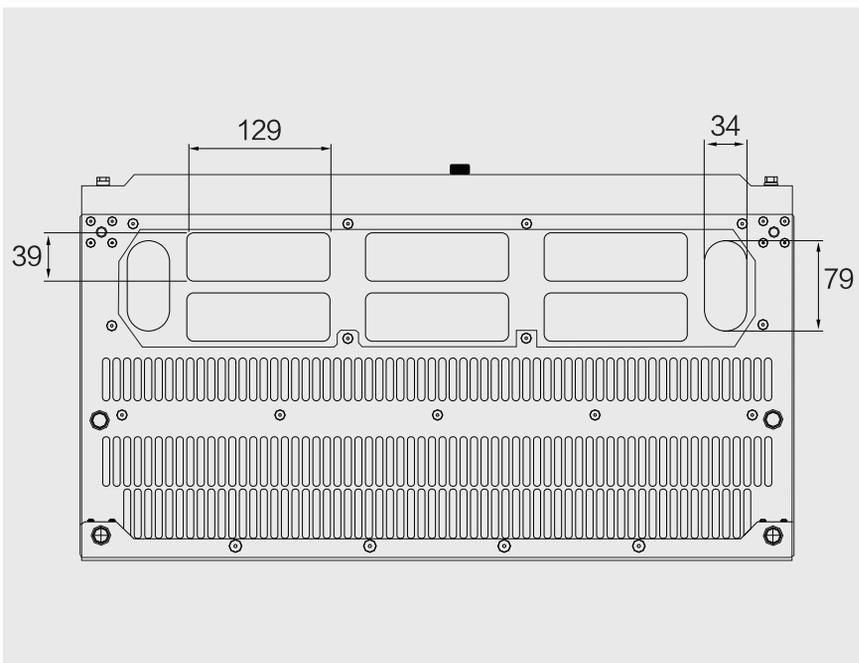


图3-23 RNB2220~RNB2315过线圈外形尺寸图 (单位mm)

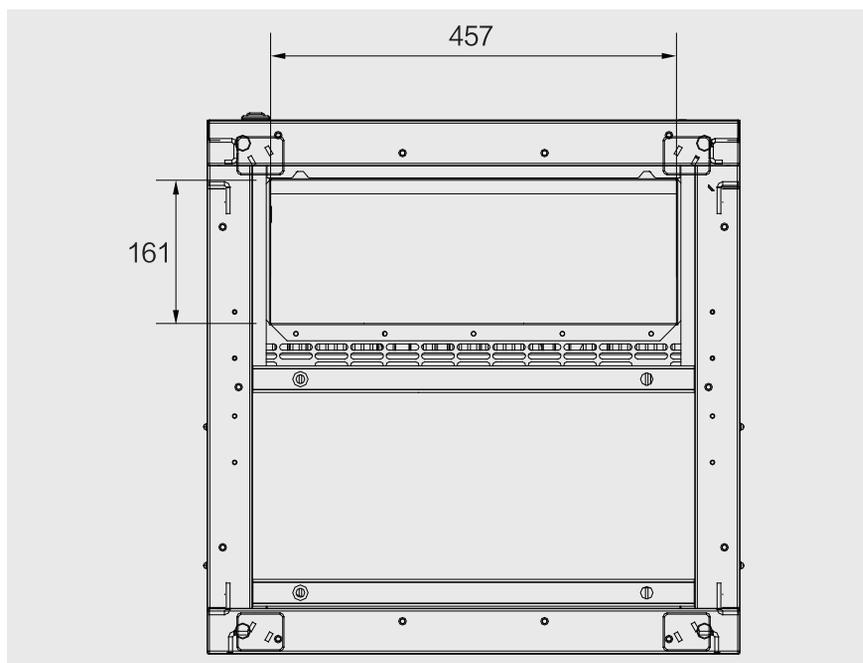


图3-24 RNB2350~RNB2500过线圈外形尺寸图 (单位mm)

3.6 标准接线图

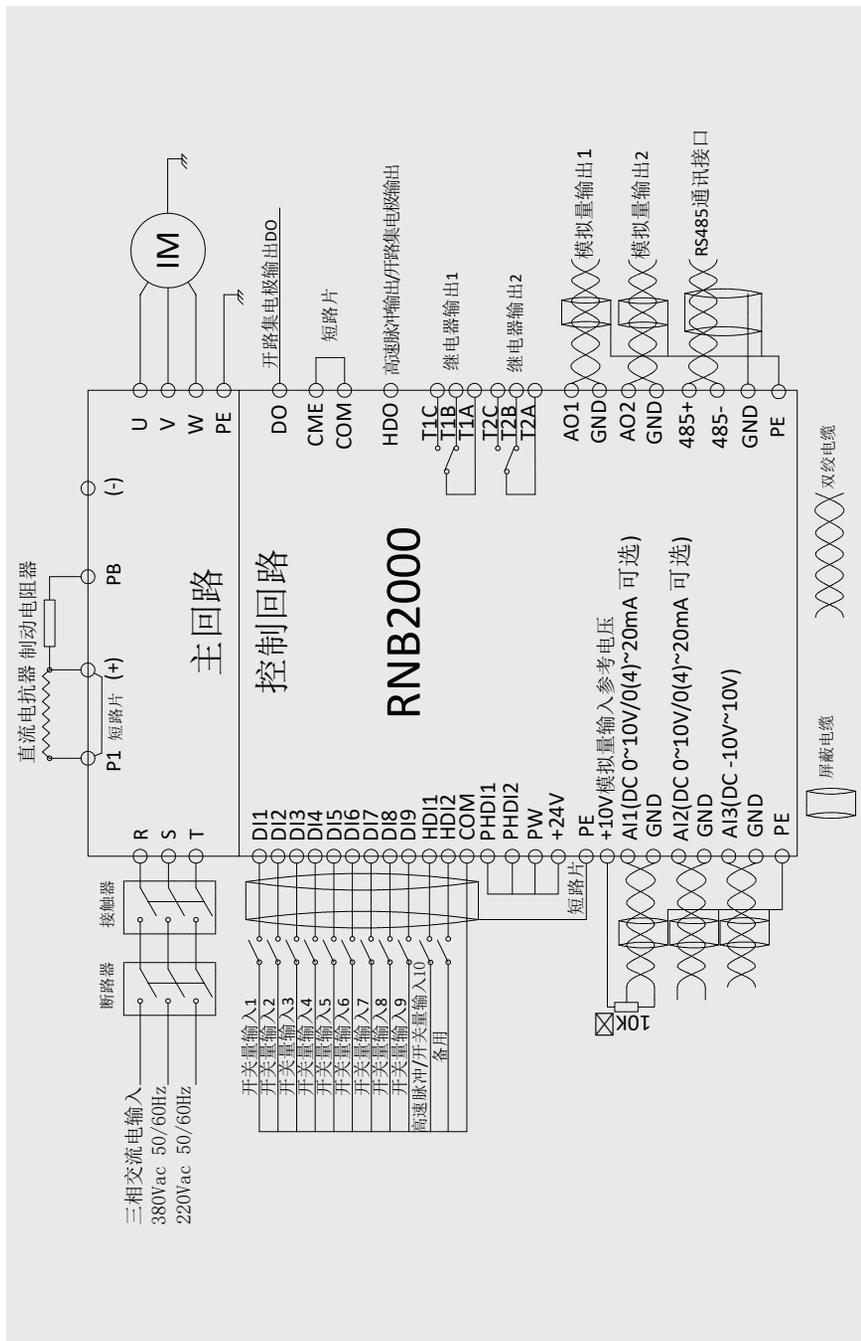


图3-25 标准接线图

3.7 主回路连接

3.7.1 主回路电源侧的连接

- **断路器**

在三相交流电源和电源输入端子（R、S、T）之间，需接入适合变频器功率的断路器（MCCB）。断路器的容量选为变频器额定电流的 1.5 ~ 2 倍之间，详情请参考表 3-3 《外围元器件选型表》。

- **交流接触器**

为了能在系统故障时，有效的切除变频器的输入电源，可以在输入侧安装交流接触器控制主回路电源的通断，以保证安全。

- **输入交流电抗器**

为了防止电网高压输入时，大电流流入输入电源回路而损坏整流部分元器件，需在输入侧接入交流电抗器，同时也可改善输入侧的功率因数。

输入侧噪声滤波器

使用变频器时可能会通过电线干扰周围设备，使用此滤波器可以减小干扰。如下图所示：

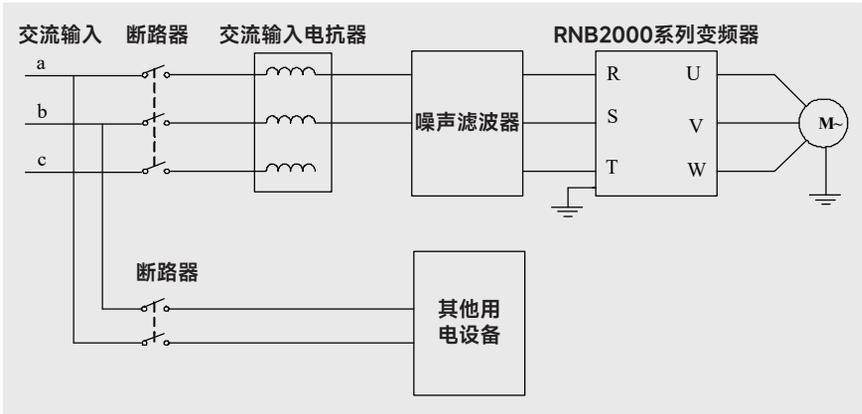


图3-26 主回路电源侧连接图

3.7.2 主回路变频器侧的连接

- **直流电抗器**

直流电抗器可以改善功率因数，可以避免电网电压突变或相控负载造成的谐波对整流电路造成损害。

- **制动单元和制动电阻**

RNB2000 变频器在 37kW（含 37kW）以下机型内置制动单元，为了释放制动运行时回馈的能量，必须在 (+)，PB 端连接制动电阻。

RNB2000 变频器 45kW 以上机型需外接制动单元，为了释放制动运行时回馈的能量，必须在 (+)，(-) 端连接制动单元，在制动单元的 (+)，PB 端连接制动电阻。

制动电阻的配线长度应小于 5m；制动电阻会因为释放能量温度升高，安装制动电阻时应注意安全防护和良好通风。

接制动单元时注意 (+)，(-) 的极性，不要接反；(+)，(-) 端不允许直接接制动电阻，否则会损坏变频器或发生火灾危险。

3.7.3 主回路电机侧的连接

- **输出电抗器**

当变频器和电机之间的距离超过 50 米时，由于长电缆对地的寄生电容效应导致漏电流过大，变频器容易频繁发生过流保护，同时为了避免电机绝缘损坏，须加输出电抗器补偿。

- **输出侧噪声滤波器**

增加输出噪声滤波器可以减小由于变频器和电机之间电缆造成的无线电噪声以及导线的漏电流。如下图所示：

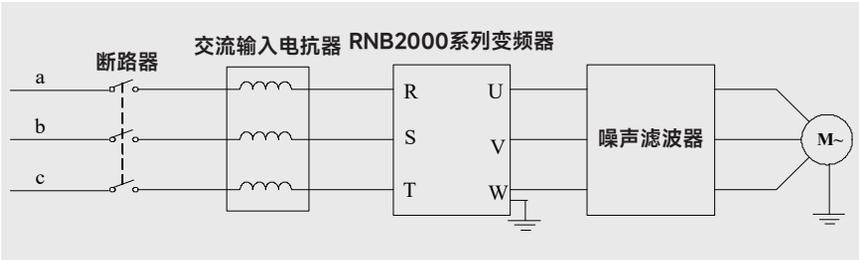


图3-27 主回路电机侧连接图

- **反馈单元的连接**

回馈单元可将处于再生制动状态的电机发的电回馈电网。回馈单元广泛应用于油田抽油机，离心机，提升机等设备。

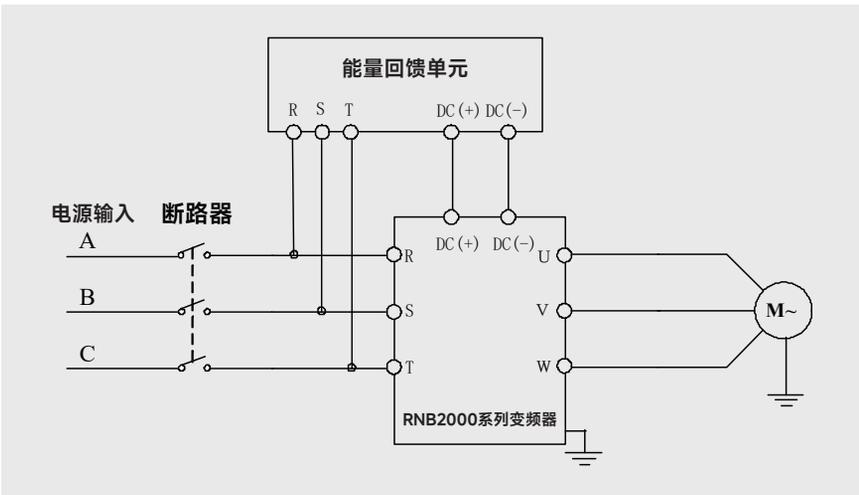


图3-28 能量回馈单元连接图

- **公共直流母线的连接**

在造纸机械、纺织、化纤等多电机传动应用中，普遍采用公共直流母线的方案。任一时刻，某些电机处在电动工作状态，而另一些电机处在再生制动（发电）状态。这时再生能源在直流母线上自动均衡，可以供给电动状态的电机使用，从而使整个系统的耗电量减少，相比传统的单台变频器驱动单台电机的方案可进一步节能。

当两台电机同时工作时（如收卷、放卷电机），一台处于电动状态，另一台处于发电状态。

这时可将两台变频器的直流母线并联，再生能源可供给电动状态的电机使用，从而达到节能的目的。具体如下图所示：

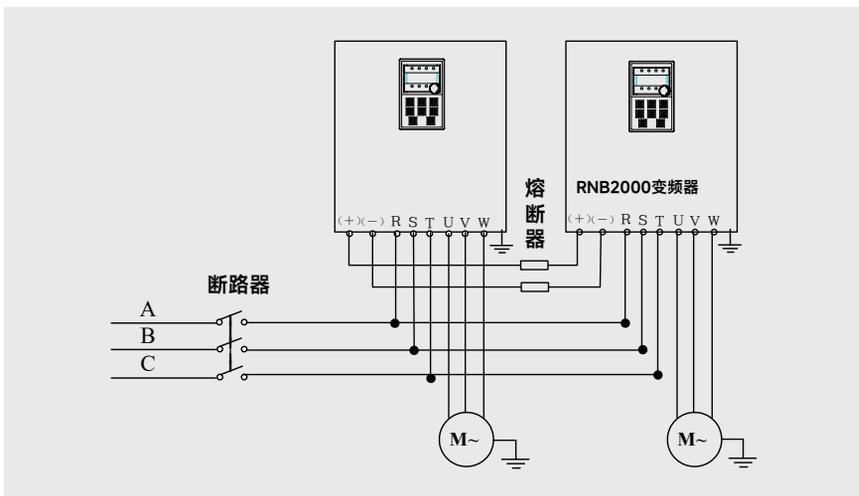


图3-29 共直流母线的连接

注意：如果是两台变频器直接连接母线时，最好是相同型号，并且保证同时上电。

● 接地线的连接 (PE)

为了保证安全，防止触电和火警事故，变频器的接地端子 PE 必须良好接地。接地线要粗而短，应使用 3.5mm² 以上的多股铜芯线。多个变频器接地时，建议尽量不要使用公共地线，避免接地线形成回路。

3.8 控制回路连接

3.8.1 注意事项

请使用多芯屏蔽电缆或双绞线连接控制端子。使用屏蔽电缆时（靠变频器的一端）应连接到变频器的接地端子 PE。布线时控制电缆应远离主电路和强电线路（包括电源线，电机线，继电器，接触器连线等）20cm 以上，并避免并行放置，建议采用垂直布线，以防止外部干扰产生变频器的误动作。

3.8.2 控制板示意图

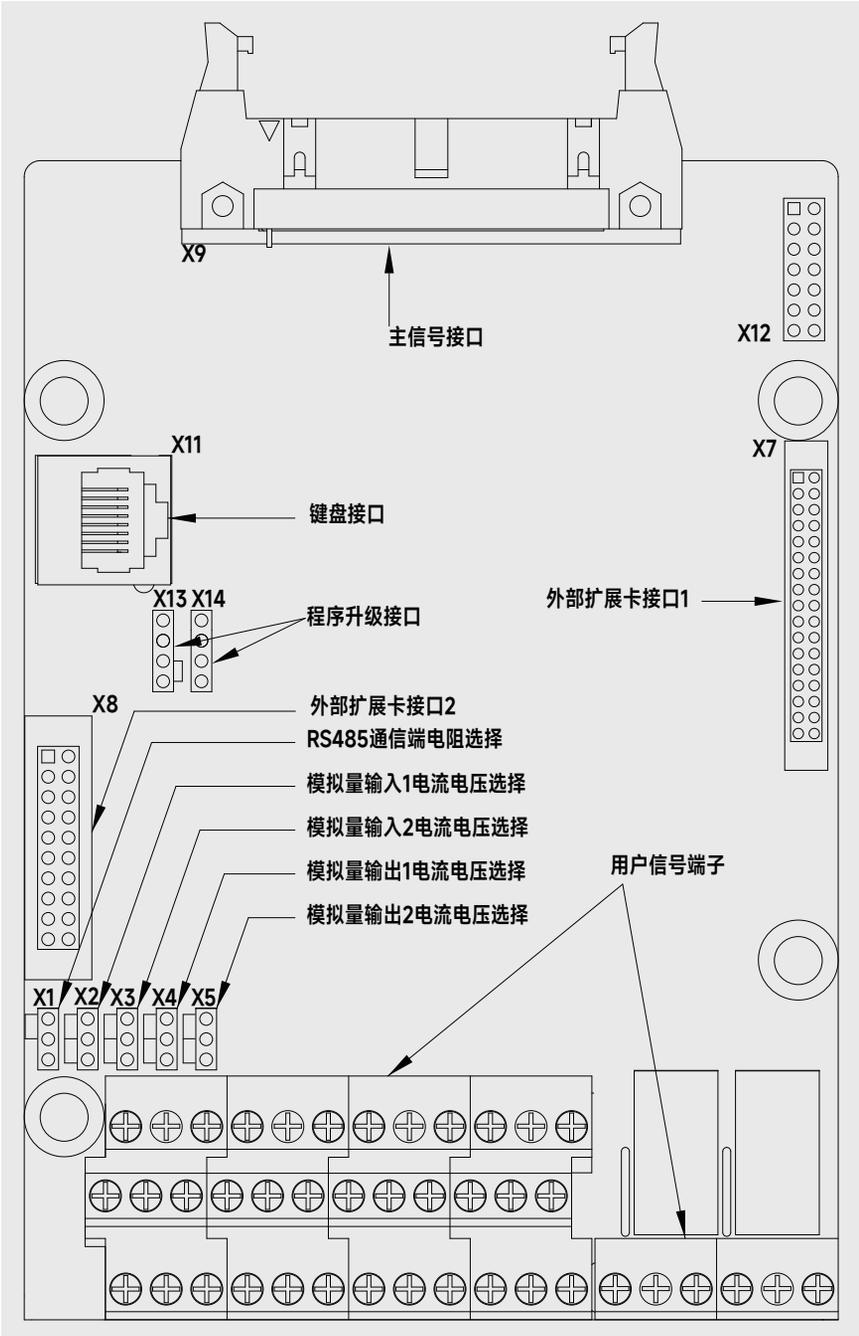
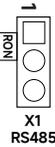
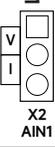
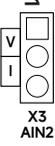
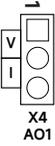


图3-30 控制板示意图

3.8.3 控制板插针使用说明

表 3-5 控制板插针使用说明表

位号	使用说明	
RS485终端匹配电阻设置		
X1		<p>将X1第1, 2脚使用短路模块短接, RS485总线使用终端匹配电阻, 120欧;</p> <p>将X1第2, 3脚使用短路模块短接, RS485总线不使用终端匹配电阻; 未使用短路模块时, RS485总线不使用终端匹配电阻。</p>
模拟量输入1电压电流选择		
X2		<p>将X2第1, 2脚使用短路模块短接, 模拟量输入1为电压输入 (0~10V);</p> <p>将X2第2, 3脚使用短路模块短接, 模拟量输入1为电流输入 (0/4~20mA);</p> <p>未使用短路模块时, 模拟量输出1为电压输入 (0~10V)。</p>
模拟量输入2电压电流选择		
X3		<p>将X3第1, 2脚使用短路模块短接, 模拟量输入2为电压输入 (0~10V);</p> <p>将X3第2, 3脚使用短路模块短接, 模拟量输入2为电流输入 (0/4~20mA);</p> <p>未使用短路模块时, 模拟量输出1为电压输入 (0~10V)。</p>
模拟量输出1电压电流选择		
X4		<p>将X4第1, 2脚使用短路模块短接, 模拟量输出1为电压输出 (0~10V);</p> <p>将X4第2, 3脚使用短路模块短接, 模拟量输出1为电流输出 (0/4~20mA);</p>
模拟量输出2电压电流选择		
X5		<p>将X5第1, 2脚使用短路模块短接, 模拟量输出2为电压输出 (0~10V);</p> <p>将X5第2, 3脚使用短路模块短接, 模拟量输出2为电流输出 (0/4~20mA);</p>
X7	扩展卡接口1	
X8	扩展卡接口2	
X9	主信号接口, 用于控制板与电源板之间信号连接	
X11	面板接口	
X12	仿真器接口	
X13	控制板CPU下载专用插针 (出厂前已设置好, 用户不用更改)	
X14	控制板CPU下载专用插针 (出厂前已设置好, 用户不用更改)	

模拟输入	+10V	本机提供的+10V电源输出	输出电流范围：0~50mA（若+10V与GND之间接电位器，电位器阻值应不小于2K欧）
	AI1	模拟量输入端子1	输入电压电流可选 输入电压范围：0V~10V 输入电流范围：0/4~20mA
	AI2	模拟量输入端子2	输入电压电流可选 输入电压范围：0V~10V 输入电流范围：0/4~20mA
	AI3	模拟量输入端子2	输入电压范围：-10V~10V
	GND	模拟地	内部与COM隔离
模拟量输出	AO1~AO2	模拟量输出端子	输出电压电流可选 输出电压范围：0~10V 输出电流范围：0/4~20mA
	GND	模拟地	内部与COM隔离
继电器输出	T1A/T1B/T1C	继电器输出	T1A-T1B：常闭 T1A-T1C：常开 触点容量：250VAC/3A，30VDC/1A
	T2A/T2B/T2C	继电器输出	T2A-T2B：常闭 T2A-T2C：常开 触点容量：250VAC/3A，30VDC/1A
通讯接口	485+/485-	RS485通讯接口	RS485通讯接口
	PE	接地端子	接地端子

3.8.4 控制板端子示意图及说明

使用变频器内部 +24V 电源，外部控制器为 NPN 型灌电流接线方式如下图所示：

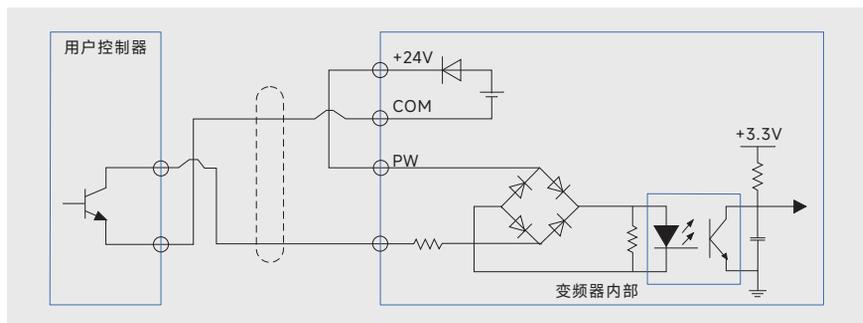


图3-32 控制板端子

使用变频器内部 +24V 电源，外部控制器为 PNP 型拉电流接线方式如下图所示：

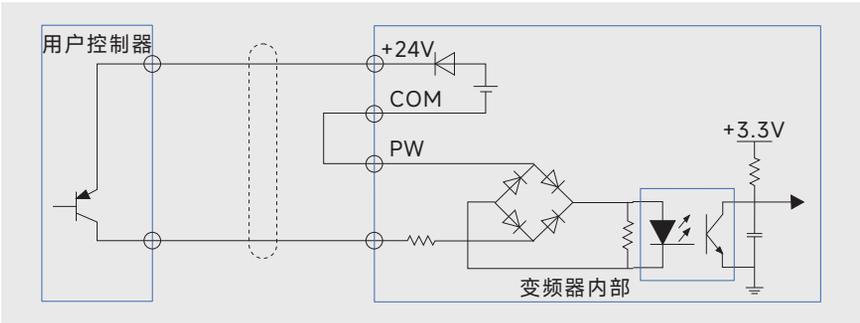


图3-34 PNP型拉电流接线方式

注：务必去除 +24V 与 PW 端子间短路片，并将短路片连接在 PW 和 COM 端子之间。

使用外部电源，外部控制器为 NPN 型灌电流接线方式如下图所示：

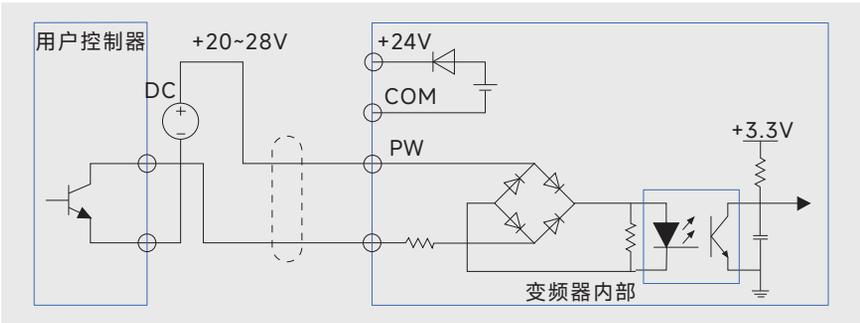


图3-35 NPN型灌电流接线方式

注：务必去除 +24V 与 PW 端子间短路片。

使用外部电源，外部控制器为 PNP 型拉电流接线方式如下图所示：

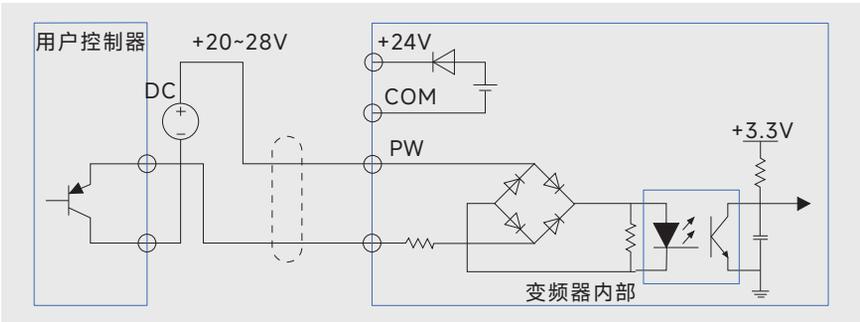


图3-36 PNP型拉电流接线方式

注：务必去除 +24V 与 PW 端子间短路片。

3.9 配线中的EMC问题

3.9.1 EMC一般常识

EMC 是电磁兼容性，是指设备或系统在其电磁环境中能正常工作且不对该环境中任何设备构成不能承受的电磁骚扰的能力。EMC 包括两方面的内容：电磁干扰和电磁抗干扰。

电磁干扰按传播途径可以分为两类：传导干扰和辐射干扰。

传导干扰是指沿着导体传播的干扰，所以任何导体，如导线、传输线、电感器、电容器等都是传播干扰的媒介。

辐射干扰是指以电磁波形式传播的干扰，其传播的能量与距离的平方成反比。

电磁干扰必须同时具备三个条件：干扰源、传输通道、敏感接收器，三者缺一不可。解决 EMC 问题主要从这三方面解决。对用户而言，由于设备作为电磁的干扰源或接收器不可更改，所以解决干扰问题主要从传输通道着手。

变频器的工作原理决定了它会产生一定的噪声，会影响和干扰其它设备，同时变频器内部的弱电信号也容易受到变频器本身和其它设备的干扰，在实际应用中经常会碰到一些 EMC 问题，为减少或杜绝变频器对外界的干扰和变频器受外界设备的干扰，本书就针对 EMC 的处理上给与以下解决方案。

3.9.2 噪声抑制对策

外围设备与变频器公用同一系统的电源时，变频器所产生的噪声会经电源线向同一系统中的其它设备传播，造成其它设备的误动作，此时可采用：

在变频器的输入端加装输入噪声滤波器。

在受 EMC 影响的设备的电源端加装噪声滤波器。

用隔离变压器将变频器与其它设备隔开，杜绝噪声的传播。

外围设备与变频器的布线构成了回路，变频器不可避免的接地漏电流，会使其它设备误动作。此时断开设备的地线，会减少误动作。

使容易受影响的设备或控制信号线远离变频器。

信号线采用屏蔽线，屏蔽层可靠接地，必要时将信号线套入金属管内，并采用电缆夹片构成 360 度环接地。信号线要尽量远离动力电缆，实在远离不了的要垂直交叉。

变频器的输入、输出端分别加装噪声滤波器或磁环（铁氧体共模扼流圈），都可以有效的抑制变频器的噪声。

3.9.3 接地处理

变频器在工作时一定要安全可靠接地。接地不仅是为了设备和人身安全，而且也是解决 EMC 问题最简单、最有效、成本最低的方法，应优先考虑。

应尽可能采用最大的接地电缆标准尺寸降低接地系统的阻抗，接地线尽可能短。有条件的話，变频器应单独接地。布置接地电缆远离对噪声敏感的设备输入、输出配线。

注：很多现场共用地线零线，严格的说，不算地线。

3.9.4 漏电流

漏电流包括线间漏电流和对地漏电流两种。它的大小取决于配线时分布电容的大小和变频器的载波频率。

对地漏电流是指流过公共地线的漏电流，它不仅会流入变频器系统而且可能通过地线流

入其它设备，这些漏电流可能使漏电断路器、继电器或其它设备误动作。

线间漏电流是指流过变频器输出侧电缆间分布电容的漏电流。漏电流的大小与变频器载波频率、电机电缆长度、电缆截面积有关，变频器载波频率越高、电机电缆越长、电缆截面积越大，漏电流也越大。

降低漏电流方法：

降低载波频率可有效降低漏电流，当电机线较长时 (50m 以上)，应在变频器输出侧安装交流电抗器或正弦波滤波器，当电机线更长时，应每隔一段距离安装一个电抗器。

4

操作及上电说明

4.1 操作面板说明

产品操作面板由单位 / 状态指示区、数码显示区和按键操作区三个部分组成。如下图所示。

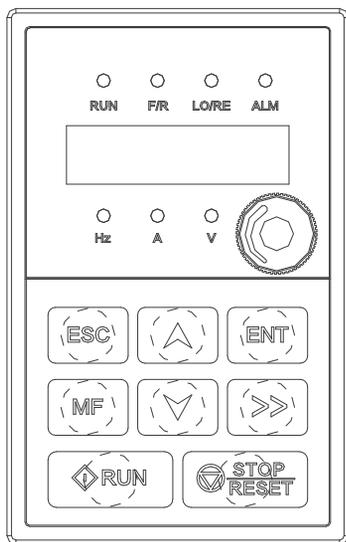


图4-1 操作面板图

4.1.1 单位与状态指示灯

表 4-1 单位与状态指示灯表

面板标识	名称	含义
单位指示灯	Hz	频率指示灯 当前显示参数的单位为Hz
	A	电流指示灯 当前显示参数的单位为A
	V	电压指示灯 当前显示参数的单位为V
状态指示灯	RUN	运行状态指示灯 亮：变频器正在运行 灭：变频器已停机 闪：变频器处于休眠状态
	F/R	反转指示灯 亮：变频器反转 灭：变频器正转或停机

状态指示灯	LO/RE	运行命令设定指示灯	灭：操作面板运行命令设定方式 闪：端子运行命令设定方式 亮：通讯运行命令设定方式
	ALM	报警指示灯	灭：无故障报警 闪：过载预报警 亮：故障报警

4.1.2 数码显示区

5 位 LED 显示，可显示设定频率、输出频率等各种监视数据以及报警代码。

4.1.3 操作面板按键功能

表 4-2 面板按键功能说明表

面板标识	名称	含义
	编程/退出键	一级菜单进入或退出； 二级菜单返回一级菜单； 三级菜单返回二级菜单。
	多功能键	根据多功能选择进行操作 [2]
	运行键	操作面板运行命令设定方式下，用于变频器启动控制； 设定参数自辨识后，用于启动变频器进行参数自辨识。
	确认键	一级菜单功能组确认，进入二级菜单； 二级菜单功能码确认，进入三级菜单； 三级菜单功能码设定值确认，返回二级菜单； 密码验证状态下，密码输入完毕。
	移位键	一级菜单，功能组编辑步长[1]选择； 二级菜单，功能码编辑步长选择； 三级菜单，功能码设定值编辑步长选择； 停机参数显示状态、运行参数显示状态、故障显示状态下， 显示参数选择； 密码验证状态下，编辑位选择。
	停止/复位键	操作面板运行命令设定方式下，用于变频器停机控制； 其它运行命令设定方式下，用于变频器的运行保护停机控制[3]； 故障且已停机时，用作复位键，清除故障告警显示。
	递增键	一级菜单功能组递增； 二级菜单功能码递增； 三级菜单功能码设定值递增； 设定频率递增。
	递减键	一级菜单功能组递减； 二级菜单功能码递减； 三级菜单功能码设定值递减； 设定频率递减。
	电位器	调节频率。 调节转矩。

注：[1] 通过移位键选择编辑步长为个位、十位、百位等

[2] 多功能选择见功能码（F05.04）

[3] 发送停机后，如果想再次运行，需要当前运行命令设定方式下的运行命令清除。通过移位键选择编辑步长为个位、十位、百位等。

4.2 操作流程

4.2.1 参数设置

三级菜单分别为：

- 功能码组号（一级菜单）；
- 功能码标号（二级菜单）；
- 功能码设定值（三级菜单）。

说明：

上电初始化时显示 8.8.8.8.8，初始化后显示数字设定频率；客户需修改参数时按 **ESC** 进入一级菜单，显示 F00，通过 **←** 或 **→** 修改为 F00-F28 客户需修改组，按 **ENT** 进入二级菜单，再按 **ENT** 键进入三级菜单，通过 **←** 或 **→** 找到需修改的参数 F**.** 再通过 **←** 或 **→** 修改后，由 **ENT** 写入控制板。按 **ESC** 返回。

在三级菜单状态下，若该参数没有闪烁位，表示该功能码参数不能修改，可能原因有：

- 1) 该功能码为不可修改参数。如实际检测参数、故障记录参数、运行记录参数等；
- 2) 该功能码在运行状态下不可修改，需停机后才能进行修改。

4.2.2 故障复位

变频器出现故障以后，变频器会提示相关的故障信息。用户可以通过面板上的 **STOP/RESET** 键或者定义的故障复位端子（F6 组）进行故障复位，变频器故障复位以后，处于待机状态。如果变频器处于故障状态，用户不对其进行故障复位，则变频器处于运行保护状态，变频器无法运行。

4.2.3 电机参数自辨识

要获得良好的控制性能，必须对电机进行参数自辨识，来获得被控电机的准确参数；在变频器进行参数自辨识前，必须正确输入电机的铭牌参数，RNB2000 系列变频器将会根据此铭牌参数匹配标准电机参数。

异步电机参数自学习操作步骤如下：

首先将运行命令选择（F00.01）选择为面板运行命令通道。

然后请按电机实际参数输入下面

F01.00：电机类型为异步电机；

F01.01：电机额定功率；

F01.02：电机额定频率；

F01.03：电机额定转速；

F01.04：电机额定电压；

F01.05：电机额定电流。

注意：旋转参数辨识电机要和负载脱开，否则，自辨识得到的电机参数可能不正确。设置 F01.26 为 1，如果电机与负载实在脱不开，自辨识时 F01.26 设为 2，（详细电机参数自辨识过程请参考功能码 F01.26 的详细说明）然后按面板面板上 **[RUN]** 键，变频器会自动计算出电机的下列参数：

F01.06：电机定子电阻；

F01.07：电机转子电阻；

F01.08：电机定、转子电感；

F01.09：电机定、转子互感；

F01.10：电机空载电流；

电机参数辨识完成后数码管显示 END，否则参数自辨识失败。

4.2.4 密码设置

RNB2000 系列变频器提供用户密码保护功能，当 F05.03 设为非零时，即为用户密码，退出功能码编辑状态，密码保护将在 1 分钟后生效，再次按 ESC 键进入功能码编辑状态时，将显示“0.0.0.0.0”，操作者必须正确输入用户密码，否则无法进入。

若要取消密码保护功能，将 F05.03 设为 0 即可。

4.3 显示参数

4.3.1 运行状态

在运行状态下，共有 27 个状态参数可以选择是否显示，分别为：运行频率、设定频率、母线电压、输出电压、输出电流、运行转速、输出功率、输出转矩、PID 设定值、PID 反馈值、输入端子状态、输出端子状态、转矩设定值、脉冲计数值、长度值、简易 PLC 及多段速段数、模拟量 AI1 值、模拟量 AI2 值、模拟量 AI3 值、高速脉冲 HDI 频率、电机过载百分比、变频器过载百分比、斜坡频率设定值、线速度、交流进线电流、上限频率、面板 AIO 值，是否显示由功能码 F05.07、F05.08 按位（转化为二进制）选择，按 **》**键**↔**右顺序切换显示选中的参数，按 **MF**键**↔**左顺序切换显示选中的参数。

4.3.2 待机状态

在停机、故障和运行状态下，可显示多种状态参数。可由功能码 F05.09 按二进制的位选择该参数是否显示。

在待机状态下，共有 16 个待机状态参数可以选择是否显示，分别为：设定频率、母线电压、输入端子状态、输出端子状态、PID 设定值、PID 反馈值、转矩设定值、模拟量 AI1 值、模拟量 AI2 值、模拟量 AI3 值、高速脉冲 HDI 频率、简易 PLC 及多段速段数、脉冲计数值、长度值、上限频率、面板 AIO 值，是否显示由功能码 F05.09 按位（转化为二进制）选择，按 **》**键**↔**右顺序切换显示选中的参数，按 **MF**键**↔**左顺序切换显示选中的参数。

4.3.3 故障

在故障状态下，除了显示待机状态下的显示状态外，还显示故障状态。按 **》**键**↔**右顺序切换显示选中的参数，按 **MF**键**↔**左顺序切换显示选中的参数。

RNB2000 系列变频器提供多种故障信息，详情请参考第七章故障原因及对策。

4.4 操作面板数码管显示字符含义

显示字符	字符含义	显示字符	字符含义	显示字符	字符含义	显示字符	字符含义
	0		1		2		3
	4		5		6		7
	8		9		A		b
	C		d		E		F
	H		I		L		N
	O		P		S		t
	U		V		.		

表 3-6 控制板端子功能表

4.5 首次上电

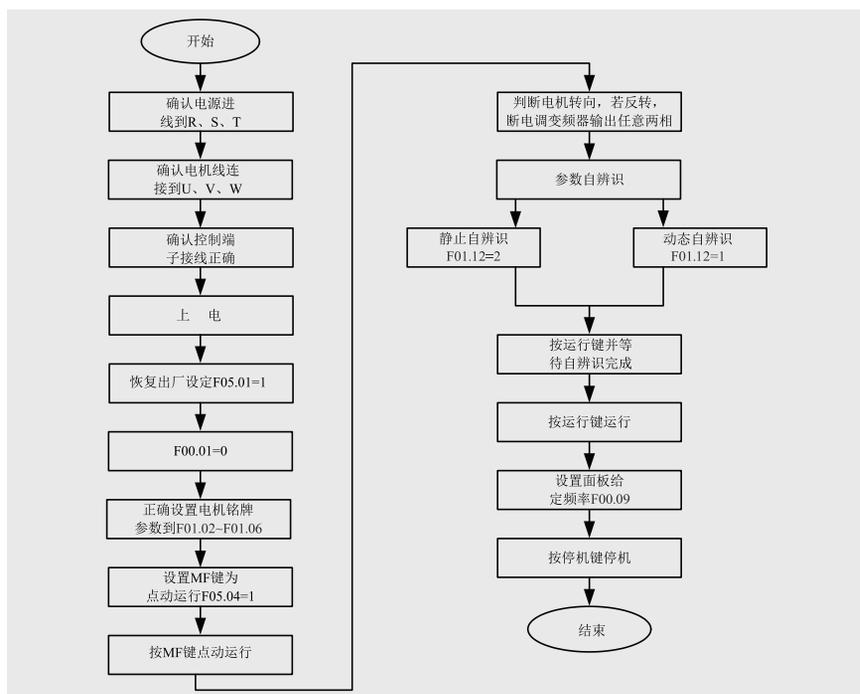


图4-2 首次上电流程图

5

功能参数速查表

RNB2000 系列变频器的功能参数按功能分组，有 F00 ~ F27 共 28 组与厂家功能参数 F28 组，每个功能组内包括若干功能码。功能码采用三级菜单，如“F08.08”表示为第 F08 组功能的第 8 号功能码，F28 为厂家功能参数，用户无权访问该组参数。

为了便于功能码的设定，在使用操作面板进行操作时，功能组号对应一级菜单，功能码号对应二级菜单，功能码参数对应三级菜单。

1、功能表的列内容说明如下：

第 1 列“功能码”：为功能参数组及参数的编号；

第 2 列“名称”：为功能参数的完整名称；

第 3 列“参数说明及选项”：为该功能参数的详细描述；

第 4 列“出厂值”：为功能参数的出厂设定值；

第 5 列“属性”：为功能参数的更改属性（即是否允许更改和更改条件），说明如下：

“○”：表示该参数的设定值在变频器处于停机、运行状态中，均可更改；

“☆”：表示该参数的设定值在变频器处于运行状态时，不可更改；

“●”：表示该参数的数值是实际监控记录值，不能更改；

（变频器已对各参数的修改属性作了自动检查约束，可帮助用户避免误修改。）

第 6 列“序号”：为该功能码在整个功能码中的排列序号。

2、“参数进制”为十进制（DEC），若参数采用十六进制表示，参数编辑时其每一位的数据彼此独立，部分位的取值范围可以是十六进制的（0 ~ F）。

3、“出厂值”表明当进行恢复出厂参数操作时，功能码参数被刷新后的数值；但实际检测的参数值或记录值，则不会被刷新。

4、为了更有效地进行参数保护，变频器对功能码提供了密码保护。设置了用户密码（即用户密码 F05.03 的参数不为 0）后，在用户按 ESC 键进入功能码编辑状态时，系统会先进入用户密码验证状态，显示的为“0.0.0.0.0”，操作者必须正确输入用户密码，否则无法进入。对于厂家功能参数区，则还需正确输入厂家密码后才能进入。（提醒用户不要试图修改厂家功能参数，若参数设置不当，容易导致变频器工作异常甚至损坏。）在密码保护未锁定状态，可随时修改用户密码，用户密码以最后一次输入的数值为准。F05.03 设定为 0，可取消用户密码；上电时若 F05.03 非 0 则参数被密码保护。

5、使用 485 通讯修改功能码参数时，用户密码的功能同样遵循上述规则，用户可通过标准 485 写命令对 F05.03 进行用户密码设置或用户密码输入。

表 5-1 功能参数简表

功能码	名称	参数说明及选项	出厂值	属性	序号
F00组 基本功能组					
F00.00	电机控制模式选择	0: 开环矢量控制0(适用于AM, SM) 1: 开环矢量控制1(适用于AM) 2: V/F控制 (适用于AM, SM) 注: AM, 异步电机 SM, 同步电机	1	☆	0
F00.01	运行命令通道	0: 面板运行命令通道 (LED熄灭) 1: 端子运行命令通道 (LED闪烁) 2: 通讯运行命令通道 (LED点亮)	0	○	1
F00.02	通讯运行命令通道选择	0: MODBUS通讯 1: PROFIBUS-DP/CANopen通讯 2: 以太网通讯 3: 保留 注: 1、2、3 为扩展功能, 需加装通讯扩展卡方可使用	0	○	2
F00.03	主频率源X选择	0: 面板数字设定(F00.10) 1: 面板AI0设定 2: 模拟量AI1设定 3: 模拟量AI2设定 4: 模拟量AI3设定 5: 高速脉冲HDI设定 6: 简易PLC程序设定 7: 多段速运行设定 8: PID控制设定 9: MODBUS通讯设定 10: PROFIBUS-DP/CANopen通讯设定 11: 以太网通讯设定	00	○	3
F00.04	辅助频率源Y选择	0: 面板数字设定(F00.10) 1: 面板AI0设定 2: 模拟量AI1设定 3: 模拟量AI2设定 4: 模拟量AI3设定 5: 高速脉冲HDI设定 6: 简易PLC程序设定 7: 多段速运行设定 8: PID控制设定 9: MODBUS通讯设定 10: PROFIBUS-DP/CANopen通讯设定 11: 以太网通讯设定	02	○	4
F00.05	Y频率源参考对象	0: 最大输出频率 1: X频率指令	0	○	5
F00.06	频率源叠加选择	0: X 1: Y 2: (X+Y) 组合 3: (X-Y) 组合 4: Max (X, Y) 组合 5: Min (X, Y) 组合	0	○	6

F00.07	最大频率	F00.08~600.00Hz	050.00Hz	☆	7
F00.08	上限频率	F00.09~F00.07 (最大频率)	50.00Hz	☆	8
F00.09	下限频率	0.00Hz~F00.08 (上限频率)	00.00Hz	☆	9
F00.10	面板数字设定频率	0.00 Hz~F00.07 (最大频率)	50.00Hz	○	10
F00.11	加速时间1	0.0~3000.0s	机型确定	○	11
F00.12	减速时间1	0.0~3000.0s	机型确定	○	12
F00.13	运行方向选择	0: 默认方向运行 1: 相反方向运行 2: 禁止反转运行	0	○	13
F00.14	载波频率设定	1.0~15.0kHz	机型确定	○	14
F00.15	AVR功能选择	0: 无效 1: 全程有效	1	○	15
F00.16	PWM选择	0x00~0x21 LED个位: PWM模式选择 0: PWM模式1, 三相调制和两相调制 1: PWM模式2, 三相调制 LED十位: PWM低速载波限制 0: 低速载波限制模式1 1: 低速载波限制模式2 2: 低速载波不限制	0x01	☆	16
F00.17	保留			●	17
F00.18	保留			●	18
F00.19	保留			●	19

F01组 电机1参数组

F01.00	电机1类型选择	0: 异步电机 1: 同步电机	0	☆	20
F01.01	异步电机1额定功率	0.1~3000.0kW	机型确定	☆	21
F01.02	异步电机1额定频率	0.01Hz~F00.07 (最大频率)	50.00Hz	☆	22
F01.03	异步电机1额定转速	1~36000RPM	机型确定	☆	23
F01.04	异步电机1额定电压	0~1200V	机型确定	☆	24
F01.05	异步电机1额定电流	0.8~6000.0A	机型确定	☆	25
F01.06	异步电机1定子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	○	26
F01.07	异步电机1转子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	○	27
F01.08	异步电机1电感	0.1~6553.5mH	机型确定	○	28
F01.09	异步电机1互感	0.1~6553.5mH	机型确定	○	29
F01.10	异步电机1空载电流	0.1~6553.5A	机型确定	○	30
F01.11	异步电机1弱磁系数1	0.0~100.0%	080.0%	○	31
F01.12	异步电机1弱磁系数2	0.0~100.0%	068.0%	○	32
F01.13	异步电机1弱磁系数3	0.0~100.0%	057.0%	○	33
F01.14	异步电机1弱磁系数4	0.0~100.0%	040.0%	○	34

F01.15	同步电机1额定功率	0.1~3000.0kW	机型确定	☆	35
F01.16	同步电机1额定频率	0.01Hz~F00.07 (最大频率)	50.00Hz	☆	36
F01.17	同步电机1极对数	1~50	2	☆	37
F01.18	同步电机1额定电压	0~1200V	机型确定	☆	38
F01.19	同步电机1额定电流	0.8~6000.0A	机型确定	☆	39
F01.20	同步电机1定子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	○	40
F01.21	同步电机1直轴电感	0.01~655.35mH	机型确定	○	41
F01.22	同步电机1交轴电感	0.01~655.35mH	机型确定	○	42
F01.23	同步电机1反电动势常数	0~10000	300	○	43
F01.24	同步电机1初始磁极位置 (保留)	0x0000~0xFFFF	0x0000	●	44
F01.25	同步电机1磁极位置辨识电流 (保留)	0%~50% (电机额定电流)	10%	●	45
F01.26	电机参数自辨识	0: 无操作 1: 旋转参数辨识 2: 静止参数辨识1 3: 静止参数辨识2	0	☆	46
F01.27	电机1过载保护选择	0: 不保护 1: 普通电机 (带低速补偿) 2: 变频电机 (不带低速补偿)	2	☆	47
F01.28	电机1过载保护系数	20.0%~120.0%	100.0%	○	48
F01.29	电机1功率校正系数	0.00~3.00	1.00	○	49
F01.30	电机1参数显示选择	0: 按照电机类型显示 1: 全部显示	0	○	50
F01.31	保留			●	51
F01.32	保留			●	52
F02组 起停控制组					
F02.00	启动方式	0: 从启动频率启动 1: 先直流制动再启动 2: 速度搜索启动	0	☆	53
F02.01	启动延时时间	0.0~60.0s	00.0s	○	54
F02.02	启动频率	0.00~20.00Hz	00.50Hz	☆	55
F02.03	启动频率保持时间	0.0~60.0s	00.0s	☆	56
F02.04	启动前制动电流	0.0~100.0% (电机额定电流)	000.0%	☆	57
F02.05	启动前制动时间	0.00~50.00s	00.00s	☆	58
F02.06	加减速方式	0: 直线加减速 1: S曲线加减速	0	☆	59
F02.07	S曲线开始段比例	0.0~50.0% (加、减速时间)	30.0%	☆	60
F02.08	S曲线结束段比例	0.0~50.0% (加、减速时间)	30.0%	☆	61

F02.09	上电时端子运行保护选择	0: 上电时端子运行命令无效 1: 上电时端子运行命令有效	0	○	62
F02.10	停电再启动选择	0: 禁止再启动 1: 允许再启动	0	○	63
F02.11	停电再启动等待时间	0.0~3000.0s	0001.0s	○	64
F02.12	停机方式	0: 减速停机 1: 自由停机	0	○	65
F02.13	正反转死区时间	0.0~3000.0s	0000.0s	○	66
F02.14	正反转切换模式	0: 过零频切换 1: 过启动频率切换 2: 经停机频率并延时后切换	0	☆	67
F02.15	停机直流制动起始频率	0.00~F00.07 (最大频率)	00.00Hz	○	68
F02.16	停机直流制动等待时间	0.00~50.00s	00.00s	○	69
F02.17	停机直流制动电流	0.0~100.0% (变频器额定电流)	000.0%	○	70
F02.18	停机直流制动时间	0.00~50.00s	00.00s	○	71
F02.19	减速停机频率	F00.09~100.00Hz	000.50 Hz	☆	72
F02.20	停机频率延时时间/ 休眠延时时间	0.0~100.0 s	000.0s	○	73
F02.21	停机频率检出方式	0: 按频率设定值检出 (无停机延时) 1: 按速度反馈值检出 (仅对矢量控制有效)	1	☆	74
F02.22	反馈速度检出滤波	0.00~100.00 s (仅对F02.21=1有效)	000.50s	☆	75
F02.23	0Hz输出选择	0: 无电压输出 1: 有电压输出 2: 按停机直流制动电流输出	0	○	76
F02.24	运行频率低于频率下限动作选择 (频率下限大于0有效)	0: 以频率下限运行 1: 停机 2: 休眠待机	0	☆	77
F02.25	休眠恢复延时时间	0.0~3000.0s(对应F02.24=2有效)	0000.0s	○	78
F02.26	保留			●	79
F02.27	保留			●	80

F03组 V/F控制组

F03.00	电机1 V/F曲线设定	0: 直线V/F曲线 1: 多点V/F曲线 2: 1.3次幂降转矩V/F曲线 3: 1.7次幂降转矩V/F曲线 4: 2.0次幂降转矩V/F曲线 5: V/F分离	0	☆	81
F03.01	电机1转矩提升	0.0%: (自动), 0.1%~10.0%	01.0%	○	82
F03.02	电机1转矩提升截止频率	0.0%~50.0% (相对电机1额定频率)	20.0%	○	83

F03.03	电机1 V/F 频率值1	0.00Hz~F03.05	0.00Hz	○	84
F03.04	电机1 V/F 电压值1	0.0%~110.0% (电机1额定电压)	000.0%	○	85
F03.05	电机1 V/F 频率值2	F03.03~ F03.07	0.00Hz	○	86
F03.06	电机1 V/F 电压值2	0.0%~110.0% (电机1额定电压)	000.0%	○	87
F03.07	电机1 V/F 频率值3	F03.05~F01.02 (异步电机1额定频率) 或F03.05~F01.16 (同步电机1额定频率)	00.00Hz	○	88
F03.08	电机1 V/F 电压值3	0.0%~110.0% (电机1额定电压)	000.0%	○	89
F03.09	电机1 V/F 转差补偿增益	0.0~200.0%	100.0%	○	90
F03.10	电机1低频抑制振荡系数	0.0~10.0	01.0	○	91
F03.11	电机1高频抑制振荡系数	0.0~10.0	01.0	○	92
F03.12	电机1抑制振荡分界频率	0.00Hz~F00.07 (最大频率)	30.00 Hz	○	93
F03.13	电机2 V/F曲线设定	0: 直线V/F 曲线 1: 多点V/F 曲线 2: 1.3次幂降转矩V/F 曲线 3: 1.7次幂降转矩V/F 曲线 4: 2.0次幂降转矩V/F 曲线 5: V/F 分离	0	☆	94
F03.14	电机2转矩提升	0.0%: (自动), 0.1%~10.0%	01.0%	○	95
F03.15	电机2转矩提升截止频率	0.0%~50.0% (相对电机2额定频率)	20.0%	☆	96
F03.16	电机2 V/F 频率值1	0.00Hz~ F03.18	0.00Hz	○	97
F03.17	电机2 V/F 电压值1	0.0%~110.0% (电机2额定电压)	000.0%	○	98
F03.18	电机2 V/F 频率值2	F03.16~ F03.20	0.00Hz	○	99
F03.19	电机2 V/F 电压值2	0.0%~110.0% (电机2额定电压)	000.0%	○	100
F03.20	电机2 V/F 频率值3	F03.18~ F14.02 (异步电机2额定频率) 或F03.18~ F14.16 (同步电机2额定频率)	00.00Hz	○	101
F03.21	电机2 V/F 电压值3	0.0%~110.0% (电机额定电压)	000.0%	○	102
F03.22	电机2 V/F 转差补偿增益	0.0~200.0%	100.0%	○	103
F03.23	电机2低频抑制振荡系数	0.0~10.0	01.0	○	104
F03.24	电机2高频抑制振荡系数	0.0~10.0	01.0	○	105
F03.25	电机2抑制振荡分界频率	0.00Hz~F00.07 (最大频率)	30.00 Hz	○	106
F03.26	电机弱磁系数	1.00~1.30	1.00	○	107
F03.27	节能方式使能选择	0: 不动作 1: 自动节能运行	0	☆	108

F03.28	V/F分离电压源通道选择	0: 本机设定电压(F03.29) 1: 面板AI0设定 2: 模拟量AI1设定 3: 模拟量AI2设定 4: 模拟量AI3设定 5: 高速脉冲HDI设定 6: 简易PLC程序设定 7: 多段速运行设定 8: PID控制设定 9: 485通讯设定 10: PROFIBUS-DP/CANopen通讯设定 11: 以太网通讯设定	00	○	109
F03.29	本机设定电压值	0.0%~100.0%	100.0%	○	110
F03.30	电压加速时间	0.0~3000.0s	0005.0s	○	111
F03.31	电压减速时间	0.0~3000.0s	0005.0s	○	112
F03.32	最大电压	F03.33~100.0% (电机额定电压)	100.0%	☆	113
F03.33	最小电压	0.0%~ F03.32 (电机额定电压)	000.0%	☆	114
F03.34	保留			●	115
F03.35	保留			●	116
F04组 矢量控制组					
F04.00	ASR低速比例增益1	0.0~200.0	020.0	○	117
F04.01	ASR低速积分时间1	0.000~10.000s	00.200s	○	118
F04.02	低速切换频率点	0.00Hz~F04.05	05.00Hz	○	119
F04.03	ASR高速比例增益2	0.0~200.0	020.0	○	120
F04.04	ASR高速积分时间2	0.000~10.000s	00.200s	○	121
F04.05	高速切换频率点	F04.02~F00.07 (最大频率)	10.00Hz	○	122
F04.06	ASR输出滤波次数	0~8次	0	○	123
F04.07	矢量控制转差补偿系数 (电动)	50%~200%	100%	○	124
F04.08	矢量控制转差补偿系数 (发电)	50%~200%	100%	○	125
F04.09	电流环比系数KP	0~65535	01000	○	126
F04.10	电流环积分系数KI	0~65535	01000	○	127
F04.11	预激磁时间	0.000~10.000s	00.300s	○	128
F04.12	恒功区弱磁系数	0.1~2.0	0.3	○	129
F04.13	恒功区最小弱磁点	10%~100%	020%	○	130
F04.14	最大电压系数	0.0~120.0%	100.0%	☆	131
F04.15	弱磁比例增益	0~8000	1000	○	132

F04.16	转矩控制转矩设定源选择	0: 转矩控制无效 1: 本机设定转矩 (F04.17) 2: 面板AI0设定转矩 (100%相对于3倍的电机电流) 3: 模拟量AI1设定转矩 (100%相对于3倍的电机电流) 4: 模拟量AI2设定转矩 (同上) 5: 模拟量AI3设定转矩 (同上) 6: 脉冲频率HDI设定转矩 (同上) 7: 多段转矩设定 (同上) 8: MODBUS通讯设定转矩 (同上) 9: PROFIBUS-DP/CANopen通讯设定转矩 (同上) 10: 以太网通讯设定转矩 (同上) 11: 保留	00	○	133
F04.17	本机设定转矩	-300.0%~300.0% (电机额定电流)	050.0%	○	134
F04.18	转矩设定滤波时间	0.000~10.000s	00.010s	○	135
F04.19	转矩控制正转上限频率设定源选择	0: 本机设定上限频率 (F04.21) 1: 面板AI0设定上限频率 (100%对应最大频率) 2: 模拟量AI1设定上限频率 (100%对应最大频率) 3: 模拟量AI2设定上限频率 (同上) 4: 模拟量AI3设定上限频率 (同上) 5: 脉冲频率HDI设定上限频率 (同上) 6: 多段设定上限频率 (同上) 7: MODBUS通讯设定上限频率 (同上) 8: PROFIBUS-DP/CANopen通讯设定上限频率 (同上) 9: 以太网通讯设定上限频率 (同上) 10: 保留	00	○	136
F04.20	转矩控制反转上限频率设定源选择	0: 本机设定上限频率 (F04.22) 1: 面板AI0设定上限频率 (100%对应最大频率) 2: 模拟量AI1设定上限频率 (100%对应最大频率) 3: 模拟量AI2设定上限频率 (同上) 4: 模拟量AI3设定上限频率 (同上) 5: 脉冲频率HDI设定上限频率 (同上) 6: 多段设定上限频率 (同上) 7: MODBUS通讯设定上限频率 (同上) 8: PROFIBUS-DP/CANopen通讯设定上限频率 (同上) 9: 以太网通讯设定上限频率 (同上) 10: 保留	00	○	136
F04.21	转矩控制正转上限频率本机限定值	0.00Hz~F00.07	50.00 Hz	○	137

F04.22	转矩控制反转上限频率本机限定值	0.00 Hz~F00.07	50.00Hz	○	139
F04.23	电动转矩上限设定源选择	0: 本机设定转矩上限 (F04.25) 1: AI0设定转矩上限 (100%相对于3倍电机电流) 2: 模拟量AI1设定转矩上限 (100%相对于3倍电机电流) 3: 模拟量AI2设定转矩上限(同上) 4: 模拟量AI3设定转矩上限(同上) 5: 脉冲频率HDI设定转矩上限(同上) 6: MODBUS通讯设定转矩上限 (同上) 7: PROFIBUS-DP/CANopen通讯设定转矩上限 (同上) 8: 以太网通讯设定转矩上限 (同上)	0	○	140
F04.24	制动转矩上限设定源选择	0: 本机设定转矩上限 (F04.26) 1: AI0设定转矩上限 (100%相对于3倍电机电流) 2: 模拟量AI1设定转矩上限 (100%相对于3倍电机电流) 3: 模拟量AI2设定转矩上限(同上) 4: 模拟量AI3设定转矩上限(同上) 5: 脉冲频率HDI设定转矩上限(同上) 6: MODBUS通讯设定转矩上限 (同上) 7: PROFIBUS-DP/CANopen通讯设定转矩上限 (同上) 8: 以太网通讯设定转矩上限 (同上)	0	○	141
F04.25	电动转矩上限本机设定	9: 保留 0.0~300.0% (电机额定电流)	180.0%	○	142
F04.26	制动转矩上限本机设定	0.0~300.0% (电机额定电流)	180.0%	○	143
F04.27	矢量控制频率显示模式	0: 按实际值显示 1: 按设定值显示	0	○	144
F04.28	静摩擦补偿转矩系数	0.0~100.0%	000.0%	○	145
F04.29	动摩擦补偿转矩系数	0.0~100.0%	000.0%	○	146
F04.30	保留			●	147
F04.31	保留			●	148
F05组 面板与显示					
F05.00	中英文选择	0: 中文 1: 英文 (保留)	0	○	149
F05.01	参数初始化设定	0: 无操作 1: 恢复缺省值 2: 清除故障记录	0	☆	150

F05.03	用户密码设定	0~65535	00000	○	152
F05.04	MF键功能选择	0: 无功能 1: 点动运行 2: 左移位键切换显示状态 3: 正转反转切换 4: UP/DOWN端子设定频率清零 5: 自由停车 6: 启停命令顺序切换 (参考F05.05) 7: 快速调试模式	0	○	153
F05.05	MF键启停命令通道切换顺序选择	0: 面板控制→端子控制→通讯控制 1: 面板控制←→端子控制 2: 面板控制←→通讯控制 3: 端子控制←→通讯控制	0	○	154
F05.06	STOP/RESET键停机功能选择	0: 只对面板控制停机有效 1: 对面板和端子控制停机同时有效 2: 对面板和通讯控制停机同时有效 3: 对所有控制模式停机均有效	0	○	155
F05.07	LED运行显示参数1	0x0000~0xFFFF BIT0: 运行频率 (Hz亮) BIT1: 设定频率 (Hz闪烁) BIT2: 母线电压 (V亮) BIT3: 输出电压 (V亮) BIT4: 输出电流 (A亮) BIT5: 运行转速 BIT6: 输出功率 BIT7: 输出转矩 BIT8: PID设定值 BIT9: PID反馈值 BIT10: 输入端子状态 BIT11: 输出端子状态 BIT12: 转矩设定值 BIT13: 脉冲计数值 BIT14: 长度值 BIT15: 简易PLC当前段数	0x03FF	○	156
F05.08	LED运行显示参数2	0x0000~0xFFFF BIT0: 模拟量AI1值 (V亮) BIT1: 模拟量AI2值 (V亮) BIT2: 模拟量AI3值 (V亮) BIT3: 高速脉冲HDI频率 BIT4: 电机过载百分比 BIT5: 变频器过载百分比 BIT6: 斜坡频率设定值 (Hz亮) BIT7: 线速度 BIT8: 交流进线电流 BIT9: 上限频率 (Hz亮) BIT10: 面板AIO值 (V亮) BIT11~15: 保留	0x0000	○	157

F05.09	LED停机参数	0x0000~0xFFFF BIT0: 设定频率 (Hz亮, 频率慢闪) BIT1: 母线电压 (V亮) BIT2: 输入端子状态 BIT3: 输出端子状态 BIT4: PID设定值 BIT5: PID反馈值 BIT6: 转矩设定值 BIT7: 模拟量AI1值 (V亮) BIT8: 模拟量AI2值 (V亮) BIT9: 模拟量AI3值 (V亮) BIT10: 高速脉冲HDI频率 BIT11: 简易PLC当前段数 BIT12: 脉冲计数值 BIT13: 长度值 BIT14: 上限频率 (Hz亮) BIT15: 面板AI0值 (V亮)	0x00FF	○	158
F05.10	累计用电量值高位	0~59999°(k)	00000°	○	159
F05.11	累计用电量值低位	0.0~999.9°	000.0°	○	160
F05.12	频率显示系数	0.01~10.00 显示频率=运行频率* F05.12	01.00	○	161
F05.13	转速显示系数	0.1~999.9% 机械转速=60*显示运行频率 ×F05.13/电机极对数	100.0%	○	162
F05.14	线速度显示系数	0.1~999.9% 线速度=机械转速×F05.14	001.0%	○	163
F05.15	整流桥模块温度	-20.0~120.0°C		●	164
F05.16	逆变模块温度	-20.0~120.0°C		●	165
F05.17	软件版本号	1.00~655.35		●	166
F05.18	本机累计运行时间	0~65535h		●	167
F05.19	变频器用电量高位	0~65535° (*1000)		●	168
F05.20	变频器用电量低位	0.0~999.9°		●	169
F05.21	变频器机型	0: G型机 1: 保留		●	170
F05.22	变频器额定功率	0.4~3000.0kW	机型确定	●	171
F05.23	变频器额定电压	50~1200V	机型确定	●	172
F05.24	变频器额定电流	0.0~6000.0A	机型确定	●	173
F05.25	保留			●	174
F05.26	保留			●	175
F05.27	保留			●	176
F05.28	保留			●	177
F05.29	保留			●	178
F05.30	保留			●	179
F05.31	保留			●	180

F05.32	保留			●	181
F06组 输入端子组					
F06.00	HDI输入类型选择	0: HDI1为高速脉冲输入 1: HDI1为开关量输入 2: HDI1、HDI2为QEP输入 (保留)	0	☆	182
F06.01	DI1端子功能选择	0: 无功能 1: 正转运行 2: 反转运行 3: 三线式运行控制	01	☆	183
F06.02	DI2端子功能选择	4: 正转点动 5: 反转点动 6: 自由停车 7: 故障复位 8: 运行暂停	04	☆	184
F06.03	DI3端子功能选择	9: 外部故障输入 10: 频率设定递增 (UP) 11: 频率设定递减 (DOWN) 12: 频率增减设定清除 13: X设定与Y设定切换	07	☆	185
F06.04	DI4端子功能选择	14: 组合设定与X设定切换 15: 组合设定与Y设定切换 16: 多段速端子1 17: 多段速端子2	00	☆	186
F06.05	DI5端子功能选择	18: 多段速端子3 19: 多段速端子4 20: 多段速暂停 21: 加减速时间选择1 22: 加减速时间选择2	00	☆	187
F06.06	DI6端子功能选择	23: 简易PLC停机复位 24: 简易PLC暂停 25: PID控制暂停 26: 摆频暂停 (停在当前频率) 27: 摆频复位 (回到中心频率)	00	☆	188
F06.07	DI7端子功能选择	28: 计数器复位 29: 转矩控制禁止 30: 加减速禁止 31: 计数器触发	00	☆	189
F06.08	DI8端子功能选择	32: 长度复位 33: 频率增减设定暂时清除 34: 停机直流制动 35: 电机1切换电机2	00	☆	190
F06.09	DI9端子功能选择	36: 命令切换到面板 37: 命令切换到端子 38: 命令切换到通讯 39: 预励磁命令 40: 用电量清零	00	☆	191
F06.11	HDI1端子功能选择	41: 用电量保持 42~60: 保留 61: PID极性切换 62~63: 保留	00	☆	192
F06.11	DI端子开关极性选择	0x000~0x3FF	0x000	○	193
F06.12	DI端子滤波时间常数	0.000~1.000s	0.010s	○	194

F06.13	虚拟端子使能选择	0x000~0x3FF (0: 禁止, 1: 使能) BIT0: DI1虚拟端子 BIT1: DI2虚拟端子 BIT2: DI3虚拟端子 BIT3: DI4虚拟端子 BIT4: DI5虚拟端子 BIT5: DI6虚拟端子 BIT6: DI7虚拟端子 BIT7: DI8虚拟端子 BIT8: DI9虚拟端子 BIT9: HDI1虚拟端子	0x000	☆	195
F06.14	端子命令方式	0: 两线式控制1 1: 两线式控制2 2: 三线式控制1 3: 三线式控制2	0	☆	196
F06.15	DI1闭合延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	197
F06.16	DI1断开延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	198
F06.17	DI2闭合延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	199
F06.18	DI2断开延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	200
F06.19	DI3闭合延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	201
F06.20	DI3断开延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	202
F06.21	DI4闭合延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	203
F06.22	DI4断开延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	204
F06.23	DI5闭合延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	205
F06.24	DI5断开延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	206
F06.25	DI6闭合延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	207
F06.26	DI6断开延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	208
F06.27	DI7闭合延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	209
F06.28	DI7断开延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	210
F06.29	DI8闭合延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	211
F06.30	DI8断开延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	212

F06.31	DI9 闭合延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	213
F06.32	DI9 断开延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	214
F06.33	HD11 闭合延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	215
F06.34	HD11 断开延时时间常数	0.000~50.000s	00.000s	○	216
F06.35	AI0 曲线最小输入	0.00V~F06.37	00.00V	○	217
F06.36	AI0 曲线最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	000.0%	○	218
F06.37	AI0 曲线最大输入	F06.35~10.00V	10.00V	○	219
F06.38	AI0 曲线最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	○	220
F06.39	AI0 滤波时间	0.000~10.000s	00.100s	○	221
F06.40	AI1 曲线最小输入	0.00V~F06.42	00.00V	○	222
F06.41	AI1 曲线最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	000.0%	○	223
F06.42	AI1 曲线最大输入	F06.40~10.00V	10.00V	○	224
F06.43	AI1 曲线最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	○	225
F06.44	AI1 滤波时间	0.000~10.000s	00.100s	○	226
F06.45	AI2 曲线最小输入	0.00V~F06.47	00.00V	○	227
F06.46	AI2 曲线最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	000.0%	○	228
F06.47	AI2 曲线最大输入	F06.45~10.00V	10.00V	○	229
F06.48	AI2 曲线最大输入对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	○	230
F06.49	AI2 滤波时间	0.000~10.000s	00.100s	○	231
F06.50	AI3 曲线最小输入	-10.00V~F06.52	-10.00V	○	232
F06.51	AI3 曲线最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	-100.0%	○	233
F06.52	AI3 曲线中间值	F06.50~F06.54	00.00V	○	234
F06.53	AI3 曲线中间值对应设定	F06.51~F06.55	000.0%	○	235
F06.54	AI3 曲线最大输入	F06.52~10.00V	10.00V	○	236
F06.55	AI3 曲线最大输入对应设定	F06.53~100.0%	100.0%	○	237
F06.56	AI3 滤波时间	0.000~10.000s	00.100s	○	238
F06.57	HD11 高速脉冲输入功能选择	0: 频率设定输入 1: 计数器输入 2: 长度计数值输入	0	☆	239

F06.58	HDI1最小输入频率	0.000kHz~F06.60	00.000kHz	○	240
F06.59	HDI1最小输入频率对应设定	-100.0%~100.0%	000.0%	○	241
F06.60	HDI1最大输入频率	F06.58 ~50.000kHz	50.000kHz	○	242
F06.61	HDI1最大输入频率对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	○	243
F06.62	HDI1频率输入滤波时间	0.000~10.000s	00.010s	○	244

F07组 输出端子组

F07.00	HDO输出类型选择	0: 高速脉冲输出 1: 开路集电极输出	0	☆	245
F07.01	DO输出选择	0: 无效 1: 运行中 2: 正转运行中 3: 反转运行中 4: 点动运行中 5: 变频器故障 6: 频率水平检测FDT1 7: 频率水平检测FDT2 8: 频率到达 9: 零速运行中	00	○	246
F07.02	HDO输出选择	10: 上限频率输出 11: 下限频率输出 12: 运行准备就绪 13: 预励磁中 14: 过载预警 15: 欠载预警 16: 简易PLC阶段完成 17: 简易PLC循环完成 18: 设定记数值到达 19: 指定记数值到达 20: 外部故障有效 21: 长度到达	00	○	247
F07.03	继电器T1输出选择	22: 运行时间到达 23: MODBUS通讯虚拟端子输出 24: PROFIBUS-DP/CANopen通讯虚拟端子输出 25: 以太网通讯虚拟端子输出 26: 直流母线电压建立完成 27~30: 保留	01	○	248
F07.04	继电器T2输出选择		05	○	249
F07.05	输出端子开关极性选择	0x0~0xF	0x0	○	250
F07.06	DO闭合延时时间	0.000~50.000s	00.000s	○	251
F07.07	DO断开延时时间	0.000~50.000s	00.000s	○	252
F07.08	HDO闭合延时时间	0.000~50.000s (仅F07.00=1有效)	00.000s	○	253
F07.09	HDO断开延时时间	0.000~50.000s (仅F07.00=1有效)	00.000s	○	254

F07.10	继电器T1闭合延时时间	0.000~50.000s	00.000s	○	255
F07.11	继电器T1断开延时时间	0.000~50.000s	00.000s	○	256
F07.12	继电器T2闭合延时时间	0.000~50.000s	00.000s	○	257
F07.13	继电器T2断开延时时间	0.000~50.000s	00.000s	○	258
F07.14	AO1输出选择	0: 运行频率 1: 斜坡设定频率 2: 设定频率 3: 运行转速 4: 输出电流 (相对于变频器) 5: 输出电流 (相对于电机) 6: 输出电压 7: 输出功率 8: 设定转矩值 9: 输出转矩	00	○	259
F07.15	AO2输出选择	10: 模拟量AI1输入值 11: 模拟量AI2输入值 12: 模拟量AI3输入值 13: 高速脉冲HDI输入值 14: MODBUS通讯设定值1 15: MODBUS通讯设定值2 16: PROFIBUS-DP/CANopen通讯设定值1	00	○	260
F07.16	HDO 高速脉冲输出选择	17: PROFIBUS-DP/CANopen通讯设定值2 18: 以太网通讯设定值1 19: 以太网通讯设定值2 20: 保留 21: 保留 22: 转矩电流 (相对于电机额定电流) 23: 斜坡设定频率 (有符号) 24~30: 保留	00	○	261
F07.17	AO1曲线最小值对应设定	-100.0%~F07.19	000.0%	○	262
F07.18	AO1曲线最小输出	0.00V~F07.20V	00.00V	○	263
F07.19	AO1曲线最大值对应设定	F07.17~100.0%	100.0%	○	264
F07.20	AO1曲线最大输出	F07.18~10.00V	10.00V	○	265
F07.21	AO1滤波时间	0.000s~10.000s	00.000s	○	266
F07.22	AO2曲线最小值对应设定	-100.0%~F07.24	000.0%	○	267
F07.23	AO2曲线最小输出	0.00V~F07.25V	00.00V	○	268
F07.24	AO2曲线最大值对应设定	F07.22~100.0%	100.0%	○	269
F07.25	AO2曲线最大输出	07.23V~10.00V	10.00V	○	270

F07.26	AO2滤波时间	0.000s~10.000s	00.000s	○	271
F07.27	HDO最小频率对应设定	-100.0%~F07.29	000.0%	○	272
F07.28	HDO输出最小频率	0.00~50.00kHz	00.00kHz	○	273
F07.29	HDO最大频率对应设定	F07.27~100.0%	100.0%	○	274
F07.30	HDO输出最大频率	0.00~50.00kHz	50.00kHz	○	275
F07.31	HDO滤波时间	0.000~10.000s	00.000s	○	276
F08组 故障与保护组					
F08.00	缺相保护选择	0x00~0x11 LED个位: 0: 输入缺相保护禁止 1: 输入缺相保护允许 LED十位: 0: 输出缺相保护禁止 1: 输出缺相保护允许	机型确定	○	277
F08.01	瞬停不停功能选择	0: 禁止 1: 允许	0	○	278
F08.02	瞬停不停频率下降率	0.00~F00.07 Hz/s (最大频率)	10.00Hz/s	○	279
F08.03	过电压失速保护	0: 禁止 1: 允许	1	○	280
F08.04	过电压失速保护电压	120~150% (标准母线电压) (380V)	135%	○	281
		120~150% (标准母线电压) (220V)	120%		282
F08.05	限流选择	0x00~0x11 个位: 限流动作选择 0: 限流动作无效 1: 限流动作一直有效 十位: 硬件限流过载报警选择 0: 硬件限流过载报警有效 1: 硬件限流过载报警无效	0x01	☆	283
F08.06	自动限流水平	50.0~200.0%	160.0%	☆	284
F08.07	限流时频率下降率	0.00~50.00Hz/s	10.00Hz/s	☆	285
F08.08	变频器或电机过欠载预警选择	0x000~0x131 LED个位: 0: 电机过欠载预警, 相对于电机的额定电流 1: 变频器过欠载预警, 相对于变频器额定电流 LED十位: 0: 变频器过欠载报警后继续运行 1: 变频器欠载报警后继续运行, 过载故障后停止运行 2: 变频器过欠载报警后继续运行, 欠载故障后停止运行 3: 变频器报过欠载故障后停止运行 LED百位: 0: 一直检测 1: 恒速运行中检测	0x000	○	286

F08.09	过载预警检测点	F08.11~200%	150%	○	287
F08.10	过载预警检测时间	0.1~3000.0s	0001.0s	○	288
F08.11	欠载预警检测点	0%~F08.09	050%	○	289
F08.12	欠载预警检测时间	0.1~3000.0s	0001.0s	○	290
F08.13	故障时故障输出端子动作选择	0x00~0x11 LED个位: 0: 欠压故障时动作 1: 欠压故障时不动作 LED十位: 0: 自动复位期间动作 1: 自动复位期间不动作	0x00	○	291
F08.14	速度偏差检出范围	0.0~50.0%	10.0%	○	292
F08.15	速度偏差检出时间	0.0~10.0s (0.00时不进行速度偏差保护)	00.5s	○	293
F08.16	故障自动复位次数	0~10	00	○	294
F08.17	故障自动复位间隔时间	0.1~3000.0s	0001.0s	○	295
F08.18	当前故障类型	0: 无故障 1: 逆变单元U相保护 (E.oUt1) 2: 逆变单元V相保护 (E.oUt2) 3: 逆变单元W相保护 (E.oUt3) 4: 加速过电流 (E.oC1) 5: 减速过电流 (E.oC2) 6: 恒速过电流 (E.oC3) 7: 加速过电压 (E.oU1) 8: 减速过电压 (E.oU2) 9: 恒速过电压 (E.oU3) 10: 母线欠压 (E.Lv) 11: 电机过载 (E.oL1)		●	296
F08.19	前1次故障类型	12: 变频器过载 (E.oL2) 13: 输入侧缺相 (E.iLF) 14: 输出侧缺相 (E.oLF) 15: 整流模块过热 (E.oH1) 16: 逆变模块过热 (E.oH2)		●	297
F08.20	前2次故障类型	17: 外部故障 (E.EF) 18: 485通讯故障 (E.485) 19: 电流检测故障 (E.ItE) 20: 电机参数辨识故障 (E.AuT) 21: EEFROM操作故障 (E.EEP) 22: PID反馈断线故障 (E.PIdE)		●	298
F08.21	前3次故障类型	23: 制动单元故障 (E.bC) 24: 运行时间到达 (E.ENd) 25: 电子过载 (E.oL3) 26: 面板通讯错误 (E.FCE) 27: 参数上传错误 (E.UFE) 28: 参数下载错误 (E.dNE) 29: PROFIBUS-DP通讯故障 (E.dP)		●	299
F08.22	前4次故障类型	30: 以太网通讯故障 (E.NET) 31: CANopen通讯故障 (E.CAN) 32: 对地短路故障1 (E.EAH1)		●	300
F08.23	前5次故障类型			●	301

		33: 对地短路故障2 (E.EAH2) 34: 速度偏差故障 (E.dEU) 35: 失调故障 (E.Sto) 36: 欠载故障 (E.LL)			
F08.24	本次故障运行频率		0.00Hz	●	302
F08.25	本次故障斜坡设定频率		0.00Hz	●	303
F08.26	本次故障输出电压		0V	●	304
F08.27	本次故障输出电流		0.0A	●	305
F08.28	本次故障母线电压		0.0V	●	306
F08.29	本次故障时最高温度		0.0°C	●	307
F08.30	本次故障输入端子状态		0x0000	●	308
F08.31	本次故障输出端子状态		0x0000	●	309
F08.32	前1次故障运行频率		0.00Hz	●	310
F08.33	前1次故障斜坡设定频率		0.00Hz	●	311
F08.34	前1次故障输出电压		0V	●	312
F08.35	前1次故障输出电流		0.0A	●	313
F08.36	前1次故障母线电压		0.0V	●	314
F08.37	前1次故障时最高温度		0.0°C	●	315
F08.38	前1次故障输入端子状态		0x0000	●	316
F08.39	前1次故障输出端子状态		0x0000	●	317
F08.40	前2次故障运行频率		0.00Hz	●	318
F08.41	前2次故障斜坡设定频率		0.00Hz	●	319
F08.42	前2次故障输出电压		0V	●	320
F08.43	前2次故障输出电流		0.0A	●	321
F08.44	前2次故障母线电压		0.0V	●	322
F08.45	前2次故障时最高温度		0.0°C	●	323
F08.46	前2次故障输入端子状态		0x0000	●	324
F08.47	前2次故障输出端子状态		0x0000	●	325

F09组 PID控制组

F09.00	PID设定源	0: 本机数字设定 (F09.01) 1: 面板AI0设定 2: 模拟通道AI1设定 3: 模拟通道AI2设定 4: 模拟通道AI3设定 5: 高速脉冲HDI设定 6: 多段设定 7: MODBUS通讯设定 8: PROFIBUS-DP/CANopen通讯设定 9: 以太网通讯设定 10: 保留	00	○	326
F09.01	本机PID预置值	-100.0%~100.0%	000.0%	○	327
F09.02	PID反馈源	0: 模拟通道AI1反馈 1: 模拟通道AI2反馈 2: 模拟通道AI3反馈 3: 高速脉冲HDI反馈 4: MODBUS通讯反馈 5: PROFIBUS-DP/CANopen通讯反馈 6: 以太网通讯反馈 7: 保留	0	○	328
F09.03	PID作用方向	0: PID输出为正作用 1: PID输出为负作用	0	○	329
F09.04	比例增益 (KP1)	0.00~100.00	001.00	○	330
F09.05	积分时间 (Ti)	0.00~10.00s	00.10s	○	331
F09.06	微分时间 (Td)	0.00~10.00s	00.00s	○	332
F09.07	采样周期 (T)	0.001~10.000s	00.100s	○	333
F09.08	PID偏差极限	0.0~100.0%	000.0%	○	334
F09.09	PID控制最大输出	F09.10~100.0% (最大频率或电压)	100.0%	○	335
F09.10	PID控制最小输出	-100.0%~F09.09 (最大频率或电压)	000.0%	○	336
F09.11	PID反馈丢失检测值	0.0~100.0%	000.0%	○	337
F09.12	PID反馈丢失检测时间	0.0~3000.0s	0001.0s	○	338
F09.13	PID调节选择	0x0000~0x1111 LED个位: 0: 频率到达上下限继续积分调节 1: 频率到达上下限停止积分调节 LED十位、百位、千位保留	0x0001	○	339
F09.14	低频比例增益 (KP2)	0.00~100.00	001.00	○	340
F09.15	PID指令加减速时间	0.0~1000.0s	0000.0s	○	341
F09.16	PID输出滤波时间	0.000~10.000s	00.000s	○	342
F10组 摆频、定长与计数					
F10.00	跳跃频率1	0.00Hz~F00.07 (最大频率)	00.00Hz	○	343

F10.01	跳跃频率幅度1	0.00Hz~F00.07 (最大频率)	00.00Hz	○	344
F10.02	跳跃频率2	0.00Hz~F00.07 (最大频率)	00.00Hz	○	345
F10.03	跳跃频率幅度2	0.00Hz~F00.07 (最大频率)	00.00Hz	○	346
F10.04	跳跃频率3	0.00Hz~F00.07 (最大频率)	00.00Hz	○	347
F10.05	跳跃频率幅度3	0.00Hz~F00.07 (最大频率)	00.00Hz	○	348
F10.06	摆频幅度	0.0~100.0% (相对设定频率)	000.0%	○	349
F10.07	突跳频率幅度	0.0~50.0% (相对摆频幅度)	00.0%	○	350
F10.08	摆频三角波上升时间	0.1~3000.0s	0005.0s	○	351
F10.09	摆频三角波下降时间	0.1~3000.0s	0005.0s	○	352
F10.10	设定长度	0~65535m	00000m	○	353
F10.11	实际长度	0~65535m	0m	●	354
F10.12	轴每圈脉冲数	1~10000	00001	○	355
F10.13	轴周长	0.01~100.00cm	010.00cm	○	356
F10.14	长度比例系数	0.001~10.000	01.000	○	357
F10.15	长度校正系数	0.001~1.000	1.000	○	358
F10.16	设定计数值	F10.17~65535	00000	○	359
F10.17	指定计数值	0~F10.16	0	○	360
F10.18	保留			●	361
F10.19	保留			●	362
F10.20	保留			●	363
F10.21	保留			●	364
F11组 简易PLC及多段速控制组					
F11.00	多段速0	-100.0~100.0%	000.0%	○	365
F11.01	多段速1	-100.0~100.0%	000.0%	○	366
F11.02	多段速2	-100.0~100.0%	000.0%	○	367
F11.03	多段速3	-100.0~100.0%	000.0%	○	368
F11.04	多段速4	-100.0~100.0%	000.0%	○	369
F11.05	多段速5	-100.0~100.0%	000.0%	○	370
F11.06	多段速6	-100.0~100.0%	000.0%	○	371
F11.07	多段速7	-100.0~100.0%	000.0%	○	372
F11.08	多段速8	-100.0~100.0%	000.0%	○	373
F11.09	多段速9	-100.0~100.0%	000.0%	○	374
F11.10	多段速10	-100.0~100.0%	000.0%	○	375
F11.11	多段速11	-100.0~100.0%	000.0%	○	376
F11.12	多段速12	-100.0~100.0%	000.0%	○	377
F11.13	多段速13	-100.0~100.0%	000.0%	○	378
F11.14	多段速14	-100.0~100.0%	000.0%	○	379

F11.15	多段速15	-100.0~100.0%	000.0%	○	380
F11.16	简易PLC方式	0: 单次运行结束后停机 1: 单次运行结束后保持终值 2: 一直循环	0	○	381
F11.17	简易PLC掉电记忆选择	0: 掉电不记忆 1: 掉电记忆	0	○	382
F11.18	简易PLC再启动方式选择	0: 从第一段开始重新运行 1: 从中断时刻的阶段频率继续运行	0	☆	383
F11.19	简易PLC第0~7段的加减速时间选择	0x0000~0xFFFF	0x0000	○	384
F11.20	简易PLC第8~15段的加减速时间选择	0x0000~0xFFFF	0x0000	○	385
F11.21	简易PLC时间单位选择	0: 秒(s) 1: 分钟(min)	0	☆	386
F11.22	简易PLC第0段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	387
F11.23	简易PLC第1段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	388
F11.24	简易PLC第2段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	389
F11.25	简易PLC第3段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	390
F11.26	简易PLC第4段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	391
F11.27	简易PLC第5段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	392
F11.28	简易PLC第6段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	393
F11.29	简易PLC第7段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	394
F11.30	简易PLC第8段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	395
F11.31	简易PLC第9段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	396
F11.32	简易PLC第10段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	397
F11.33	简易PLC第11段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	398
F11.34	简易PLC第12段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	399
F11.35	简易PLC第13段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	400
F11.36	简易PLC第14段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0 s(min)	○	401

F11.37	简易PLC第15段运行时间	0.0~6553.5s(min)	0000.0s(min)	○	402
--------	---------------	------------------	--------------	---	-----

F12组 485通讯组

F12.00	变频器通讯地址	1~247	001	○	403
--------	---------	-------	-----	---	-----

F12.01	通讯波特率	0: 1200bps 1: 2400bps 2: 4800bps 3: 9600bps 4: 19200bps 5: 38400bps 6: 57600bps 7: 115200bps	4	○	404
--------	-------	---	---	---	-----

F12.02	MODBUS数据格式	0:无校验 (N, 8, 1) for RTU 1:偶校验 (E, 8, 1) for RTU 2:奇校验 (O, 8, 1) for RTU 3:无校验 (N, 8, 2) for RTU 4:偶校验 (E, 8, 2) for RTU 5:奇校验 (O, 8, 2) for RTU	1	○	405
--------	------------	--	---	---	-----

F12.03	MODBUS应答延迟	0~200ms	005ms	○	406
--------	------------	---------	-------	---	-----

F12.04	串口通讯超时时间	0.0s (无效) , 0.1~60.0s	00.0s	○	407
--------	----------	-----------------------	-------	---	-----

F12.05	数据传输错误处理方案	0: 报警并自由停车 1: 不报警并继续运行 2: 不报警按停机方式停机 (仅通讯控制方式下) 3: 不报警按停机方式停机 (所有控制方式下)	0	○	408
--------	------------	--	---	---	-----

F12.06	通讯动作选择	0x00~0x11 LED个位: 写操作动作 0: 写操作有回应 1: 写操作无回应 LED十位: 通讯加密处理 0: 通讯加密设置无效 1: 通讯加密设置有效	0x00	○	408
--------	--------	--	------	---	-----

F12.07	保留			●	410
--------	----	--	--	---	-----

F12.08	保留			●	411
--------	----	--	--	---	-----

F13组 辅助功能

F13.00	加速时间2	0.0~3000.0s	机型确定	○	412
--------	-------	-------------	------	---	-----

F13.01	减速时间2	0.0~3000.0s	机型确定	○	413
--------	-------	-------------	------	---	-----

F13.02	加速时间3	0.0~3000.0s	机型确定	○	414
--------	-------	-------------	------	---	-----

F13.03	减速时间3	0.0~3000.0s	机型确定	○	415
--------	-------	-------------	------	---	-----

F13.04	加速时间4	0.0~3000.0s	机型确定	○	416
--------	-------	-------------	------	---	-----

F13.05	减速时间4	0.0~3000.0s	机型确定	○	417
--------	-------	-------------	------	---	-----

F13.06	点动运行频率	0.00Hz~F00.07 (最大频率)	05.00Hz	○	418
--------	--------	----------------------	---------	---	-----

F13.07	点动运行加速时间	0.0~3000.0s	机型确定	○	419
--------	----------	-------------	------	---	-----

F13.08	点动运行减速时间	0.0~3000.0s	机型确定	○	420
--------	----------	-------------	------	---	-----

F13.09	下垂控制	-50.00~50.00Hz	00.00Hz	○	421
F13.10	FDT1电平检测值	0.00Hz~F00.07(最大频率)	50.00Hz	○	422
F13.11	FDT1滞后值	0.0~100.0% (FDT1电平)	005.0%	○	423
F13.12	FDT2电平检测值	0.00Hz~F00.07(最大频率)	50.00Hz	○	424
F13.13	FDT2滞后值	0.0~100.0% (FDT2电平)	005.0%	○	425
F13.14	频率到达检出幅度	0.00Hz~F00.07 (最大频率)	00.00Hz	○	426
F13.15	能耗制动使能	0: 能耗制动禁止 1: 能耗制动使能	0	○	427
F13.16	能耗制动开始电压	200.0~2000.0V	220V电压: 0380.0V 380V电压: 0700.0V 660V电压: 1120.0V	○	428
F13.17	散热风扇控制	0: 正常运行模式 1: 上电后风扇一直运行	0	○	429
F13.18	过调制功能选择	0x00~0x11 LED个位 0: 过调制无效 1: 过调制有效 LED十位 0: 轻度过调制 1: 深度过调制	0x01	☆	430
F13.19	面板数字控制设定	0x0000~0x1221 LED个位: 频率控制选择 0: \wedge /V键调节有效 1: \wedge /V键调节无效 LED十位: 频率控制选择 0: 仅对F00.03=0或F00.04=0设定有效 1: 所有频率方式均有效 2: 多段速优先时, 对多段速无效 LED百位: 停机时动作选择 0: 设定有效 1: 运行中有效, 停机后清除 2: 运行中有效, 收到停机命令后清除 LED千位: \wedge /V键和数字电位器积分功能 0: 积分功能有效 1: 积分功能无效	0x0000	○	431
F13.20	\wedge /V键调节积分时间	0.01~10.00s	00.10s	○	432

F13.21	UP/DOWN端子控制设定	0x000~0x221 LED个位：频率控制选择 0：UP/DOWN端子设定有效 1：UP/DOWN端子设定无效 LED十位：频率控制选择 0：仅对F00.03=0或F00.04=0设定有效 1：所有频率方式均有效 2：多段速优先时，对多段速无效 LED百位：停机时动作选择 0：设定有效 1：运行中有效，停机后清除 2：运行中有效，收到停机命令后清除	0x000	○	433
F13.22	UP端子频率增量变化率	0.01~50.00Hz/s	00.50Hz/s	○	434
F13.23	DOWN端子频率递减变化率	0.01~50.00Hz/s	00.50Hz/s	○	435
F13.24	频率设定掉电时动作选择	0x000~0x111 LED个位：数字调节频率掉电时动作选择 0：掉电时存储 1：掉电时清零 LED十位：MODBUS设定频率掉电时动作选择 0：掉电时存储 1：掉电时清零 LED百位：其它通讯设定频率掉电时动作选择 0：掉电时存储 1：掉电时清零	0x000	○	436
F13.25	电压跌落自动降频选择	0：无效 1：有效	0	○	437
F13.26	磁通制动系数	0：无效 100~150：系数越大，制动强度越大	000	○	438
F13.27	变频器输入功率因数	0.00~1.00	0.56	○	439
F13.28	设定运行时间	0~65535min	00000min	○	440
F13.29	电机1和电机2切换选择	0x00~0x14 LED个位：切换通道选择 0：端子切换 1：MODBUS通讯切换 2：PROFIBUS-DP/CANopen通讯切换 3：以太网通讯切换 4：保留 LED十位：运行中切换模式选择 0：运行中不可切换 1：运行中可切换	0x00	☆	441
F13.30	保留			●	442
F13.31	保留			●	443
F13.32	保留			●	444

F14组 电机2参数组					
F14.00	电机2类型选择	0: 异步电机 1: 同步电机	0	☆	445
F14.01	异步电机2额定功率	0.1~3000.0kW	机型确定	☆	446
F14.02	异步电机2额定频率	0.01Hz~F00.07 (最大频率)	50.00Hz	☆	447
F14.03	异步电机2额定转速	1~36000RPM	机型确定	☆	448
F14.04	异步电机2额定电压	0~1200V	机型确定	☆	449
F14.05	异步电机2额定电流	0.8~6000.0A	机型确定	☆	450
F14.06	异步电机2定子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	○	451
F14.07	异步电机2转子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	○	452
F14.08	异步电机2电感	0.1~6553.5mH	机型确定	○	453
F14.09	异步电机2互感	0.1~6553.5mH	机型确定	○	454
F14.10	异步电机2空载电流	0.1~6553.5A	机型确定	○	455
F14.11	异步电机2弱磁系数1	0.0~100.0%	080.0%	○	456
F14.12	异步电机2弱磁系数2	0.0~100.0%	068.0%	○	457
F14.13	异步电机2弱磁系数3	0.0~100.0%	057.0%	○	458
F14.14	异步电机2弱磁系数4	0.0~100.0%	040.0%	○	459
F14.15	同步电机2额定功率	0.1~3000.0kW	机型确定	☆	460
F14.16	同步电机2额定频率	0.01Hz~F00.07 (最大频率)	50.00Hz	☆	461
F14.17	同步电机2极对数	1~50	2	☆	462
F14.18	同步电机2额定电压	0~1200V	机型确定	☆	463
F14.19	同步电机2额定电流	0.8~6000.0A	机型确定	☆	464
F14.20	同步电机2定子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	○	465
F14.21	同步电机2直轴电感	0.01~655.35mH	机型确定	○	466
F14.22	同步电机2交轴电感	0.01~655.35mH	机型确定	○	467
F14.23	同步电机2反电动势常数	0~10000	300	○	468
F14.24	同步电机2初始磁极位置 (保留)	0x0000~0xFFFF	0x0000	●	469
F14.25	同步电机2磁极位置辨识电流 (保留)	0%~50% (电机额定电流)	10%	●	470
F14.26	电机2过载保护选择	0: 不保护 1: 普通电机 (带低速补偿) 2: 变频电机 (不带低速补偿)	2	☆	471
F14.27	电机2过载保护系数	20.0%~120.0%	100.0%	○	472
F14.28	电机2功率校正选择	0.00~3.00	1.00	○	473
F14.29	电机2参数显示选择	0: 按照电机类型显示 1: 全部显示	0	○	474

F15组 状态监控组

F15.00	频率目标值	0.00Hz~F00.07	50.00Hz	●	475
F15.01	当前频率输出	0.00Hz~F00.07	0.00Hz	●	476
F15.02	斜坡设定频率	0.00Hz~F00.07	0.00Hz	●	477
F15.03	直流母线电压	0.0~2000.0V	0.0V	●	478
F15.04	功率输出	-300.0~300.0% (相对于电机额定功率)	0.0%	●	479
F15.05	输出电压	0~1200V	0V	●	480
F15.06	输出电流	0.0~3000.0A	0.0A	●	481
F15.07	电机转速	0~65535RPM	0 RPM	●	482
F15.08	输出转矩百分比	-250.0~250.0%	0.0%	●	483
F15.09	转矩电流	-3000.0~3000.0A	0.0A	●	484
F15.10	励磁电流	-3000.0~3000.0A	0.0A	●	485
F15.11	估测电机频率值	0.00Hz~ F00.07	0.00Hz	●	486
F15.12	DI端子状态	0x0000~0x03FF	0x0000	●	487
F15.13	输出端子状态	0x0000~0x000F	0x0000	●	488
F15.14	数字调节频率	0.00Hz~F00.07	0.00Hz	●	489
F15.15	转矩设定量	-300.0%~300.0% (电机额定电流)	0.0%	●	490
F15.16	线速度	0~65535	0	●	491
F15.17	长度值	0~65535	0	●	492
F15.18	计数值	0~65535	0	●	493
F15.19	AI0输入电压	0.00~10.00V	0.00V	●	494
F15.20	AI1输入电压	0.00~10.00V	0.00V	●	495
F15.21	AI2输入电压	0.00~10.00V	0.00V	●	496
F15.22	AI3输入电压	-10.00~10.00V	0.00V	●	497
F15.23	HDI1输入频率	0.000~50.000kHz	0.000kHz	●	498
F15.24	PID设定值	-100.0~100.0%	0.0%	●	499
F15.25	PID反馈值	-100.0~100.0%	0.0%	●	500
F15.26	PID输出值	-100.0~100.0%	0.0%	●	501
F15.27	简易PLC及多段速当前段数	0~15	0	●	502
F15.28	本次运行时间	0~65535min	0min	●	503
F15.29	电机功率因数	-1.00~1.00	0.00	●	504
F15.30	激磁电流设定	-3000.0~3000.0A	0.0A	●	505
F15.31	转矩电流设定	-3000.0~3000.0A	0.0A	●	506
F15.32	交流进线电流	0.0~5000.0A	0.0A	●	507
F15.33	输出转矩	-3000.0Nm~3000.0Nm	0.0Nm	●	508
F15.34	电机过载计数值	0~100 (100跳oL1故障)	0	●	509

F15.35	参数下载错误功能参数	0.00~99.99	0.00	●	510
F15.36	ASR控制器输出	-300.0%~300.0% (电机额定电流)	0.0%	●	511
F15.37	同步机磁极角度	0.0~360.0	0.0	●	512
F15.38	同步机相位补偿量	-180.0~180.0	0.0	●	513
F15.39	同步机高频叠加电流	0.0%~200.0% (电机额定电流)	0.0%	●	514
F15.40	磁链	0.0%~200.0%	0.0%	●	515
F15.41	保留			●	516
F15.42	保留			●	517
F15.43	保留			●	518
F15.44	保留			●	519
F15.45	保留			●	520
F17组 PROFIBUS-DP/CANopen功能组					
F17.00	模块类型	0: PROFIBUS-DP 1: CANopen	0	☆	521
F17.01	模块地址	0~127	002	☆	522
F17.02	PZD2接收	0: 无效 1: 设定频率 (0~Fmax (单位: 0.01Hz))	00	○	523
F17.03	PZD3接收	2: PID设定, 范围 (0~1000, 1000对应100.0%)	00	○	524
F17.04	PZD4接收	3: PID反馈, 范围 (0~1000, 1000对应100.0%)	00	○	525
F17.05	PZD5接收	4: 转矩设定值 (-3000~3000, 1000对应100.0%电机额定电流)	00	○	526
F17.06	PZD6接收	5: 正转上限频率设定值 (0~Fmax (单位: 0.01Hz))	00	○	527
F17.07	PZD7接收	6: 反转上限频率设定值 (0~Fmax (单位: 0.01Hz))	00	○	528
F17.08	PZD8接收	7: 电动转矩上限转矩 (0~3000, 1000对应100.0%电机额定电流)	00	○	529
F17.09	PZD9接收	8: 制动转矩上限转矩 (0~2000, 1000对应100.0%电机额定电流)	00	○	530
F17.10	PZD10接收	9: 虚拟输入端子命令, 范围: 0x000~0x1FF	00	○	531
F17.11	PZD11接收	10: 虚拟输出端子命令, 范围: 0x00~0x0F	00	○	532
F17.12	PZD12接收	11: 电压设定值 (V/F分离专用) (0~1000, 1000对应100.0%电机额定电压)	00	○	533
		12: AO 输出设定值1 (-1000~1000, 1000对应100.0%)	00	○	532
		13: AO 输出设定值2 (-1000~1000, 1000对应100.0%)	00	○	533

F17.13	PZD2发送	0: 无效	00	○	534
F17.14	PZD3发送	1: 运行频率 (*100, Hz)	00	○	535
F17.15	PZD4发送	2: 设定频率 (*100, Hz)	00	○	536
F17.16	PZD5发送	3: 母线电压 (*10, V)	00	○	537
F17.17	PZD6发送	4: 输出电压 (*1, V)	00	○	538
F17.18	PZD7发送	5: 输出电流 (*10, A)	00	○	539
F17.19	PZD8发送	6: 输出转矩实际值 (*10, %)	00	○	540
F17.20	PZD9发送	7: 输出功率实际值 (*10, %)	00	○	541
F17.21	PZD10发送	8: 运行转速 (*1, RPM)	00	○	542
F17.22	PZD11发送	9: 运行线速度 (*1, m/s)	00	○	543
F17.23	PZD12发送	10: 斜坡设定频率	00	○	544
F17.24	PZD发送用临时变量	11: 故障代码	00000	○	545
F17.25	DP通讯超时故障时间	12: AI1值 (*100, V)	00.0s	○	546
F17.26	CANopen通讯超时故障时间	13: AI2值 (*100, V)	00.0s	○	547
F17.27	CANopen通讯波特率	14: AI3值 (*100, V)	0	○	548
F17.28	保留	15: PULSE频率值 (*100, kHz)		○	549
F17.29	保留	16: 端子输入状态		○	550
		17: 端子输出状态			
		18: PID设定 (*100, %)			
		19: PID反馈 (*100, %)			
		20: 电机额定转矩			
		21: 控制字			

F18组 以太网功能组

F18.00	以太网通讯速度设定	0: 自适应 1: 100M全双工 2: 100M半双工 3: 10M全双工 4: 10M半双工	0	○	551
F18.01	IP地址1	0~255	192	☆	552
F18.02	IP地址2	0~255	168	☆	553
F18.03	IP地址3	0~255	000	☆	554
F18.04	IP地址4	0~255	001	☆	555

F18.05	子网掩码1	0~255	255	☆	556
F18.06	子网掩码2	0~255	255	☆	557
F18.07	子网掩码3	0~255	255	☆	558
F18.08	子网掩码4	0~255	000	☆	559
F18.09	网关1	0~255	192	☆	560
F18.10	网关2	0~255	168	☆	561
F18.11	网关3	0~255	001	☆	562
F18.12	网关4	0~255	001	☆	563
F18.13	保留			●	564
F18.14	保留			●	565
F28组 厂家功能组					
F28.00	厂家密码	0~65535	*****	●	566

6

功能参数详细介绍

6.1 基本功能参数 (F00组)

F00.00	电机控制模式选择	设定范围: 0~2	出厂值: 1
--------	----------	-----------	--------

0: 开环矢量控制 0

开环矢量控制, 无需安装编码器, 适用于要求低频出力大、速控精度较高的场合。驱动电机类型为永磁同步电机和异步电机, 一台变频器只能驱动一台电机。

1: 开环矢量控制 1

开环矢量控制, 无需安装编码器, 适用于要求低频出力大、速控精度较高的场合。驱动电机类型为异步电机, 适用于一台变频器驱动一台或多台电机, 驱动多台电机时要求电机功率一致。

2: V/F 控制

适用于对控制精度要求不高的调速场合, 如风机、水泵等负载, 适用于一台变频器驱动一台或多台电机。

F00.01	运行命令通道	设定范围: 0~2	出厂值: 0
--------	--------	-----------	--------

选择变频器控制命令的通道。

变频器控制命令包括: 启动、停机、正转、反转、点动等。

0: 面板运行命令通道 (状态指示灯“LO/RE”LED 熄灭)

通过操作面板上的按键 RUN、STOP/RESET 或 MF 控制变频器运行、停机、正反转或点动。

1: 端子运行命令通道 (状态指示灯“LO/RE”LED 闪烁)

通过定义多功能输入端子 DI1 ~ DI9 或 HDI 开关量选择的正转、反转、点动等进行变频器运行控制。具体实现方式参考功能码 F06.01 ~ F06.10。

2: 通讯运行命令通道 (状态指示灯“LO/RE”LED 点亮)

起停命令由上位机通过通讯方式设定, 具体通讯模式通过 F00.02 来确定。

F00.02	通讯运行命令通道选择	设定范围: 0~3	出厂值: 0
--------	------------	-----------	--------

选择变频器通过通讯控制起停时的通讯模式。

0: MODBUS 通讯: 上位机通过 485 通讯对变频器进行起停控制。

1: PROFIBUS-DP/CANopen 通讯: 上位机通过 PROFIBUS-DP/CANopen 通讯对变频器进行起停控制。使用 PROFIBUS-DP/CANopen 通讯时需加装通讯扩展卡。

2: 以太网通讯: 上位机通过以太网通讯对变频器进行起停控制。使用以太网通讯时需加装通讯扩展卡。

3: 保留

F00.03	主频率源X选择	设定范围：0~11	出厂值：00
--------	---------	-----------	--------

选择变频器频率设定的通道。

0：面板数字设定 (F00.10)：变频器的设定频率由 F00.10 来设置。

1：面板 A10 设定：变频器的设定频率通过面板电位器来设置。

2：模拟量 AI1 设定

3：模拟量 AI2 设定

4：模拟量 AI3 设定

频率由模拟量输入端子来确定。3 路模拟量输入端子为 AI1、AI2 和 AI3，其中 AI1 和 AI2 支持 0 ~ 10V 或 0/4 ~ 20mA 的电压或电流信号输入，由控制板的跳线选择信号为电流型或电压型，AI3 支持 -10V ~ 10V 电压输入。选择方式参考控制板端子说明部分。

5：高速脉冲 HDI 设定

频率设定通过端子 HDI 脉冲频率来设定。

脉冲设定信号规格：电压范围 9V ~ 30V、频率范围 0.000 ~ 50.000kHz

6：简易 PLC 程序设定

选择简易 PLC 模式进行频率设定。频率源为简易 PLC 时，需要设置 F11 组参数来确定运行频率及运行时间。

7：多段速运行设定

由多段指令端子 1 ~ 4 的二进制组合确定的多段设定 F11.00 ~ F11.15 来设定变频器的频率，共计 16 段速。

8：PID 控制设定

选择过程 PID 控制进行频率设定。此模式下，需要设定 F09 组的 PID 功能。变频器设定频率为 PID 作用后的频率值。其中 PID 设定源、设定量、反馈源等含义参考 F09 组的 PID 功能组介绍。

9：MODBUS 通讯设定

频率源由上位机通过 MODBUS 通讯方式设定。

10：PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定

频率源由上位机通过 PROFIBUS-DP/CANopen 通讯方式设定。

11：以太网通讯设定

频率源由上位机通过以太网通讯方式设定。

F00.04	辅助频率源Y选择	设定范围：0~11	出厂值：02
--------	----------	-----------	--------

0：面板数字设定 (F00.10)

1：面板 A10 设定

2：模拟量 AI1 设定

3：模拟量 AI2 设定

4：模拟量 AI3 设定

5：高速脉冲 HDI 设定

6：简易 PLC 程序设定

7：多段速运行设定

8：PID 控制设定

9：MODBUS 通讯设定

10：PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定

11：以太网通讯设定

Y 频率源的设置方式请参考 X 频率源。

F00.05	Y频率源参考对象	设定范围: 0~1	出厂值: 0
--------	----------	-----------	--------

0: 最大输出频率。

1: X 频率指令。

Y 频率需要结合 (F00.03) 和 (F00.04) 进行计算。

当 Y 频率参考为最大输出频率 (F00.07) 时, 其计算方式与 X 频率计算相同。

当参考频率为 X 频率时, 则先计算 X 频率, 然后以 X 频率为参考, 进行 Y 频率计算。

例如:

当 Y 频率由模拟量输入 AI1 设定, 且模拟量输入 AI1 对应 50.0%, X 频率为 100.00Hz, 则最终 Y 频率为 $50.0\% * 100.00\text{Hz} = 50.00\text{Hz}$ 。X 频率计算参考 (F00.03)。

F00.06	频率源叠加选择	设定范围: 0~5	出厂值: 0
--------	---------	-----------	--------

0: X

当前频率设定为 X 频率

1: Y

当前频率设定为 Y 频率

2: (X + Y) 组合

当前频率设定为 X 频率与 Y 频率之和

3: (X - Y) 组合

当前频率设定为 X 频率与 Y 频率之差

4: Max (X, Y) 组合

以 X 频率与 Y 频率中较大值作为设定频率

5: Min (X, Y) 组合

以 X 频率与 Y 频率中较小值作为设定频率

设定频率组合方式可以结合端子频率源切换来灵活的实现各个频率设定通道的相互转换。如 X 频率源与 Y 频率源的切换、X 频率源与 (X+Y) 频率源的切换等等。设定频率对于转矩控制无效, 仅对速度控制有效。

F00.07	最大频率	设定范围: F00.08~ 600.00Hz	出厂值: 050.00Hz
--------	------	------------------------	---------------

变频器允许设定的最高频率, 加、减速时间是以最大频率作为基准来计算的。

F00.08	上限频率	设定范围: F00.09~F00.07	出厂值: 50.00Hz
F00.09	下限频率	设定范围: 0.00Hz~F00.08	出厂值: 00.00Hz

运行频率上限和下限是用户使用过程中, 根据生产工艺要求所设定的电机最高运行频率和最低运行频率。

F00.10	面板数字设定频率	设定范围: 0.00Hz~F00.07	出厂值: 50.00Hz
--------	----------	---------------------	--------------

当 X 频率设定 (F00.03) 选择面板数字设定时 (F00.03=0), 该功能码值为变频器的频率数字设定初始值。

F00.11	加速时间1	设定范围：0.0~3000.0s	出厂值：机型确定
F00.12	减速时间1	设定范围：0.0~3000.0s	出厂值：机型确定

加速时间1 变频器输出频率从零频上升到最大频率（F00.07）所用的时间。

减速时间1 变频器输出频率从最大频率（F00.07）下降到零频所用的时间。

RNB2000 系列变频器共有 4 组加减速时间选择

第 1 组：F00.11、F00.12

第 2 组：F13.00、F13.01

第 3 组：F13.02、F13.03

第 4 组：F13.04、F13.05

可通过多功能数字输入端子（F06.01 ~ F06.10）选择加减速时间。通过此两个端子的状态组合来选择 4 组加减速时间：

加减速时间选择 2	加减速时间选择 1	加、减速时间选择	对应参数
OFF	OFF	加减速时间1	F00.11/F00.12
OFF	ON	加减速时间2	F13.00/F13.01
ON	OFF	加减速时间3	F13.02/F13.03
ON	ON	加减速时间4	F13.04/F13.05

F00.13	运行方向选择	设定范围：0~2	出厂值：0
--------	--------	----------	-------

0: 默认方向运行

变频器上电后，按照实际的方向运行。

1: 相反方向运行

用来改变电机转向。

有些应用场合电机运行反向了，更改电机的接线顺序比较麻烦，将该功能码反向设定可以方便调试。

2: 禁止反转运行

对于某些生产设备，反转可能导致设备的损坏，可使用该功能禁止反转，此时给反转命令变频器不运行，以保护负载设备不受损害。

F00.14	载波频率设定	设定范围：1.0~15.0kHz	出厂值：机型确定
--------	--------	------------------	----------

此功能码调节变频器的载波频率，通过调整载波频率可以降低电机噪声，避开机械系统的共振点，减小线路对地漏电流及变频器对外围产生的干扰。

当载波频率低时，输出电流高次谐波分量增加，电机损耗增加，电机温升增加。

当载波频率高时，电机损耗降低，电机温升减小，但变频器损耗增加，变频器温升增加，变频器对外围的干扰增加。

调整载波频率对下列性能产生的影响：

表 6-1 载波频率对性能影响

载波频率	低 → 高
电机噪音	大 → 小
电机温升	高 → 低

变频器温升	低 → 高
输出电流波形	差 → 好
漏电流	小 → 大
对外辐射干扰	小 → 大

F00.15	AVR功能选择	设定范围: 0~1	出厂值: 1
--------	---------	-----------	--------

0: 无效

输出电压的占空比不变化。

1: 全程有效

输出电压占空比随着母线的变化而自动调节，保证变频器输出电压恒定。

F00.16	PWM选择	设定范围: 0x00~0x21	出厂值: 0x01
--------	-------	-----------------	-----------

LED 个位: PWM 模式选择

0: PWM 模式 1

SVPWM 两相调制与三相调制结合，电机运行噪声小，但变频器温升较高，需降额使用。

1: PWM 模式 2

SVPWM 三相调制，电机噪音大，但对电机振荡有抑制作用。

LED 十位:

0: 低速载波限制模式 1

低速运行时载频限制在 2kHz 以减小模块应力，避免因低速载频过高导致模块损坏。

此时低速载频高于 2kHz 时按照 2kHz 载频输出。

1: 低速载波限制模式 2

低速运行时载频限制在 4kHz 以减小模块应力，避免因低速载频过高导致模块损坏。

此时低速载频高于 4kHz 时按照 4kHz 载频输出。

2: 低速载波不限制

低速运行时载频输出不受限制，载波频率全频率段由 F00.14 确定。

F00.17	保留		
F00.18	保留		
F00.19	保留		

6.2 电机1参数 (F01组)

F01.00	电机1类型选择	设定范围: 0~1	出厂值: 0
--------	---------	-----------	--------

0: 异步电机

1: 同步电机

RNB2000 系列变频器可驱动异步电机和永磁同步电机，本参数确定驱动电机类型。

F01.01	异步电机1额定功率	设定范围: 0.1~3000.0 kW	出厂值: 机型确定
F01.02	异步电机1额定频率	设定范围: 0.01Hz~F00.07	出厂值: 50.00Hz

F01.03	异步电机1额定转速	设定范围: 1~36000 rpm	出厂值: 机型确定
F01.04	异步电机1额定电压	设定范围: 0~1200V	出厂值: 机型确定
F01.05	异步电机1额定电流	设定范围: 0.8~6000.0A	出厂值: 机型确定

异步电机 1 额定参数, 必须按照电机铭牌正确设置这些参数才能有效保证电机参数自辨识出来的数据准确可靠。

F01.06	异步电机1定子电阻	设定范围: 0.001~65.535Ω	出厂值: 机型确定
F01.07	异步电机1转子电阻	设定范围: 0.001~65.535Ω	出厂值: 机型确定
F01.08	异步电机1电感	设定范围: 0.1~6553.5 mH	出厂值: 机型确定
F01.09	异步电机1互感	设定范围: 0.1~6553.5 mH	出厂值: 机型确定
F01.10	异步电机1空载电流	设定范围: 0.1~6553.5 A	出厂值: 机型确定
F01.11	异步电机1弱磁系数1	设定范围: 0.0~100.0%	出厂值: 080.0%
F01.12	异步电机1弱磁系数2	设定范围: 0.0~100.0%	出厂值: 068.0%
F01.13	异步电机1弱磁系数3	设定范围: 0.0~100.0%	出厂值: 057.0%
F01.14	异步电机1弱磁系数4	设定范围: 0.0~100.0%	出厂值: 040.0%

这些参数可通过电机参数自辨识功能获取, 其正确性对电机的控制性能有直接影响。具体参数自辨识说明见 F01.26 电机参数自辨识 部分。

对电机 1 进行参数辨识后, 以上参数被自动更新并保存。当更改了电机的额定功率 F01.01 以后, 以上参数自动恢复出厂的标准电机参数。

F01.15	同步电机1额定功率	设定范围: 0.1~3000.0 kW	出厂值: 机型确定
F01.16	同步电机1额定频率	设定范围: 0.01Hz~F00.07	出厂值: 50.00Hz
F01.17	同步电机1极对数	设定范围: 1~50	出厂值: 2
F01.18	同步电机1额定电压	设定范围: 0~1200V	出厂值: 机型确定
F01.19	同步电机1额定电流	设定范围: 0.8~6000.0A	出厂值: 机型确定

同步电机 1 额定参数, 请务必按照电机铭牌正确设置电机额定参数, 以保证电机参数自辨识出来的数据准确可靠。

F01.20	同步电机1定子电阻	设定范围: 0.001~65.535Ω	出厂值: 机型确定
F01.21	同步电机1直轴电感	设定范围: 0.01~655.35mH	出厂值: 机型确定
F01.22	同步电机1交轴电感	设定范围: 0.01~655.35 mH	出厂值: 机型确定

这些参数可通过电机参数自辨识功能获取, 其正确性对电机的控制性能有直接影响。具体参数自辨识说明见 F01.26 电机参数自辨识部分。

对电机 1 进行参数辨识后, 以上参数被自动更新并保存。当更改了电机的额定功率 F01.15 以后, 以上参数自动恢复出厂的标准电机参数。

F01.23	同步电机1反电动势常数	设定范围: 0~10000	出厂值: 300
--------	-------------	---------------	----------

电机反电动势常数可通过电机动态自辨识更新，但动态自辨识需电机脱开负载，如无法脱开负载，可按照下列方法计算：

$$E = P / (1.732 * I_n * \cos\varphi)$$

注：Nn 为同步电机额定转速，In 为同步电机额定电流，COSφ为同步电机功率因数。

F01.24	同步电机1初始磁极位置（保留）	显示范围：0x0000~0xFFFF	出厂值：0x0000
--------	-----------------	--------------------	------------

同步电机编码器安装时的初始角度，参数辨识后会自动更新并保存。

F01.25	同步电机1磁极位置辨识电流（保留）	显示范围：0%~50%（电机额定电流）	出厂值：10%
--------	-------------------	---------------------	---------

同步电机编码器安装时的初始角度，参数辨识后会自动更新并保存。

F01.26	电机参数自辨识	设定范围：0~3	出厂值：0
--------	---------	----------	-------

0：无操作

1：旋转参数辨识

为保证变频器对电机动态控制性能，请选择旋转参数辨识。旋转参数辨识能够进行电机参数准确全面的识别，对电机可脱开负载的场合建议使用此方式。

驱动异步电机时，旋转参数辨识，变频器完成定子电阻和转子电阻识别后，电机按照 F00.11 设定的加速时间加速到电机额定频率的 2/3，并保持一段时间，然后按照 F00.12 设定的减速时间减速到 0 速，旋转参数辨识结束。

驱动永磁同步电机时，变频器完成定子电阻和交直流电感识别后，电机按照 F00.11 设定的加速时间加速到电机额定频率的 2/3，并保持一段时间，然后按照 F00.12 设定的减速时间减速到 0 速，电机反电动势辨识完毕，旋转参数辨识结束。

注：旋转参数自辨识时需要把电机和负载脱开（空载）。

2：静止参数辨识 1

有些变频器应用场合如起重机、电梯等，电机与负载很难脱开，可选择静止参数辨识 1，此模式下电机不会运转起来，但也能进行全面而较准确的电机参数辨识。

此模式适用于异步电机和同步电机，驱动异步电机时，辨识全部电机参数。驱动同步电机时不辨识同步电机反电动势常数，同步电机反电动势常数可自行计算，计算方式见 F01.23 部分说明。

3：静止参数辨识 2

有些场合电机与负载很难脱开，但需要进行快速的电机参数辨识，选择静止参数辨识 2，电机不会运转起来，但也能快速获取电机参数。

此模式适用于异步电机，进行异步电机参数辨识时，只会辨识电机定子电阻、转子电阻和定转子电感。其余参数如定转子互感和空载电流不辨识。

辨识操作说明：

电机辨识要选择面板运行（F00.01=0），当 F01.26 选择为 1 或 2 或 3，然后按“ENT”键，此时显示“—RUN—”并闪烁，然后按“RUN”键开始进行参数辨识。当参数辨识结束后，显示回到停机状态界面。在参数辨识过程中可以按“STOP”键终止参数辨识。当参数辨识完成后，F01.26 自动清零。

注：电机做辨识前，确保按照电机铭牌参数正确输入电机相关参数（异步电机为 F01.01 ~ F01.05，同步电机为 F01.15 ~ F01.19）。

F01.27	电机1过载保护选择	设定范围：0~2	出厂值：2
--------	-----------	----------	-------

0：不保护

- 1: 普通电机（带低速补偿）：普通电机随着转速降低，电机散热风机转速也随之降低，低频散热效果变差，因此相应的电机热过载保护也需要做适当的补偿，即适当调低低速运行时的过载保护阈值。
- 1: 变频电机（不带低速补偿）：变频电机散热风机由独立电源供电，不受电机转速调整的影响，因此电机低频运行时散热性能不受影响，不需要进行低速过载保护阈值的补偿调整。

F01.28	电机1过载保护系数	设定范围：20.0%~120.0%	出厂值：100.0%
--------	-----------	-------------------	------------

参考电机额定电流。设置电机允许最大负载电流。

最大负重电流 = F01.28 * 电机额定电流。

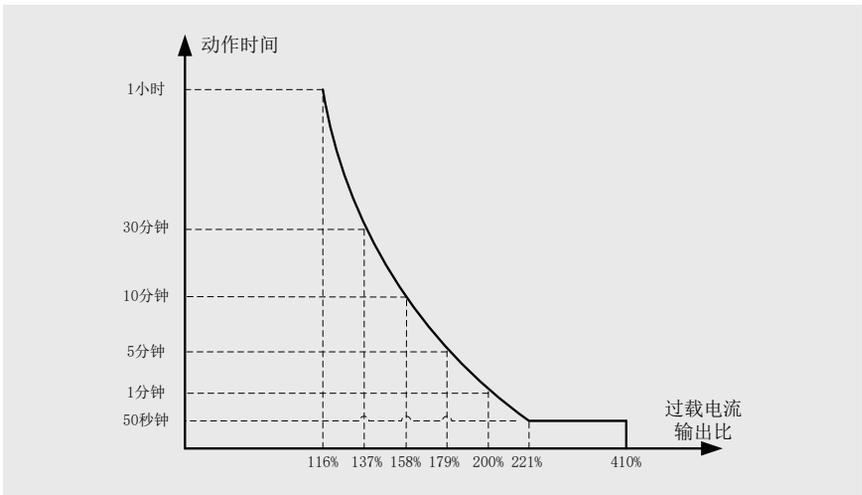


图6-1 过载保护动作时间与电流比的关系

上图变频电机的动作时间与过载电流输出比之间的关系图，普通电机的动作时间根据频率适当的缩短。

过载电流输出比 = (变频器输出电流 / 最大负载电流) * 100%。

过载电流输出比小于等于 221% 时，动作时间按照曲线计算。

过载电流输出比大于 221%，且小于等于 410% 时，动作时间为 50 秒。

过载电流输出比大于 410% 时，则立即上报故障 E.oL1。

F01.29	电机1功率校正系数	0.00~3.00	出厂值：1.00
--------	-----------	-----------	----------

该功能码用来校正电机功率，显示输出功率百分比为 F01.29* 计算功率百分比。

F01.30	电机1参数显示选择	设定范围: 0~1	出厂值: 0
--------	-----------	-----------	--------

0: 按照电机类型显示

此模式下, 只显示和当前电机相关的参数, 便于用户操作。

1: 全部显示

此模式下, 显示所有的电机参数。

F01.31	保留		
F01.32	保留		

6.3 起停控制 (F02组)

F02.00	启动方式	设定范围: 0~2	出厂值: 0
--------	------	-----------	--------

0: 从启动频率启动

从启动频率 (F02.02) 开始运行, 经过启动频率保持时间 (F02.03) 后, 加速到设定频率。

1: 先直流制动再启动

对旋转的电机进行直流制动, 保证电机制动停机后再启动。制动过程的由 (F02.04) 和 (F02.05) 决定, 直流制动时间到达后, 电机再按启动频率启动。

2: 速度搜索启动

变频器对正在旋转的电机进行速度辨识, 并从识别到的转速直接跟踪启动, 启动过程电流电压平滑无冲击。

F02.01	启动延时时间	设定范围: 0.0~60.0s	出厂值: 00.0s
--------	--------	-----------------	------------

当运行命令有效后, 变频器根据 (F02.01) 延时一段时间后, 才开始正常启动运行。

F02.02	启动频率	设定范围: 0.00~20.00Hz	出厂值: 00.50Hz
F02.03	启动频率保持时间	设定范围: 0.0~60.0s	出厂值: 00.0s

为保证启动时的足够的转矩, 可设定合适的启动频率。另外, 为等待电动机启动时建立磁通, 使启动频率保持一定时间后开始加速。启动频率值 F02.02 确定, 不受下限频率限制。频率设定值小于启动频率时, 变频器不能启动, 处于待机状态。正反转切换时, 启动频率保持时间不起作用。

F02.04	启动前制动电流	设定范围: 0.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F02.05	启动前制动时间	设定范围: 0.00~50.00s	出厂值: 00.00s

启动前制动电流的百分比参考电机额定电流 (F01.05)。

启动前制动时间设置了制动电流的作用时间。

启动前制动电流会影响固定电机轴的磁场强度, 使旋转中的电机快速停机。增大制动电流值, 减速中的电机产生的热量也增加, 请设置固定电机轴所需的最低限度的直流制动电流值。

F02.06	加减速方式	设定范围: 0~1	出厂值: 0
--------	-------	-----------	--------

0: 直线加减速。输出频率（速度）均匀上升或下降，即恒加减速方式。加减速时间按照设定加减速时间而变化。

输出频率按照恒定的斜率递增或递减，如下图：

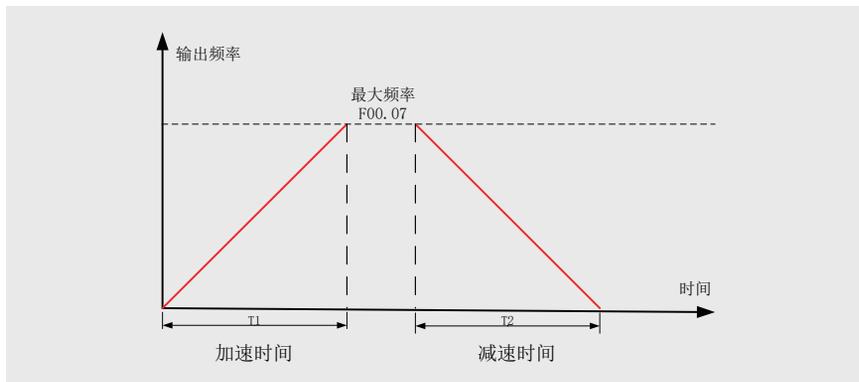


图6-2 恒加减速曲线图

1: S 曲线加减速。

在目标频率固定的情况下，输出频率按照 S 曲线递增或递减。适用于要求平缓启动或停机的场合，如电梯、传送带等。

F02.07	S曲线开始段比例	设定范围：0.0~50.0%（加、减速时间）	出厂值：30.0%
F02.08	S曲线结束段比例	设定范围：0.0~50.0%（加、减速时间）	出厂值：30.0%

功能码 F02.07 和 F02.08 分别定义了 S 曲线的起始段和结束段时间比例，两个功能码要满足：F02.07+F02.08≤100.0%。

F02.09	上电时端子运行保护选择	设定范围：0~1	出厂值：0
--------	-------------	----------	-------

在运行命令通道（F00.01）为端子运行命令通道时，上电过程中，系统会自动检测运行端子的状态。

0: 上电时端子运行命令无效。变频器上电后处于停机状态，不接收端子运行命令信号。如果需要变频器运行，首先需要清除所有端子运行命令信号，然后再使能端子运行命令信号。

1: 上电时端子运行命令有效。变频器上电后，立即接收端子运行命令信号。

注：用户一定要慎重选择使用此功能，否则可能因意外启动而造成严重的后果。

F02.10	停电再启动选择	设定范围：0~1	出厂值：0
--------	---------	----------	-------

0: 禁止再启动。

1: 允许再启动。

该功能实现停电后再上电，变频器自动运行的功能。请谨慎使用该功能。

F02.11	停电再启动等待时间	设定范围: 0.0~3000.0s	出厂值: 0001.0s
--------	-----------	-------------------	--------------

选择停电后再启动动作时, 如果变频器掉电前处于运行状态, 则再上电后, 变频器经过再启动等待时间 (F02.11) 后, 将自动运行。

F02.12	停机方式	设定范围: 0~1	出厂值: 0
--------	------	-----------	--------

0: 减速停机

变频器收到停机命令后, 按照设定的减速时间减速停车。

1: 自由停机

变频器收到停机命令后, 立即封锁脉冲输出, 负载按照机械惯性自由滑行停车。

F02.13	正反转死区时间	设定范围: 0.0~3000.0s	出厂值: 0000.0s
--------	---------	-------------------	--------------

变频器从正转变换到反转 (或从反转到正转) 时, 运行频率首先降到切换点频率 (F02.14 确定切换点选择方式), 然后在该频率保持正反转死区时间 (F02.13) 指定的时间后, 才切换到相反的方向。

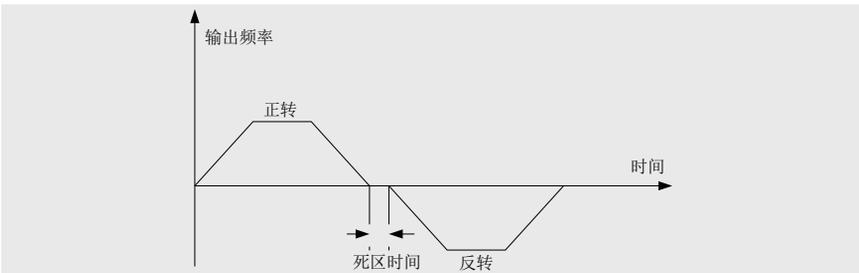


图6-2 恒加速减速曲线图

F02.14	正反转切换模式	设定范围: 0~2	出厂值: 0
--------	---------	-----------	--------

0: 过零频切换

运行频率降为 0Hz 后, 经过正反转死区时间再从正转变换到反转 (或从反转到正转)。

1: 过启动频率切换

运行频率降为直接启动开始频率 F02.02 后, 经过正反转死区时间再从正转变换到反转 (或从反转到正转)。

2: 经停机频率并延时而切换

运行频率降为停机频率 F02.19 并经停机频率延时时间 F02.20 后, 经过正反转死区时间再从正转变换到反转 (或从反转到正转)。

F02.15	停机直流制动起始频率	设定范围: 0.00~F00.07	出厂值: 00.00Hz
F02.16	停机直流制动等待时间	设定范围: 0.00~50.00s	出厂值: 00.00s
F01.17	停机直流制动电流	设定范围: 0.0~100.0% (变频器额定电流)	出厂值: 000.0%
F02.18	停机直流制动时间	设定范围: 0.00~50.00s	出厂值: 00.00s

停机直流制动起始频率：设定停机过程中开始注入直流制动电流时的起始频率，停机到该频率时，开始停机直流制动过程。

停机直流制动等待时间：在停机直流制动开始前，变频器停止输出，经过该延时后再开始直流制动。用于防止在速度较高时开始直流制动引起的过流故障。

停机直流制动电流：指所加的直流量，此值越大，直流效果越好。100.0% 相对于变频器的额定电流。

停机直流制动时间：直流制动量所加的时间。此值为 0 时，表示没有直流制动过程，变频器按所设定的减速停机过程停机。

F02.19	减速停机频率	设定范围：F00.09~100.00Hz	出厂值：000.50Hz
F02.20	停机频率延时时间/休眠延时时间	设定范围：0.0~100.0s	出厂值：000.0s

变频器减速停机过程中，当频率减小到减速停机频率（F02.19）时，在该频率保持（F02.20）时间后，变频器封锁脉冲输出，负载惯性停机。

当变频器运行频率低于频率下限选择休眠待机功能时（F02.24=2），此参数可以设置休眠延时时间。

F02.21	停机频率检出方式	设定范围：0~1	出厂值：1
--------	----------	----------	-------

0：按频率设定值检出（无停机延时）

停机频率参考值为斜坡设定频率。

1：按速度反馈值检出（仅对矢量控制有效）

停机频率参考值为实际检出频率。因为 V/F 控制模式无转速检出，因此此模式仅对矢量控制有效。

F02.22	反馈速度检出滤波	设定范围：0.00~100.00s	出厂值：000.50s
--------	----------	-------------------	-------------

此参数仅对 F02.21=1 有效。

F02.23	0Hz输出选择	设定范围：0~2	出厂值：0
--------	---------	----------	-------

0：无电压输出

1：有电压输出

2：按停机直流制动电流输出

F02.24	运行频率低于频率下限动作选择	设定范围：0~2	出厂值：0
--------	----------------	----------	-------

0：以频率下限运行

1：停机

2：休眠待机

选择当设定频率低于下限频率时变频器的运行状态。为避免电机长期处于低速下运行，可以用此功能选择停机。

注：频率下限大于 0 时该功能有效。

F02.25	休眠恢复延时时间	设定范围: 0.0~3000.0s	出厂值: 0000.0s
--------	----------	-------------------	--------------

变频器处于休眠状态的时候, 休眠唤醒条件一直满足且持续该时间, 则变频器退出休眠待机状态, 自动休眠唤醒重新进入运行状态。该参数在 F02.24=2 时有效。

F02.26	保留		
F02.27	保留		

6.4 V/F控制功能 (F03组)

F03.00	电机1 V/F曲线设定	设定范围: 0~5	出厂值: 0
--------	-------------	-----------	--------

- 0: 直线 V/F 曲线: 适用于普通恒转矩负载
- 1: 多点 V/F 曲线: 适用工业洗衣机、离心机等特殊负载
- 2: 1.3 次幂降转矩 V/F 曲线
- 3: 1.7 次幂降转矩 V/F 曲线
- 4: 2.0 次幂降转矩 V/F 曲线: 适用于风机、水泵类变转矩负载

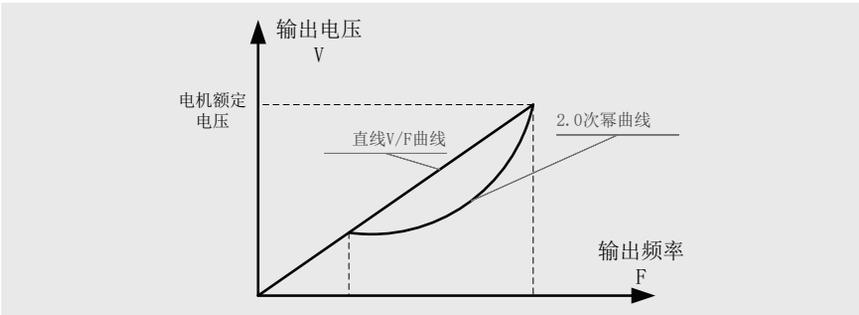


图6-2 恒加减速曲线图

- 5: V/F 分离: 适用于电机对拖平台、中高频电源等需要将电机频率和电压分开控制的负载。使用 V/F 分离时, 可通过 F00.03 设定的频率设定通道来调节频率 F, 通过 F03.28 设定的电压设定通道来调节电压 V, 改变曲线特性, 满足负载要求。

F03.01	电机1转矩提升	设定范围: 0.0% (自动) 0.1%~10.0%	出厂值: 01.0%
F03.02	电机1转矩提升截止频率	设定范围: 0.0%~50.0%	出厂值: 20.0%

F03.01 电机 1 转矩提升值

参考电机额定电压, 设定零频时的电压补偿量。

F03.02 电机 1 转矩提升截止频率

参考电机额定频率, 设定转矩提升截止频率。

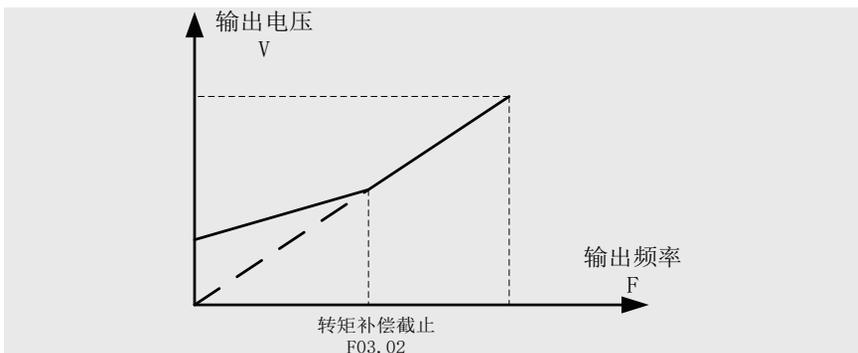


图6-5 转矩补偿图

转矩补偿可以改善 V/F 的低频转矩特性。变频器在转矩补偿截止频率（F03.02 * 电机额定频率）以下运行时，通过提高输出电压，抵消定子压降，以产生足够的转矩，保证电机正常运行。

转矩补偿的幅度应根据负载情况适当设定：补偿过多，在启动过程中，将产生较大的电流冲击；补偿太少，又无法保证启动时足够的电机出力。

注：当转矩提升值设置为 0.0%（默认值）时，变频器为自动转矩提升，变频器通过自辨识出来的电机参数进行自动转矩补偿。

F03.03	电机1 V/F频率值1	设定范围：0.00Hz~F03.05	出厂值：0.00Hz
F03.04	电机1 V/F电压值1	设定范围：0.0%~110.0%	出厂值：000.0%
F03.05	电机1 V/F频率值2	设定范围：F03.03~F03.07	出厂值：0.00Hz
F03.06	电机1 V/F电压值2	设定范围：0.0%~110.0%	出厂值：000.0%
F03.07	电机1 V/F频率值3	设定范围：F03.05~F01.02或 F03.05~F01.16	出厂值：00.00Hz
F03.08	电机1 V/F电压值3	设定范围：0.0%~110.0%	出厂值：000.0%

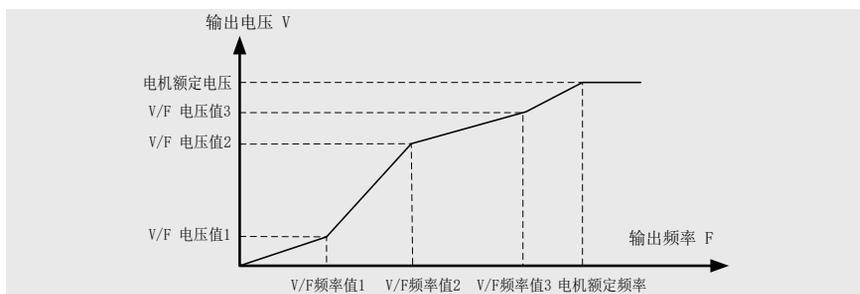


图6-5 转矩补偿图

当 F03.00 设定为 1 时 F03.03 ~ F03.08 设定有效，通过调整不同频率点对应的电压输出，调节压频比曲线以改变输出特性。参数调整时频率值 1 < 频率值 2 < 频率值 3，电压值 1 < 电压值 2 < 电压值 3。

注：低频电压值切勿设置过高，以避免低频电机过流或过热。

F03.09	电机1V/F转差补偿增益	设定范围: 0.0~200.0%	出厂值: 100.0%
--------	--------------	------------------	-------------

针对 V/F 控制有效, 电机负载转矩的变化将影响电机运行转矩, 导致电机速度变化。转差补偿功能有助于变频器在负载波动及重载情况下, 保持电机转速恒定。通过转差补偿, 根据电机负载转矩自动调整输出变频器的频率, 变频器所带电机转速基本接近设定速度, 以提高电机的机械硬度。

转差补偿频率 = 符号 *F03.09* 转差频率 * 转矩电流 / 电机额定电流, 电动状态符号为 +, 发电状态符号为 -。

F03.10	电机1低频抑制振荡系数	设定范围: 0.0~10.0	出厂值: 01.0
F03.11	电机1高频抑制振荡系数	设定范围: 0.0~10.0	出厂值: 01.0
F03.12	电机1抑制振荡分界频率	设定范围: 0.00Hz~F00.07 (最大频率)	出厂值: 30.00Hz

对大功率的电机, V/F 运行时电机在某些频率段可能会产生振荡, 根据振荡频率可以选择 F03.10 或 F03.11 合适的值来改善电机的运行。该参数越大抑制电机振荡作用越强。但振荡抑制系数设置过大, 又可能会加剧电机振荡, 因此此参数需根据实际工况合理调整。

F03.13	电机2 V/F曲线设定	设定范围: 0~5	出厂值: 0
F03.14	电机2转矩提升	设定范围: 0.0 % (自动) 0.1%~10.0%	出厂值: 01.0%
F03.15	电机2转矩提升截止频率	设定范围: 0.0%~50.0%	出厂值: 20.0%
F03.16	电机2 V/F频率值1	设定范围: 0.00Hz~F03.18	出厂值: 0.00Hz
F03.17	电机2 V/F电压值1	设定范围: 0.0%~110.0%	出厂值: 000.0%
F03.18	电机2 V/F频率值2	设定范围: F03.16~ F03.20	出厂值: 0.00Hz
F03.19	电机2 V/F电压值2	设定范围: 0.0%~110.0%	出厂值: 000.0%
F03.20	电机2 V/F频率值3	设定范围: F03.18~F14.02或 F03.18~F14.16	出厂值: 00.00Hz
F03.21	电机2 V/F电压值3	设定范围: 0.0%~110.0%	出厂值: 000.0%
F03.22	电机2V/F转差补偿增益	设定范围: 0.0~200.0%	出厂值: 100.0%
F03.23	电机2低频抑制振荡系数	设定范围: 0.0~10.0	出厂值: 01.0
F03.24	电机2高频抑制振荡系数	设定范围: 0.0~10.0	出厂值: 01.0
F03.25	电机2抑制振荡分界频率	设定范围: 0.00Hz~F00.07 (最大频率)	出厂值: 30.00Hz

同 F03.00 ~ F03.12。

F03.26	电机弱磁系数	设定范围: 1.00~1.30	出厂值: 1.00
--------	--------	-----------------	-----------

弱磁运行时, 用于调节 V/F 模式下的变频器输出电压。

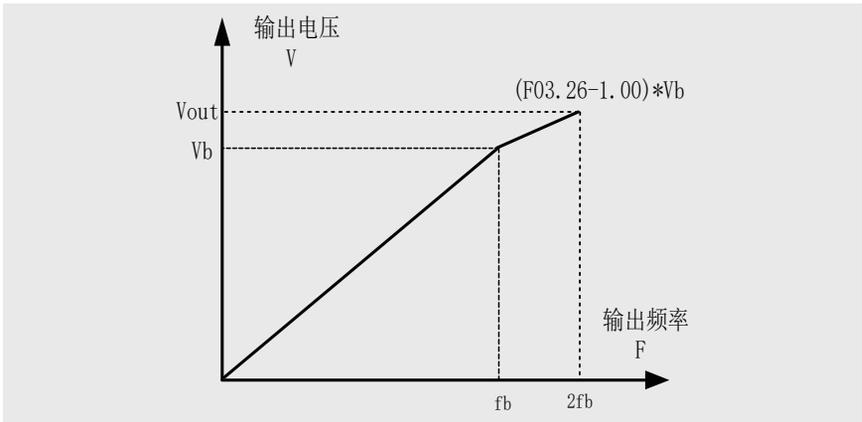


图6-7 恒功率区弱磁系数曲线图

F03.27	节能方式使能选择	设定范围: 0~1	出厂值: 0
--------	----------	-----------	--------

0: 不动作

1: 自动节能运行

V/F 控制时, 电机在空载或轻载运行时, 输出电压随负载减小而自动降低, 达到自动节能的目的。

F03.28	V/F分离电压源通道选择	设定范围: 0~11	出厂值: 00
--------	--------------	------------	---------

0: 本机设定电压 (F03.29)

1: 面板 AI0 设定

2: 模拟量 AI1 设定

3: 模拟量 AI2 设定

4: 模拟量 AI3 设定

5: 高速脉冲 HDI 设定

6: 简易 PLC 程序设定

7: 多段速运行设定

8: PID 控制设定

9: 485 通讯设定

10: PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定

11: 以太网通讯设定

当使用 V/F 分离功能时 (F03.00 或 F03.13=5), 频率源由 F00.06 确定, 电压源由此参数确定。

F03.29	本机设定电压值	设定范围: 0.0%~100.0%	出厂值: 100.0%
--------	---------	-------------------	-------------

当使用 V/F 分离功能, 且电压设定通道为面板设定电压时, 该参数设定电压设定值。

F03.30	电压加速时间	设定范围: 0.0~3000.0s	出厂值: 0005.0s
--------	--------	-------------------	--------------

F03.31	电压减速时间	设定范围: 0.0~3000.0s	出厂值: 0005.0s
--------	--------	-------------------	--------------

V/F 分离功能时，F03.30 和 F03.31 分别对应变频器输出电压从 0V 提高到最大电压 (F03.32) 和从最大电压 (F03.32) 降低到 0V 的时间。

F03.32	最大电压	设定范围：F03.33~100.0% (电机额定电压)	出厂值：100.0%
F03.33	最小电压	设定范围：0.0%~F03.32 (电机额定电压)	出厂值：000.0%

V/F 分离功能时，F03.32 和 F03.33 分别对应变频器最大输出电压和最小输出电压。

F03.34	保留		
F03.35	保留		

6.5 矢量控制 (F04组)

F04.00	ASR低速比例增益1	设定范围：0.0~200.0	出厂值：020.0
F04.01	ASR低速积分时间1	设定范围：0.000~10.000s	出厂值：00.200s
F04.02	低速切换频率点	设定范围：0.00Hz~F04.05	出厂值：05.00Hz
F04.03	ASR高速比例增益2	设定范围：0.0~200.0	出厂值：020.0
F04.04	ASR高速积分时间2	设定范围：0.000 ~10.000s	出厂值：00.200s
F04.05	高速切换频率点	设定范围：F04.02~F00.07	出厂值：10.00Hz

RNB2000 系列变频器内置两组速度环 PI 参数，用于调节不同频率下的转矩响应特性。

运行频率低于低速频率切换点 (F04.02) 时，速度环 PI 调节参数为 F04.00 和 F04.01；运行频率高于高速频率切换点 (F04.05) 时，速度环 PI 调节参数为 F04.03 和 F04.04；运行频率介于低速频率切换点和高速频率切换点之间的速度环 PI 参数，为两组 PI 参数的线性插补值。如图 6-8 所示：

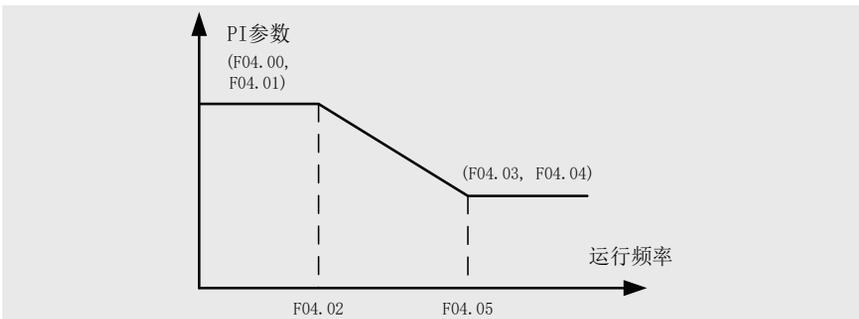


图6-8 PI参数与运行频率关系图

速度环 PI 的作用是调节输出转矩电流，使速度指令和电机速度的偏差趋向为 0。通过速度调节器的比例系数和积分时间，可以调节矢量控制的动态响应特性。

F04.00/F04.03 ASR 比例增益：增大比例增益可以提高转速的动态响应特性。但比例增益过大可能会使系统产生超调甚至振荡。

F04.01/F04.04 ASR 积分时间：延长积分时间系统的动态响应会变慢。积分时间过短，可能会使系统会发生振荡。

建议调节方法为：在默认值无法满足要求的情况下，在出厂值的基础上进行微调，保证系统在有较快的动态响应特性的前提下消除振荡和超调。

F04.06	ASR输出滤波次数	设定范围：0~8次	出厂值：0
--------	-----------	-----------	-------

矢量控制方式下，速度环调节器的输出为转矩电流指令，该参数用于对转矩指令滤波。此参数一般无需调整，在速度波动较大时可适当增大该滤波时间；若电机出现振荡，则应适当减小该参数。

速度环滤波常数小，变频器输出转矩可能变化加大，但响应快。

F04.07	矢量控制转差补偿系数（电动）	设定范围：50%~200%	出厂值：100%
F04.08	矢量控制转差补偿系数（发电）	设定范围：50%~200%	出厂值：100%

开环矢量控制模式下，该参数用来调整电机的稳速精度，当电机重载时速度偏低则加大该参数，反之则减小该参数。电机处于电动状态时，F04.07 补偿有效；电机处于制动状态时，F04.08 补偿有效。

F04.09	电流环比例系数KP	设定范围：0~65535	出厂值：01000
F04.10	电流环积分系数KI	设定范围：0~65535	出厂值：01000

电流环的 PI 调节参数，它直接影响系统转矩电流比的动态响应速度和控制精度，因此仅在没有 PG 矢量 0 模式下驱动永磁同步电机时有效。一般情况下，负载功率越大，电流环比例系数 KP（F04.09）越大。

F04.11	预激磁时间	设定范围：0.000~10.000s	出厂值：00.300s
--------	-------	--------------------	-------------

电机启动时的电机预激磁时间。通过预激磁在电机内部建立磁场，可有效改善电机启动过程中的力矩特性。驱动永磁同步电机时必须设置预激磁时间，否则可能引起启动异常。

F04.12	恒功区弱磁系数	设定范围：0.1~2.0	出厂值：0.3
F04.13	恒功区最小弱磁点	设定范围：10%~100%	出厂值：020%

恒功区弱磁系数和恒功区最小弱磁点在电机弱磁时使用。当电机在额定转速以上运行时，电机进入弱磁运行状态，带载能力下降。通过修改弱磁控制系数可改变弱磁曲线曲率，该值越大，弱磁曲线越陡，反之越平缓。

F04.14	最大电压系数	设定范围：0.0%~120.0%	出厂值：100.0%
--------	--------	------------------	------------

最大输出电压表示变频器最大输出电压的提升能力，提高此值可提高弱磁区的最大带载能力，但是此时电压波形畸变，会导致电机电流纹波增加；反之电机弱磁区最大带载能力会下降，但是电机电流纹波少。此参数一般无需调整。

F04.15	弱磁比例增益	设定范围: 0~8000	出厂值: 1000
--------	--------	--------------	-----------

弱磁区电压环比例增益, 弱磁区适当调整此参数可使输出电压稳定, 并可以提高变频器的转矩动态特性, 提高弱磁控制的稳定性。此参数仅在矢量 0 模式下有效。

F04.16	转矩控制转矩设定源选择	设定范围: 0~11	出厂值: 00
--------	-------------	------------	---------

转矩控制模式优先级高于速度控制, 即当转矩控制方式不为 0 (即转矩控制有效) 时, 忽略速度控制模式而进行转矩控制。

0: 转矩控制无效

1: 本机设定转矩 (F04.17)

转矩设定方式为本机面板设定, 转矩设定大小由 (F04.17) 决定

2: 面板 AI0 设定转矩 (100% 相对于 3 倍的电机电流)

3: 模拟量 AI1 设定转矩 (100% 相对于 3 倍的电机电流)

4: 模拟量 AI2 设定转矩 (同上)

5: 模拟量 AI3 设定转矩 (同上)

转矩设定方式为模拟量输入 AI 设定, AI 对应的 100% 相当于 3 倍电机额定电流。

6: 脉冲频率 HDI 设定转矩 (同上)

转矩设定方式为高速脉冲输入 HDI 设定, HDI 对应的 100% 相当于 3 倍额定电流。

7: 多段转矩设定 (同上)

转矩设定方式通过 F11 进行多段设定。

8: MODBUS 通讯设定转矩 (同上)

转矩设定由上位机通过 MODBUS 通讯设定。

9: PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定转矩 (同上)

转矩设定由上位机通过 PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定。

10: 以太网通讯设定转矩 (同上)

转矩设定由上位机通过以太网通讯设定。

11: 保留

变频器进行转矩控制时, 变频器按设定的转矩指令输出转矩, 此时, 输出频率自动与负载的速度匹配, 但输出频率上限受 (F04.19) / (F04.20) 上限频率限制, 当负载速度大于设定的上限频率时, 变频器输出频率受限, 输出转矩将与设定转矩不同, 当变频器输出频率达到 (F04.19) / (F04.20) 所选择的上限频率后, 变频器一直以上限频率运行。

F04.17	本机设定转矩	设定范围: -300.0%~300.0%	出厂值: 050.0%
--------	--------	----------------------	-------------

面板数字设定转矩百分比参考量为变频器额定电流。

F04.18	转矩设定滤波时间	设定范围: 0.000~10.000s	出厂值: 00.010s
--------	----------	---------------------	--------------

该参数用于对转矩设定滤波。在转矩设定可能存在干扰的场合适当增大该值可保证转矩设定稳定, 转矩输出平稳。但滤波时间太长也会导致转矩响应慢, 转矩跟随性差。此值可视现场实际情况做适当修改。

F04.19	转矩控制正转上限频率设定源选择	设定范围：0~10	出厂值：00
--------	-----------------	-----------	--------

转矩控制模式下，设定正转运行时的运行频率上限限定源。

- 0：本机设定上限频率（F04.21）
转矩控制模式下，变频器正转运行频率的上限由本机面板设定（F04.21）
- 1：面板 AIO 设定上限频率（100% 对应最大频率）
转矩控制模式下，变频器正转运行频率的上限由本机面板模拟量 AIO 设定（AIO 对应的 100% 相当于变频器最大频率 F00.07）
- 2：模拟量 AI1 设定上限频率（100% 对应最大频率）
- 3：模拟量 AI2 设定上限频率（同上）
- 4：模拟量 AI3 设定上限频率（同上）
转矩控制模式下，变频器正转运行频率的上限由外部模拟量输入 AI 设定（AI 对应的 100% 相当于变频器最大频率 F00.07）
- 5：脉冲频率 HDI 设定上限频率（同上）
转矩控制模式下，变频器正转运行频率的上限由高速脉冲输入输入 HDI 设定（HDI 对应的 100% 相当于变频器最大频率 F00.07）
- 6：多段设定上限频率（同上）
转矩控制模式下，频率上限值通过 F11 多段速进行限定。
- 7：MODBUS 通讯设定上限频率（同上）
转矩控制模式下，变频器正转运行频率的上限由 MODBUS 通讯设定（通讯设定频率的 100% 相当于变频器最大频率 F00.07）
- 8：PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定上限频率（同上）
转矩控制模式下，变频器正转运行频率的上限由 PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定（通讯设定频率的 100% 相当于变频器最大频率 F00.07）
- 9：以太网通讯设定上限频率（同上）
转矩控制模式下，变频器正转运行频率的上限由以太网通讯设定（通讯设定频率的 100% 相当于变频器最大频率 F00.07）
- 10：保留

F04.20	转矩控制反转上限频率设定源选择	设定范围：0~10	出厂值：00
--------	-----------------	-----------	--------

- 0：本机设定上限频率（F04.22）
- 1：面板 AIO 设定上限频率（100% 对应最大频率）
- 2：模拟量 AI1 设定上限频率（100% 对应最大频率）
- 3：模拟量 AI2 设定上限频率（同上）
- 4：模拟量 AI3 设定上限频率（同上）
- 5：脉冲频率 HDI 设定上限频率（同上）
- 6：多段设定上限频率（同上）
- 7：MODBUS 通讯设定上限频率（同上）
- 8：PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定上限频率（同上）
- 9：以太网通讯设定上限频率（同上）
- 10：保留

转矩控制模式下，设定反转运行时的运行频率上限限定源，具体参考原则同上。

F04.21	转矩控制正转上限频率本机限定值	设定范围：0.00Hz~F00.07	出厂值：50.00Hz
--------	-----------------	--------------------	-------------

转矩控制模式下，正转上限频率限定本机设定值。该参数在 F04.19=0 时有效。

F04.22	转矩控制反转上限频率本机限定值	设定范围：0.00Hz~F00.07	出厂值：50.00Hz
--------	-----------------	--------------------	-------------

转矩控制模式下，反转上限频率限定本机设定值。该参数在 F04.20=0 时有效。

F04.23	电动转矩上限设定源选择	设定范围：0~9	出厂值：0
--------	-------------	----------	-------

转矩控制模式下，电动转矩设定上限设定源选择。

- 0: 本机设定转矩上限 (F04.25)
 电动转矩设定上限由本机面板设定 (F04.25)
- 1: AI0 设定转矩上限 (100% 相对于 3 倍电机电流)
- 2: 模拟量 AI1 设定转矩上限 (100% 相对于 3 倍电机电流)
- 3: 模拟量 AI2 设定转矩上限 (同上)
- 4: 模拟量 AI3 设定转矩上限 (同上)
 电动转矩设定上限由外部模拟量输入 AI 设定 (AI 对应的 100% 相当于 3 倍电机额定电流)
- 5: 脉冲频率 HDI 设定转矩上限 (同上)
 电动转矩设定上限由外部高速脉冲输入 HDI 设定 (HDI 对应的 100% 相当于 3 倍电机额定电流)
- 6: MODBUS 通讯设定转矩上限 (同上)
 电动转矩设定上限由上位机通过 MODBUS 通讯设定
- 7: PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定转矩上限 (同上)
 电动转矩设定上限由上位机通过 PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定
- 8: 以太网通讯设定转矩上限 (同上)
 电动转矩设定上限由上位机通过以太网通讯设定
- 9: 保留

F04.24	制动转矩上限设定源选择	设定范围：0~9	出厂值：0
--------	-------------	----------	-------

转矩控制模式下，制动转矩设定上限设定源选择。

- 0: 本机设定转矩上限 (F04.26)
- 1: AI0 设定转矩上限 (100% 相对于 3 倍电机电流)
- 2: 模拟量 AI1 设定转矩上限 (100% 相对于 3 倍电机电流)
- 3: 模拟量 AI2 设定转矩上限 (同上)
- 4: 模拟量 AI3 设定转矩上限 (同上)
- 5: 脉冲频率 HDI 设定转矩上限 (同上)
- 6: MODBUS 通讯设定转矩上限 (同上)
- 7: PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定转矩上限 (同上)
- 8: 以太网通讯设定转矩上限 (同上)
- 9: 保留

F04.25	电动转矩上限本机设定	设定范围：0.0~300.0%	出厂值：180.0%
--------	------------	-----------------	------------

转矩控制模式下，电动转矩设定上限本机设定值。该参数在 F04.23=0 时有效。

F04.26	制动转矩上限本机设定	设定范围：0.0~300.0%	出厂值：180.0%
--------	------------	-----------------	------------

转矩控制模式下，制动转矩设定上限本机设定值。该参数在 F04.24=0 时有效。

F04.27	矢量控制频率显示模式	设定范围：0~1	出厂值：0
--------	------------	----------	-------

0：按实际值显示

1：按设定值显示

此参数设定矢量控制模式下的转速显示参考量，0 时按照实际检出转速显示，1 时按照斜坡设定转速显示。

F04.28	静摩擦补偿转矩系数	设定范围：0.0~100.0%	出厂值：000.0%
F04.29	动摩擦补偿转矩系数	设定范围：0.0~100.0%	出厂值：000.0%

转矩控制模式下，由于低速摩擦阻尼或高速惯量阻尼的存在，可能会引起同等设定转矩下较大的控制偏差，因此需做静态摩擦转矩补偿和动态摩擦转矩补偿。其中静摩擦补偿系数在 1Hz 以内有效，动摩擦补偿系数在 1Hz 以上有效。补偿系数的 100.0% 对应于上限转矩。

F04.30	保留	设定范围：0.0~100.0%	出厂值：000.0%
F04.31	保留	设定范围：0.0~100.0%	出厂值：000.0%

6.6 面板与显示 (F05组)

F05.00	中英文选择	设定范围：0~1	出厂值：0
--------	-------	----------	-------

0：中文

1：英文（保留）

F05.01	参数初始化设定	设定范围：0~2	出厂值：0
--------	---------	----------	-------

0：无操作。

1：恢复缺省值。

2：清除故障记录。

该功能码设置为 1 变频器参数恢复出厂设置，设置为 2 清除历史故障记录。所选功能操作完成以后，该功能码自动恢复到 0。

注：恢复出厂值会清除本机密码，请谨慎使用此功能。

F05.02	参数拷贝方案选择	设定范围：0~4	出厂值：0
--------	----------	----------	-------

0: 无操作

1: 本机参数上传到面板

2: 面板参数下载到本机模式 1

3: 面板参数下载到本机模式 2

4: 面板参数下载到本机模式 3

RNB2000 系列变频器具有参数拷贝功能，面板可作为参数上传与下载的载体。

该功能码设置为 1，变频器将本机参数上传到面板，面板做变频器参数备份。

该功能码设置为 2，变频器面板将功能参数连同电机参数一起下载到本机，包含电机参数功能。适用于电机规格型号一致的情况，可免于做新电机的参数自学习。

该功能码设置为 3，变频器面板仅将功能参数下载到本机。不包含电机参数功能。适用于电机规格型号不一致的情况，新电机需做电机参数自学习。

该功能码设置为 4，变频器面板仅将电机参数下载到本机。仅下载电机参数。适用于电机规格一致不希望做重复电机参数自学习的情况。

F05.03	用户密码设定	设定范围：0~65535	出厂值：00000
--------	--------	--------------	-----------

00000: 无密码保护。

00001 ~ 65535: 可选密码。

该功能码用于设定变频器密码以保护变频器参数的安全性。如果用户需要查询和修改变频器参数，必须输入匹配的密码，只有密码验证通过后，才能进行后续操作。

设定任意一个非零的数字，密码保护功能即可生效。值得注意的是，恢复出厂设置可以清除用户密码。

F05.04	MF键功能选择	设定范围：0~7	出厂值：1
--------	---------	----------	-------

0: 无功能

1: 点动运行

按键 MF 发送点动运行命令。

2: 左移位键切换显示状态

配合“>>”键切换运行或停机状态监控参数。

3: 正转反转切换

按键 MF 发送切换频率指令方向的命令。仅面板控制时有效。

4: UP/DOWN 端子设定频率清零

按键 MF 清除通过 UP/DOWN 端子设定的频率值。

5: 自由停车

按键 MF 发送自由停机命令，负载按照惯性停车。

6: 启停命令顺序切换（参考 F05.05）

按键 MF 实现运行命令设定方式按顺序切换，配合 F05.05 一起使用。

7: 快速调试模式（按非出厂参数调试）

按键 MF 切换至非出厂调试模式，即只显示与出厂值不一致的参数，便于快速查阅面板参数设定。

F05.05	MF键启停命令通道切换顺序选择	设定范围：0~3	出厂值：0
--------	-----------------	----------	-------

该功能码用于设定按键 MF 进行运行命令设定方式顺序切换的功能，F05.04=6 时有效。

0：面板控制→端子控制→通讯控制

1：面板控制↔端子控制

2：面板控制↔通讯控制

3：端子控制↔通讯控制

F05.06	STOP/RESET键停机功能选择	设定范围：0~3	出厂值：0
--------	-------------------	----------	-------

STOP/RESET 键在不同起停模式下停机是否有效的功能选择，默认为仅面板控制停机有效，端子和通讯起停此键停机功能无效。

0：只对面板控制停机有效。

1：对面板和端子控制停机同时有效。

2：对面板和通讯控制停机同时有效。

3：对所有控制模式停机均有效。

F05.07	LED运行显示参数1	设定范围：0x0000~0xFFFF	出厂值：0x03FF
--------	------------	--------------------	------------

BIT0：运行频率（Hz 亮）

BIT1：设定频率（Hz 闪烁）

BIT2：母线电压（V 亮）

BIT3：输出电压（V 亮）

BIT4：输出电流（A 亮）

BIT5：运行转速

BIT6：输出功率

BIT7：输出转矩

BIT8：PID 设定值

BIT9：PID 反馈值

BIT10：输入端子状态

BIT11：输出端子状态

BIT12：转矩设定值

BIT13：脉冲计数值

BIT14：长度值

BIT15：简易 PLC 当前段数

用户根据需要将要显示的参数对应 BIT 位置 1，然后将 BIT0 ~ BIT15 转化成 16 进制输入 F05.07，比如：用户要在运行状态下监控运行频率、输出功率、计数值，其它不显示，将二进制 0010000001000001 转化成 16 进制为 0x2041，将 2041 输入 F05.07 即可。

F05.08	LED运行显示参数2	设定范围：0x0000~0xFFFF	出厂值：0x0000
--------	------------	--------------------	------------

BIT0：模拟量 AI1 值（V 亮）

BIT1：模拟量 AI2 值（V 亮）

BIT2：模拟量 AI3 值（V 亮）

BIT3: 高速脉冲 HDI 频率
 BIT4: 电机过载百分比
 BIT5: 变频器过载百分比
 BIT6: 斜坡频率设定值 (Hz 亮)
 BIT7: 线速度
 BIT8: 交流进线电流
 BIT9: 上限频率 (Hz 亮)
 BIT10: 面板 AI0 值 (V 亮)
 BIT11 ~ 15: 保留

该参数用法与 F05.07 一样, F05.07 为低 16 位、F05.08 为高 16 位; 当 F05.07 移动判断显示完毕, F05.08 起作用, F05.07 显示完自动切换到 F05.08 的 bit0 显示判断。

F05.09	LED 停机参数	设定范围: 0x0000~0xFFFF	出厂值: 0x00FF
--------	----------	---------------------	-------------

BIT0: 设定频率 (Hz 亮, 频率慢闪)
 BIT1: 母线电压 (V 亮)
 BIT2: 输入端子状态
 BIT3: 输出端子状态
 BIT4: PID 设定值
 BIT5: PID 反馈值
 BIT6: 转矩设定值
 BIT7: 模拟量 AI1 值 (V 亮)
 BIT8: 模拟量 AI2 值 (V 亮)
 BIT9: 模拟量 AI3 值 (V 亮)
 BIT10: 高速脉冲 HDI 频率
 BIT11: 简易 PLC 当前段数
 BIT12: 脉冲计数值
 BIT13: 长度值
 BIT14: 上限频率 (Hz 亮)
 BIT15: 面板 AI0 值 (V 亮)
 该参数用法与 F05.07 一样。

F05.10	累计用电量值高位	设定范围: 0~59999°(k)	出厂值: 00000°
F05.11	累计用电量值低位	设定范围: 0.0~9999°	出厂值: 000.0°

该功能码用于统计负载用电量, F05.11 为用电量统计值低位, 最大记录值 9999, F05.10 为用电量统计值高位, 最大记录值 59999, 即总的用电量统计 = F05.10*1000+ F05.11kWh。

F05.12	频率显示系数	设定范围: 0.01~10.00	出厂值: 01.00
F05.13	转速显示系数	设定范围: 0.1~999.9%	出厂值: 100.0%

该功能码分别用于修正频率显示的值和转速显示的值。

在更改频率显示系数后, 显示频率 = 运行频率 * F07.08。转速显示校正后, 显示转速 = 60 * 显示频率 * F05.13 / (电机极数 * 100.0)

F05.14	线速度显示系数	设定范围: 0.1~9999%	出厂值: 001.0%
--------	---------	-----------------	-------------

用于修正线速度显示的值。在更改线速度显示校正值后, 显示线速度 = 机械转速 * F05.14

F05.15	整流桥模块温度	显示范围: -20.0~120.0°C	显示整流模块温度
F05.16	逆变模块温度	显示范围: -20.0~120.0°C	显示逆变模块温度
F05.17	软件版本号	显示范围: 1.00~655.35	显示控制软件版本号
F05.18	本机累计运行时间	显示范围: 0~65535h	显示本机累计运行时间
F05.19	变频器用电量高位	显示范围: 0~65535°(*1000)	显示用电量高位统计值
F05.20	变频器用电量低位	显示范围: 0.0~9999°	显示用电量低位统计值
F05.21	变频器机型	显示范围: 0~1	显示变频器机型 0: G型机 1: 保留
F05.22	变频器额定功率	显示范围: 0.4~3000.0kW	显示变频器额定功率
F05.23	变频器额定电压	显示范围: 50~1200V	显示变频器额定电压
F05.24	变频器额定电流	显示范围: 0.0~6000.0A	显示变频器额定电流

以上功能码用于显示面板信息与当前运行信息。

F05.25	保留		
F05.26	保留		
F05.27	保留		
F05.28	保留		
F05.29	保留		
F05.30	保留		
F05.31	保留		
F05.32	保留		

6.7 输入端子 (F06组)

F06.00	HDI输入类型选择	设定范围: 0~2	出厂值: 0
--------	-----------	-----------	--------

- 0: HDI1 为高速脉冲输入
HDI1 为高速脉冲捕获口配置
- 1: HDI1 为开关量输入
HDI1 当作普通的 DI 口来配置
- 2: HDI1、HDI2 为 QEP 输入 (保留)

F06.01	DI1端子功能选择	设定范围：0~63	出厂值：01
F06.02	DI2端子功能选择	设定范围：0~63	出厂值：04
F06.03	DI3端子功能选择	设定范围：0~63	出厂值：07
F06.04	DI4端子功能选择	设定范围：0~63	出厂值：00
F06.05	DI5端子功能选择	设定范围：0~63	出厂值：00
F06.06	DI6端子功能选择	设定范围：0~63	出厂值：00
F06.07	DI7端子功能选择	设定范围：0~63	出厂值：00
F06.08	DI8端子功能选择	设定范围：0~63	出厂值：00
F06.09	DI9端子功能选择	设定范围：0~63	出厂值：00
F06.10	HDI1端子功能选择	设定范围：0~63	出厂值：00

这些参数用于设定数字多功能输入端子的功能，可以选择的功能如下表所示：

表 6-2 多功能输入端子功能

设定值	功能	说明
0	无功能	可以将不使用的端子设定为“无功能”，防止误动作。
1	正转运行	通过外部端子来控制变频器正转与反转。
2	反转运行	
3	三线式运行控制	通过此端子来确定变频器运行方式为三线控制模式，详细说明请参考 F06.14 端子运行模式介绍。
4	正转点动	点动运行时频率、加减速时间参见 F13.06 ~ F13.08
5	反转点动	
6	自由停车	变频器封锁输出，此时电机的停机过程不受变频器控制，主要用于负载异常的急停保护。
7	故障复位	外部故障复位功能，与面板上的 STOP/RESET 键复位功能相同。用此功能可实现远距离故障复位。
8	运行暂停	变频器减速停车，但所有运行参数均为记忆状态。如摆频参数、PID 参数。此信号消失后，变频器恢复运行到停车前的状态。
9	外部故障输入	当外部故障信号传送到变频器后，变频器报出故障并停机。
10	频率设定递增（UP）	由外部端子设定频率时修改频率递增、递减指令；在频率源设定为数字设定时，可上下调节设定频率；F13.22 和 F13.23 可以调节 UP/DOWN 的改变速率。
11	频率设定递减（DOWN）	
12	频率增减设定清除	当该端子有效时，可以清除 UP/DOWN 和面板调速设定的值，恢复到原来设定的频率值。
13	X设定与Y设定切换	当该端子有效时，可以切换频率设定源，频率设定源由主频率设定 X 频率切换到辅助频率设定 Y 频率。
14	组合设定与X设定切换	当该端子有效时，频率设定源由频率源组合（F00.06）切换到主频率设定 X 频率。
15	组合设定与Y设定切换	当该端子有效时，频率设定源由频率源组合（F00.06）切换到主频率设定 Y 频率。

16	多段速端子1	通过四个端子的数字状态组合共可实现（0 ~ 15）16段指令的设定。 注意：多段指令 1 为低位，多段指令 4 为高位。																				
17	多段速端子2																					
18	多段速端子3	<table border="1"> <tr> <th>多段指令 4</th> <th>多段指令 4</th> <th>多段指令 4</th> <th>多段指令 4</th> </tr> <tr> <td>BIT3</td> <td>BIT2</td> <td>BIT1</td> <td>BIT0</td> </tr> </table>	多段指令 4	多段指令 4	多段指令 4	多段指令 4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0												
多段指令 4	多段指令 4		多段指令 4	多段指令 4																		
BIT3	BIT2	BIT1	BIT0																			
19	多段速端子4																					
20	多段速暂停	屏蔽多段速选择端子功能，使设定值维持在当前状态。																				
21	加减速时间选择1	<p>通过此两个端子的状态组合来选择 4 组加减速时间：</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>加减速时间选择 2</th> <th>加减速时间选择 1</th> <th>加、减速时间选择</th> <th>对应参数</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>OFF</td> <td>OFF</td> <td>加减速时间1</td> <td>F00.11/F00.12</td> </tr> <tr> <td>OFF</td> <td>ON</td> <td>加减速时间2</td> <td>F13.00/F13.01</td> </tr> <tr> <td>ON</td> <td>OFF</td> <td>加减速时间3</td> <td>F13.02/F13.03</td> </tr> <tr> <td>ON</td> <td>ON</td> <td>加减速时间4</td> <td>F13.04/F13.05</td> </tr> </tbody> </table>	加减速时间选择 2	加减速时间选择 1	加、减速时间选择	对应参数	OFF	OFF	加减速时间1	F00.11/F00.12	OFF	ON	加减速时间2	F13.00/F13.01	ON	OFF	加减速时间3	F13.02/F13.03	ON	ON	加减速时间4	F13.04/F13.05
加减速时间选择 2	加减速时间选择 1	加、减速时间选择	对应参数																			
OFF	OFF	加减速时间1	F00.11/F00.12																			
OFF	ON	加减速时间2	F13.00/F13.01																			
ON	OFF	加减速时间3	F13.02/F13.03																			
ON	ON	加减速时间4	F13.04/F13.05																			
22	加减速时间选择2																					
23	简易PLC停机复位	重新开始 PLC 过程，清除以前的状态记忆。																				
24	简易PLC暂停	PLC 在执行过程中程序暂停，变频器以当前速度运行，功能撤销后，继续简易 PLC 运行。																				
25	PID控制暂停	PID 暂时失效，变频器维持当前频率输出。																				
26	摆频暂停（停在当前频率）	变频器暂停在当前输出，功能撤销后，继续以当前频率开始摆频运行																				
27	摆频复位（回到中心频率）	变频器设定频率回到设定的摆频中心频率																				
28	计数器复位	进行计数器状态复位																				
29	转矩控制禁止	有效时，变频器从转矩模式切换到速度控制模式																				
30	加减速禁止	保证变频器不受外来信号影响（停机命令除外），维持当前输出频率																				
31	计数器触发	内置计数器的计数脉冲输入口																				
32	长度复位	长度计数值清零																				
33	频率增减设定暂时清除	暂时清除 UP/DOWN 和面板调速设定的值，恢复到原来设定的频率值。当端子信号解除时，UP/DOWN 和面板调速设定的值自动恢复。																				
34	停机直流制动	停机状态下按照直流制动量进行直流制动刹车																				
35	电机1切换电机2	当前电机参数由电机 1 组参数切换至电机 2 组参数，适用于一拖多且电机功率不一致的场合																				
36	命令切换到面板	变频器起停模式切换至面板起停																				
37	命令切换到端子	变频器起停模式切换至端子起停																				
38	命令切换到通讯	变频器起停模式切换至通讯起停																				
39	预励磁命令	变频器进行预励磁																				
40	用电量清零	端子有效时，将变频器统计的用电量信息清零																				

41	用电量保持	端子有效时，将变频器统计的用电量信息保持并不再进行用电量数据记录
42~60	保留	保留
61	PID极性切换	端子有效时，PID 控制的极性取反，PID 由正极性切换至负极性或由负极性切换至正极性
62~63	保留	

F06.11	DI端子开关极性选择	设定范围：0x000~0x3FF	出厂值：0x000
--------	------------	------------------	-----------

RNB2000 系列变频器默认输字量输入极性为正，即数字量输入为常开信号，闭合有效。但有些场合可能需要为常闭信号，断开有效，如急停开关等。此参数用于对应的数字量输入极性选择，用户根据实际输入端子极性将对应 BIT 位置 1，然后将 BIT0 ~ BIT15 转化成 16 进制。比如：用户要将 DI2 和 DI7 极性取反，其它端子极性不变，将二进制 0001000010 转化成 16 进制为 0x042，将 042 输入 F06.11 即可。

F06.12	DI端子滤波时间常数	设定范围：0.000~1.000s	出厂值：0.010s
--------	------------	-------------------	------------

数字量输入信号为开关信号，在复杂的使用环境下可能存在电磁干扰导致开关信号异常进而引起误动作。这时需要加软件滤波以消除干扰。该功能码的意义为：只有持续时间长于设定滤波时间的信号才认为是有效信号，否则为干扰信号。该功能码需合理设置，设置太长无法滤除干扰信号，设置太长又可能使系统响应偏慢甚至不动作。

F06.13	虚拟端子使能选择	设定范围：0x000~0x3FF	出厂值：0x000
--------	----------	------------------	-----------

虚拟端子使能选择开关，用户根据实际需要使能的虚拟端子将对应 BIT 位置 1，然后将 BIT0 ~ BIT15 转化成 16 进制，即可使能对应位的虚拟端子功能。

- BIT0: DI1 虚拟端子
- BIT1: DI2 虚拟端子
- BIT2: DI3 虚拟端子
- BIT3: DI4 虚拟端子
- BIT4: DI5 虚拟端子
- BIT5: DI6 虚拟端子
- BIT6: DI7 虚拟端子
- BIT7: DI8 虚拟端子
- BIT8: DI9 虚拟端子
- BIT9: HDI1 虚拟端子

注：0，虚拟端子功能禁止；1，虚拟端子功能使能。

F06.14	端子命令方式	设定范围：0~3	出厂值：0
--------	--------	----------	-------

对端子控制运行模式进行设置。

0：两线式控制 1

使能与方向合一。此模式为最常使用的两线模式。由定义的 DI1 (FWD)、DI2 (REV) 端子命令来决定电机的正、反转。

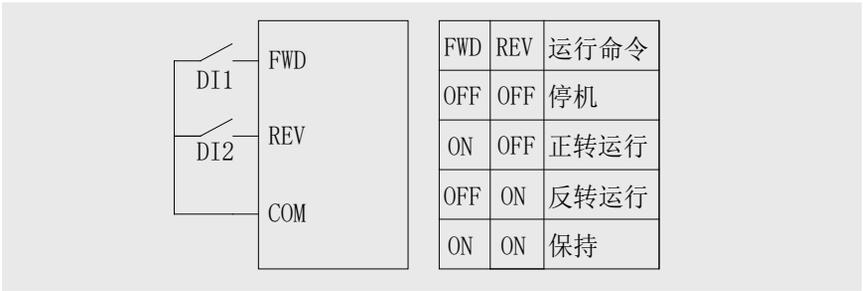


图6-9 两线式控制1

1: 两线式控制 2

使能与方向分离。用此模式时定义的FWD为使能端子。方向由定义的REV的状态来确定。

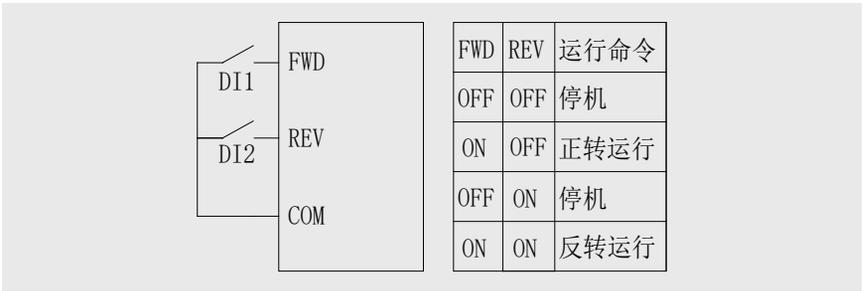


图6-10 两线式控制2

2: 三线式控制 1

此模式定义三线运行端子（THREE）为使能端子，运行命令由 FWD 脉冲设定，REV 控制方向。停机命令由常闭输入的 THREE 产生。

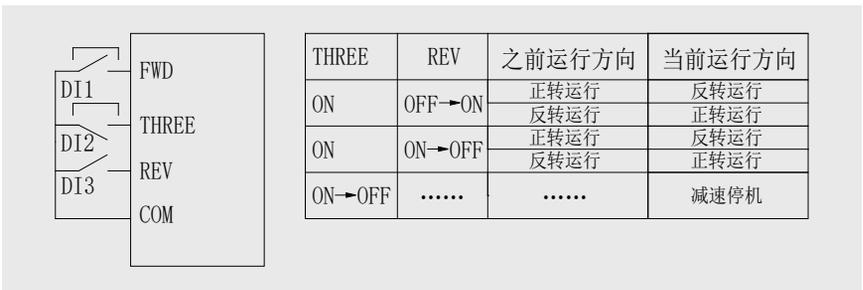


图6-11 三线式控制1

3: 三线式控制 2

此模式定义三线运行端子（THREE）使能端子，运行命令由 FWD、REV 脉冲产生，并且两者同时控制运行方向。变频器运行需端子（THREE）处于闭合状态，（THREE）断开产生停机命令。

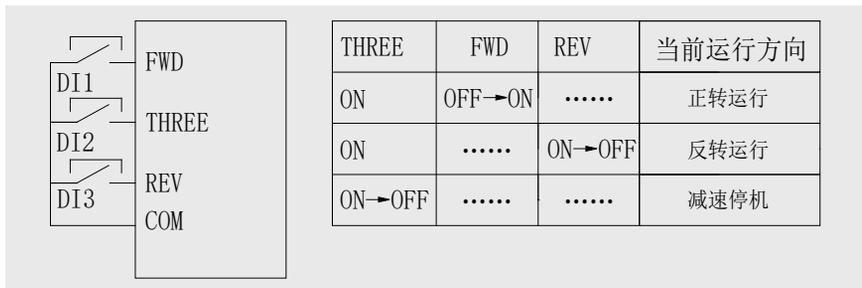


图6-12 三线式控制2

注:

其中DI1: 正转按钮

DI2: 停止按钮

DI3: 反转按钮

F06.15	DI1闭合延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.16	DI1断开延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.17	DI2闭合延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.18	DI2断开延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.19	DI3闭合延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.20	DI3断开延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.21	DI4闭合延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.22	DI4断开延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.23	DI5闭合延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.24	DI5断开延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.25	DI6闭合延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.26	DI6断开延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.27	DI7闭合延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.28	DI7断开延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.29	DI8闭合延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.30	DI8断开延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.31	DI9闭合延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.32	DI9断开延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.33	HDI1闭合延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F06.34	HDI1断开延时时间常数	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s

此功能码定义了数字量输入端子从开通和断开时电平发生变化所对应的延时时间, 对于动作时序有一定要求的场合, 可根据需要合理设置。

F06.35	AI0曲线最小输入	设定范围: 0.00V~F06.37	出厂值: 00.00V
F06.36	AI0曲线最小输入对应设定	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F06.37	AI0曲线最大输入	设定范围: F06.35~10.00V	出厂值: 10.00V
F06.38	AI0曲线最大输入对应设定	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 100.0%
F06.39	AI0滤波时间	设定范围: 0.000~10.000s	出厂值: 00.100s
F06.40	AI1曲线最小输入	设定范围: 0.00V~F06.42	出厂值: 00.00V
F06.41	AI1曲线最小输入对应设定	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F06.42	AI1曲线最大输入	设定范围: F06.40~10.00V	出厂值: 10.00V
F06.43	AI1曲线最大输入对应设定	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 100.0%
F06.44	AI1滤波时间	设定范围: 0.000~10.000s	出厂值: 00.100s
F06.45	AI2曲线最小输入	设定范围: 0.00V~F06.47	出厂值: 00.00V
F06.46	AI2曲线最小输入对应设定	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F06.47	AI2曲线最大输入	设定范围: F06.45~10.00V	出厂值: 10.00V
F06.48	AI2曲线最大输入对应设定	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 100.0%
F06.49	AI2滤波时间	设定范围: 0.000~10.000s	出厂值: 00.100s
F06.50	AI3曲线最小输入	设定范围: -10.00V~F06.52	出厂值: -10.00V
F06.51	AI3曲线最小输入对应设定	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: -100.0%
F06.52	AI3曲线中间值	设定范围: F06.50~F06.54	出厂值: 00.00V
F06.53	AI3曲线中间值对应设定	设定范围: F06.51~F06.55	出厂值: 000.0%
F06.54	AI3曲线最大输入	设定范围: F06.52~10.00V	出厂值: 10.00V
F06.55	AI3曲线最大输入对应设定	设定范围: F06.53~100.0%	出厂值: 100.0%
F06.56	AI3滤波时间	设定范围: 0.000~10.000s	出厂值: 00.100s

上述功能码定义了模拟输入电压与模拟输入对应的设定值之间的关系，当模拟输入电压超过设定的最大输入或最小的输入范围时，将以最大输入或最小输入计算。

输入滤波时间：该值越大，模拟量的抗干扰能力越强，灵敏度越低；该值越小，模拟量输入灵敏度越高，但抗干扰能力越弱。

模拟量 AI1 ~ AI2 均可支持 0 ~ 10V 或 0/4 ~ 20mA 输入，通过外部拨码开关选择，当选择为 0/4 ~ 20mA 输入时，20mA 对应的电压为 10V。

模拟量输入与设定值的对应关系如下：

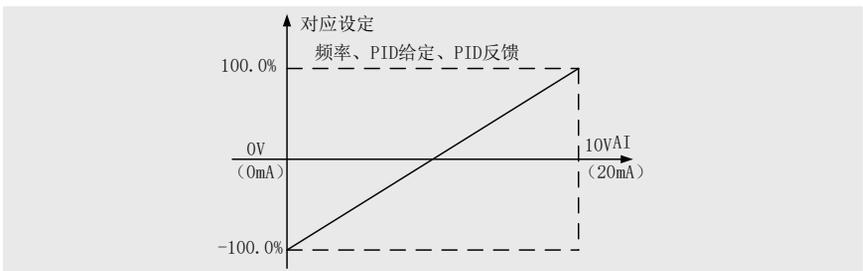


图6-13 模拟量输入与设定值的对应关系

F06.57	HDI1高速脉冲输入功能选择	设定范围: 0~2	出厂值: 0
--------	----------------	-----------	--------

0: 频率设定输入

HDI1 高速脉冲作为频率设定源

1: 计数器输入

HDI1 高速脉冲作为计数器输入, 配合 F10 组计数器控制参数可实现计数控制。

2: 长度计数值输入

HDI1 高速脉冲输入作为记长输入, 配合 F10 组长度控制参数可实现定长控制。

F06.58	HDI1最小输入频率	设定范围: 0.000kHz~F06.60	出厂值: 00.000kHz
F06.59	HDI1最小输入频率对应设定	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F06.60	HDI1最大输入频率	设定范围: F06.58~50.000kHz	出厂值: 50.000kHz
F06.61	HDI1最大输入频率对应设定	设定范围: F06.58~50.000kHz	出厂值: 50.000kHz
F06.62	HDI1频率输入滤波时间	设定范围: 0.000~10.000s	出厂值: 00.010s

该组功能码定义了采用 HDI 脉冲作为设定输入方式时的对应关系, 与模拟量输入对应关系一样。

6.8 输出端子 (F07组)

F07.00	HDO输出类型选择	设定范围: 0~1	出厂值: 0
--------	-----------	-----------	--------

0: 高速脉冲输出

HDO 端子是可编程复用端子, 为脉冲输入时, 脉冲最高频率为 50.000kHz。相关功能参考 F07.16。

1: 开路集电极输出

相关功能参考 F07.02。

F07.01	DO输出选择	设定范围: 0~30	出厂值: 00
F07.02	HDO输出选择	设定范围: 0~30	出厂值: 00
F07.03	继电器T1输出选择	设定范围: 0~30	出厂值: 01
F07.04	继电器T2输出选择	设定范围: 0~30	出厂值: 05

0: 无效

1: 运行中

变频器运行时输出信号有效。

2: 正转运行中

变频器正转运行时输出信号有效。

3: 反转运行中

变频器反转运行时输出信号有效。

4: 点动运行中

- 变频器点动运行时输出信号有效。
- 5: 变频器故障
变频器故障时输出信号有效。
 - 6: 频率水平检测 FDT1
变频器输出频率大于 FDT1 检出范围内信号有效，配合 F13.10 和 F13.11 使用。
 - 7: 频率水平检测 FDT2
变频器输出频率大于 FDT2 检出范围内信号有效，配合 F13.12 和 F13.13 使用。
 - 8: 频率到达
变频器输出频率到达设定频率时输出信号有效。
 - 9: 零速运行中
变频器运行且输出频率为零时信号有效。
 - 10: 上限频率输出
变频器运行频率到达运行频率上限时信号有效。
 - 11: 下限频率输出
变频器运行频率到达运行频率下限时信号有效。
 - 12: 运行准备就绪
变频器母线电压建立，上电自检通过且变频器无故障，具备运行条件时信号有效。
 - 13: 预励磁中
变频器预励磁时信号有效。
 - 14: 过载预警
变频器或电机过载预警时信号有效。
 - 15: 欠载预警
变频器或电机欠载预警时信号有效。
 - 16: 简易 PLC 阶段完成
简易 PLC 模式下简易 PLC 单个段速完成时信号有效，输出信号为单个脉冲。
 - 17: 简易 PLC 循环完成
简易 PLC 模式下简易 PLC 循环过程完成时信号有效，输出信号为单个脉冲。
 - 18: 设定记数值到达
到达设定计数值时信号有效
 - 19: 指定记数值到达
到达设定计数值时信号有效
 - 20: 外部故障有效
变频器有外部故障输入有效时信号输出
 - 21: 长度到达
到达设定长度时信号有效
 - 22: 运行时间到达
变频器到达设定运行时间时信号有效
 - 23: MODBUS 通讯虚拟端子输出
开关量输出由 MODBUS 通讯虚拟端子进行状态切换
 - 24: PROFIBUS-DP/CANopen 通讯虚拟端子输出
开关量输出由 PROFIBUS-DP/CANopen 通讯虚拟端子进行状态切换
 - 25: 以太网通讯虚拟端子输出
开关量输出由以太网通讯虚拟端子进行状态切换
 - 26: 直流母线电压建立完成

变频器母线电压建立时信号有效

27 ~ 30: 保留

F07.05	输出端子开关极性选择	设定范围: 0x0~0xF	出厂值: 0x0
--------	------------	---------------	----------

RNB2000 系列变频器默认数字量输出极性为正, 即数字量输出 TA 和 TC 为常开点, TA 和 TB 为常闭点, HDO/DO 为常开点。该功能码对 4 路输出端子极性进行选择。

BIT3	BIT2	BIT1	BIT0
T2	T1	HDO	DO

F07.06	DO 闭合延时时间	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F07.07	DO 断开延时时间	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F07.08	HDO 闭合延时时间	设定范围: 0.000~50.000s (仅F07.00=1有效)	出厂值: 00.000s
F07.09	HDO 断开延时时间	设定范围: 0.000~50.000s (仅F07.00=1有效)	出厂值: 00.000s
F07.10	继电器T1闭合延时时间	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F07.11	继电器T1断开延时时间	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F07.12	继电器T2闭合延时时间	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s
F07.13	继电器T2断开延时时间	设定范围: 0.000~50.000s	出厂值: 00.000s

此功能码定义了数字量输出端子从开通和断开时电平发生变化所对应的延时时间, 对于动作时序有一定要求的场合, 可根据需要合理设置。

F07.14	AO1输出选择	设定范围: 0~30	出厂值: 00
F07.15	AO2输出选择	设定范围: 0~30	出厂值: 00
F07.16	HDO高速脉冲输出选择	设定范围: 0~30	出厂值: 00

0: 运行频率

输出变频器当前运行频率, 输出上限 100% 对应变频器最大运行频率。

1: 斜坡设定频率

输出变频器当前斜坡设定频率, 输出上限 100% 对应变频器最大运行频率。

2: 设定频率

输出变频器当前设定频率, 输出上限 100% 对应变频器最大运行频率。

3: 运行转速

输出变频器当前运行转速, 输出上限 100% 对应 2 倍电机额定转速。

4: 输出电流 (相对于变频器)

输出变频器当前输出电流信号, 输出上限 100% 对应 2 倍电机额定电流。

5: 输出电流 (相对于电机)

输出变频器当前输出电流信号, 输出上限 100% 对应 2 倍变频器额定电流。

6: 输出电压

输出变频器当前输出电压信号, 输出上限 100% 对应 1.5 倍变频器额定电压。

7: 输出功率

- 输出变频器当前输出功率信号，输出上限 100% 对应 2 倍额定功率。
- 8: 设定转矩值
输出变频器当前设定转矩信号，输出上限 100% 对应 2 倍额定扭矩信号。
- 9: 输出转矩
输出变频器当前输出转矩信号，输出上限 100% 对应 2 倍额定扭矩信号。
- 10: 模拟量 AI1 输入值
输出变频器模拟量输入值 AI1 信号。
- 11: 模拟量 AI2 输入值
输出变频器模拟量输入值 AI2 信号。
- 12: 模拟量 AI3 输入值
输出变频器模拟量输入值 AI3 信号。
- 13: 高速脉冲 HDI 输入值
输出 HDI 高速脉冲输入频率信号，输出上限 100% 对应 50.000kHz 脉冲频率。
- 14: MODBUS 通讯设定值 1
- 15: MODBUS 通讯设定值 2
- 16: PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定值 1
- 17: PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定值 2
- 18: 以太网通讯设定值 1
- 19: 以太网通讯设定值 2
- 20: 保留
- 21: 保留
- 22: 转矩电流（相对于电机额定电流）
输出变频器转矩电流信号，输出上限 100% 对应 2 倍电机额定电流信号。
- 23: 斜坡设定频率（有符号）
输出变频器斜坡设定频率信号。
- 24 ~ 30: 保留

F07.17	AO1曲线最小值对应设定	设定范围: -100.0%~F07.19	出厂值: 000.0%
F07.18	AO1曲线最小输出	设定范围: 0.00~F07.20V	出厂值: 00.00V
F07.19	AO1曲线最大值对应设定	设定范围: F07.17~100.0%	出厂值: 100.0%
F07.20	AO1曲线最大输出	设定范围: F07.18~10.00V	出厂值: 10.00V
F07.21	AO1滤波时间	设定范围: 0.000~10.000s	出厂值: 00.000s
F07.22	AO2曲线最小值对应设定	设定范围: -100.0%~F07.24	出厂值: 000.0%
F07.23	AO2曲线最小输出	设定范围: 0.00~F07.25V	出厂值: 00.00V
F07.24	AO2曲线最大值对应设定	设定范围: F07.22~100.0%	出厂值: 100.0%
F07.25	AO2曲线最大输出	设定范围: F07.23~10.00V	出厂值: 10.00V
F07.26	AO2滤波时间	设定范围: 0.000~10.000s	出厂值: 00.000s
F07.27	HDO最小频率对应设定	设定范围: -100.0%~F07.29	出厂值: 000.0%
F07.28	HDO输出最小频率	设定范围: 00.00~50.00kHz	出厂值: 00.00kHz
F07.29	HDO最大频率对应设定	设定范围: F07.27~100.0%	出厂值: 100.0%
F07.30	HDO输出最大频率	设定范围: 00.00~50.00kHz	出厂值: 50.00kHz

F07.31	HDO滤波时间	设定范围: 0.000~10.000s	出厂值: 00.000s
--------	---------	---------------------	--------------

上述功能码定义了输出值与模拟量对应的输出值以及与高速脉冲输出值之间的关系，当输出值超过设定的最大输出或者最小输出的范围时，将按照最大输出或者最小输出计算。在不同的应用场合，输出值的 100% 所对应的模拟量输出量或者高速脉冲输出值不同。当模拟量输出为电流输出时，1mA 对应 0.5V 电压。

输出滤波时间: 该值越大，模拟量或脉冲输出的抗干扰能力越强，灵敏度越低; 该值越小，模拟量或脉冲输出的灵敏度越高，但抗干扰能力越弱。

模拟量与高速脉冲输出的对应关系如下:

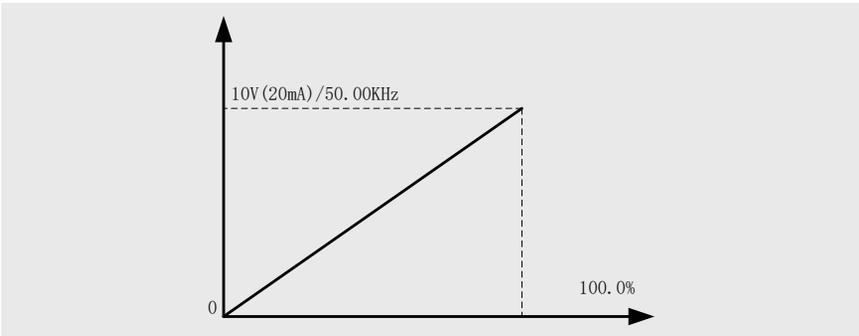


图6-14 模拟量与高速脉冲输出对应关系

6.9 保护与故障 (F08组)

F08.00	缺相保护选择	设定范围: 0x00~0x11	出厂值: 机型确定
--------	--------	-----------------	-----------

LED 个位:

0: 输入缺相保护禁止

1: 输入缺相保护允许

LED 十位:

0: 输出缺相保护禁止

1: 输出缺相保护允许

该功能码用来设置输出缺相保护策略，LED 个位设置为 0 屏蔽输入缺相保护，设置为 1 使能输入缺相保护; LED 十位设置为 0 屏蔽输出缺相保护，设置为 1 使能输出缺相保护。

F08.01	瞬停不停功能选择	设定范围: 0~1	出厂值: 0
F08.02	瞬停不停频率下降率	设定范围: 0.00~F00.07Hz/s	出厂值: 10.00Hz/s

0: 禁止

1: 允许

F08.01 用来使能掉电降频功能，使能该功能，电网晃电时变频器自动降频以保证瞬间掉电不停机。F08.02 用来设置瞬间掉电时的降频速度，合理设置该值可利用降频回馈的能量保证瞬间掉电时输出正常。

F08.03	过电压失速保护	设定范围：0~1	出厂值：1
--------	---------	----------	-------

0: 禁止

1: 允许

F08.03 用来使能过电压失速保护功能，配合 F08.04 一起使用。

F08.04	过电压失速保护电压	设定范围：120~150%	出厂值： 135% (380V) 120% (220V)
--------	-----------	---------------	------------------------------------

变频器减速运行过程中，由于负载惯性的影响，电机实际运行频率（惯性导致下降过慢）可能大于变频器输出频率，此时电动机处于发电状态，能量回馈使主回路电压上升。

当母线电压超过过电压失速保护电压（F08.04）时，变频器将停止减速，直到母线电压恢复正常。F08.03 设置为 1 使能过压失速保护。

F08.05	限流选择	设定范围：0x00~0x11	出厂值：0x01
--------	------	----------------	----------

个位：限流动作选择

0: 限流动作无效

1: 限流动作一直有效

十位：硬件限流过载报警选择

0: 硬件限流过载报警有效

1: 硬件限流过载报警无效

该功能码用来设置限流动作功能选择，LED 个位设置为 1 使能限流功能，LED 十位设置为 1 屏蔽硬件限流过载报警功能。

F08.06	自动限流水平	设定范围：50.0~200.0%	出厂值：160.0%
F08.07	限流时频率下降率	设定范围：0.00~50.00Hz/s	出厂值：10.00Hz/s

该功能码用来设定变频器过流降频功能。变频器在运行过程中，由于负载过重，电流偏大，长期重载运行可能会导致过流或过载故障。如果输出电流大于过流失速保护电流（F08.06），则按照过流频率下降率（F08.07）降低输出频率，使输出频率与运行频率匹配，防止过流。当输出电流恢复正常后，继续加速。

F08.08	变频器或电机过欠载预警选择	设定范围：0x000~0x131	出厂值：0x000
--------	---------------	------------------	-----------

LED 个位：

0: 电机过欠载预警，相对于电机的额定电流

1: 变频器过欠载预警，相对于变频器额定电流

用来选择过载或欠载预警参考对象，设置为 0 时检出参考对象为电机额定电流，设置为 1 检出参考对象为变频器额定电流。具体过载报警点由 F08.09 确定，欠载报警点由 F08.11 确定。

LED 十位：

0: 变频器过欠载报警后继续运行

1: 变频器欠载报警后继续运行，过载故障后停止运行

2: 变频器过载报警后继续运行, 欠载故障后停止运行

3: 变频器报过欠载故障后停止运行

用来选择过载或欠载预警检出后变频器动作, 设置为 0 时过载检出后不做保护, 设置为 1 时欠载检出不做保护过载检出保护有效, 设置为 2 时过载检出不做保护欠载检出保护有效, 设置为 3 时过载欠载检出均做保护。

LED 百位:

0: 一直检测

1: 恒速运行中检测

用来选择过载或欠载检出策略, 设置为 0 时检出一直进行, 设置为 1 时只有在恒速运行阶段才做过载保护检出, 加减速段过欠载保护不检出。

F08.09	过载预警检测点	设定范围: F08.11~200%	出厂值: G型机: 150%
F08.10	过载预警检测时间	设定范围: 0.1~3000.0s	出厂值: 0001.0s

F08.09 用来设置过载保护检出参考量, 功能码百分比参考量由 F08.08 参数 BIT0 确定。

F08.10 用来设置过载保护时间, 当过载预警持续时间达到该检出时间且过载故障停机功能使能时, 变频器报电子过载保护。

F08.11	欠载预警检测点	设定范围: 0%~F08.09	出厂值: 050%
F08.12	欠载预警检测时间	设定范围: 0.1~3000.0s	出厂值: 0001.0s

F08.11 用来设置欠载保护检出参考量, 功能码百分比参考量由 F08.08 参数 BIT0 确定。

F08.12 用来设置欠载保护时间, 当欠载预警持续时间达到该检出时间且欠载故障停机功能使能时, 变频器报欠载保护且停止运行。

F08.13	故障时故障输出端子动作选择	设定范围: 0x00~0x11	出厂值: 0x00
--------	---------------	-----------------	-----------

LED 个位:

0: 欠压故障时动作

1: 欠压故障时不动作

用来设置欠压保护时故障输出端子动作策略。设置为 0 时变频器欠压故障时输出端子输出故障信号, 设置为 1 时变频器欠压故障时故障输出端子不输出故障信号, 其他故障时正常输出。

LED 十位:

0: 自动复位期间动作

1: 自动复位期间不动作

用来设置故障自动复位功能使能时故障输出端子动作策略。设置为 0 时, 故障自动复位时间内故障输出端子信号有效, 设置为 1 时故障自动复位时间内故障输出端子信号无效。

F08.14	速度偏差检出范围	设定范围: 0.0~50.0%	出厂值: 10.0%
F08.15	速度偏差检出时间	设定范围: 0.0~10.0s	出厂值: 00.5s

该组功能码用来设置速度偏差故障检出范围和检出时间。当实际检出频率与斜坡设定频

率偏差量达到速度偏差检出范围（F08.14）时，偏差检出有效，当检出有效持续时间达到速度偏差检出时间（F08.15）时，变频器报速度偏差故障。

注：当速度偏差检出时间设置为 00.0 时，速度偏差故障检出无效。

F08.16	故障自动复位次数	设定范围：0~10	出厂值：00
F08.17	故障自动复位间隔时间	设定范围：0.1~3000.0s	出厂值：0001.0s

该功能实现对一般故障的自动复位，经过自动复位间隔时间（F08.17）后，如有故障，再次进行故障复位动作。

如果复位次数超过故障自动复位次数（F08.16），则再次出现故障后，不会重新复位。

如果一分钟之内故障不再出现，当前故障自动复位次数清零。

F08.18	当前故障类型	显示范围：0~36	
F08.19	前1次故障类型	显示范围：0~36	
F08.20	前2次故障类型	显示范围：0~36	
F08.21	前3次故障类型	显示范围：0~36	
F08.22	前4次故障类型	显示范围：0~36	
F08.23	前5次故障类型	显示范围：0~36	

0：无故障

- 1：逆变单元 U 相保护（E.oUt1）
- 2：逆变单元 V 相保护（E.oUt2）
- 3：逆变单元 W 相保护（E.oUt3）
- 4：加速过电流（E.oC1）
- 5：减速过电流（E.oC2）
- 6：恒速过电流（E.oC3）
- 7：加速过电压（E.oU1）
- 8：减速过电压（E.oU2）
- 9：恒速过电压（E.oU3）
- 10：母线欠压（E.Lv）
- 11：电机过载（E.oL1）
- 12：变频器过载（E.oL2）
- 13：输入侧缺相（E.iLF）
- 14：输出侧缺相（E.oLF）
- 15：整流模块过热（E.oH1）
- 16：逆变模块过热（E.oH2）
- 17：外部故障（E.EF）
- 18：485 通讯故障（E.485）
- 19：电流检测故障（E.ItE）
- 20：电机参数辨识故障（E.AuT）
- 21：EEPROM 操作故障（E.EEP）
- 22：PID 反馈断线故障（E.PIdE）
- 23：制动单元故障（E.bC）
- 24：运行时间到达（E.ENd）

- 25: 电子过载 (E.oL3)
- 26: 面板通讯错误 (E.FCE)
- 27: 参数上传错误 (E.UFE)
- 28: 参数下载错误 (E.dNE)
- 29: PROFIBUS-DP 通讯故障 (E.dP)
- 30: 以太网通讯故障 (E.NET)
- 31: CANopen 通讯故障 (E.CAN)
- 32: 对地短路故障 1 (E.EAH1)
- 33: 对地短路故障 2 (E.EAH2)
- 34: 速度偏差故障 (E.dEU)
- 35: 失调故障 (E.Sto)
- 36: 欠载故障 (E.LL)

F08.24	本次故障运行频率	显示最近一次故障时的频率			
F08.25	本次故障斜坡设定频率	显示最近一次故障时的斜坡设定频率			
F08.26	本次故障输出电压	显示最近一次故障时的输出电压			
F08.27	本次故障输出电流	显示最近一次故障时的输出电流			
F08.28	本次故障母线电压	显示最近一次故障时的母线电压			
F08.29	本次故障时最高温度	显示最近一次故障时的模块最高温度			
F08.30	本次故障输入端子状态	此值为十六进制数字显示。显示最近一次故障时所有数字输入端子的状态，顺序为：			
		BIT3	BIT2	BIT1	BIT0
		DI4	DI3	DI2	DI1
		BIT7	BIT6	BIT5	BIT4
		DI8	DI7	DI6	DI5
				BIT9	BIT8
				HDI	DI9
		按照每位状态转化为对应的十六进制显示，当输入端子为ON其相应为1，OFF为0。通过此值可以了解当前故障时数字输入信号情况。			
F08.31	本次故障输出端子状态	此值为十六进制数字，显示最近一次故障时输出端子状态，顺序为：			
		BIT3	BIT2	BIT1	BIT0
		T2	T1	DO	HDO
		按照每位状态转化为对应的十进制显示。当时输出端子为ON，其相应为1，OFF则为0。			
F08.32	前1次故障运行频率	显示前1次故障时的频率			
F08.33	前1次故障斜坡设定频率	显示前1次故障时的斜坡设定频率			

F08.34	前1次故障输出电压	显示前1次故障时的输出电压
F08.35	前1次故障输出电流	显示前1次故障时的输出电流
F08.36	前1次故障母线电压	显示前1次故障时的母线电压
F08.37	前1次故障时最高温度	显示前1次故障时的模块最高温度
F08.38	前1次故障输入端子状态	显示前1次故障时的数字量输入端子状态
F08.39	前1次故障输出端子状态	显示前1次故障时的数字量输出端子状态
F08.40	前2次故障运行频率	显示前2次故障时的频率
F08.41	前2次故障斜坡设定频率	显示前2次故障时的斜坡设定频率
F08.42	前2次故障输出电压	显示前2次故障时的输出电压
F08.43	前2次故障输出电流	显示前2次故障时的输出电流
F08.44	前2次故障母线电压	显示前2次故障时的母线电压
F08.45	前2次故障时最高温度	显示前2次故障时的模块最高温度
F08.46	前2次故障输入端子状态	显示前2次故障时的数字量输入端子状态
F08.47	前2次故障输出端子状态	显示前2次故障时的数字量输出端子状态

6.10 PID控制 (F09组)

PID 控制是用于过程控制的一种常用方法，通过对被控量的反馈信号与目标量信号的差量进行比例 (P)、积分 (I)、微分 (D) 运算，来调节变频器的输出频率，构成负反馈系统，使被控量稳定在目标量上。适用于流量控制、压力控制及温度控制等过程控制。控制基本原理框图如下：

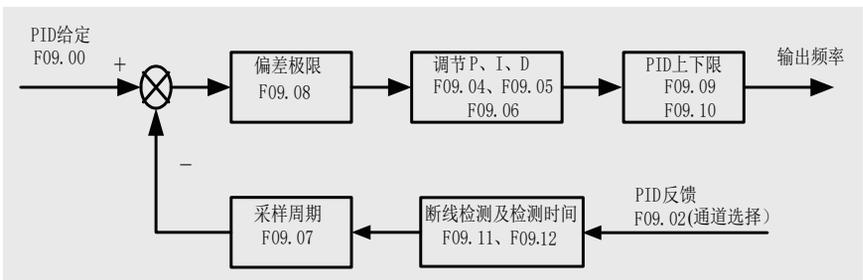


图6-15 过程PID控制流程

在系统中,仅 X 频率源设定选择 (F0.03) 或 Y 频率源设定选择 (F0.04) 为 PID 控制设定时, PID 控制才有效。

F09.00	PID设定源	设定范围: 0~10	出厂值: 00
--------	--------	------------	---------

- 0: 面板数字设定 (F09.01)
- 1: 面板 AI0 设定
- 2: 模拟通道 AI1 设定
- 3: 模拟通道 AI2 设定
- 4: 模拟通道 AI3 设定
- 5: 高速脉冲 HDI 设定
- 6: 多段设定
- 7: MODBUS 通讯设定
- 8: PROFIBUS-DP/CANopen 通讯设定
- 9: 以太网通讯设定
- 10: 保留

当频率源选择 PID 时, 此参数决定过程 PID 的目标设定通道。过程 PID 的设定目标为相对量, 设定的 100.0% 对应于被控系统的反馈信号的 100.0%; PID 的量程不是必须的, 因为无论量程设为多少, 系统都是按照相对值 (0.0 ~ 100.0%) 进行运算的。

F09.01	本机PID预置值	设定范围: -100.0%~100.0%	出厂值: 000.0%
--------	----------	----------------------	-------------

当 PID 设定通道 (F09.00) 为 0 时, 该值作为 PID 设定。

F09.01	PID反馈源	设定范围: 0~7	出厂值: 0
--------	--------	-----------	--------

- 0: 模拟通道 AI1 反馈
- 1: 模拟通道 AI2 反馈
- 2: 模拟通道 AI3 反馈
- 3: 高速脉冲 HDI 反馈
- 4: MODBUS 通讯反馈
- 5: PROFIBUS-DP/CANopen 通讯反馈
- 6: 以太网通讯反馈
- 7: 保留

F09.03	PID作用方向	设定范围: 0~1	出厂值: 0
--------	---------	-----------	--------

- 0: PID 输出为正作用
当反馈信号大于 PID 的设定, 要求变频器输出频率下降, 才能使 PID 达到平衡, 如收卷的张力 PID 控制。
- 1: PID 输出为负作用
当反馈信号大于 PID 的设定, 要求变频器输出频率上升, 才能使 PID 达到平衡, 如放卷的张力 PID 控制。

F09.04	比例增益 (KP1)	设定范围: 0.00~100.00	出厂值: 001.00
--------	------------	-------------------	-------------

F09.05	积分时间 (Ti)	设定范围: 0.00~10.00s	出厂值: 00.10s
--------	-----------	-------------------	-------------

F09.06	微分时间 (Td)	设定范围: 0.00~10.00s	出厂值: 00.00s
--------	-----------	-------------------	-------------

F09.04 比例增益 (KP1)

比例环节的作用是对偏差瞬间做出反应。偏差一旦产生，控制器立即产生控制作用，使控制量向减少偏差的方向变化。比例增益越大，控制作用越强，过渡过程越快。但是比例增益过大，也容易产生超调甚至振荡，破坏系统的稳定性。

F09.05 积分时间 (Ti)

积分环节作用是消除静态误差，但也会降低系统的响应速度，增加系统的超调量。积分时间越大，系统消除偏差所需的时间也越长，但超调量会减小，过渡更加平稳。

F09.06 微分时间 (Td)

微分环节作用是加快调节过程，根据偏差的变化趋势，预先给出适当纠正，抑制偏差变化。微分时间越长，抑制偏差变化的作用越强。

F09.07	采样周期 (T)	设定范围: 0.001~10.000s	出厂值: 00.100s
--------	----------	---------------------	--------------

设定反馈信号的采样周期，该参数越小则系统响应设定和反馈偏差的速度越快。但过快的采样周期对系统 PID 增益调节的关联要求就越高，可能导致系统振荡。

F09.08	PID偏差极限	设定范围: 0.0~100.0%	出厂值: 000.0%
--------	---------	------------------	-------------

当 PID 控制误差的绝对值 $< F09.08$ 时，PID 停止调节；相反，PID 调节输出。

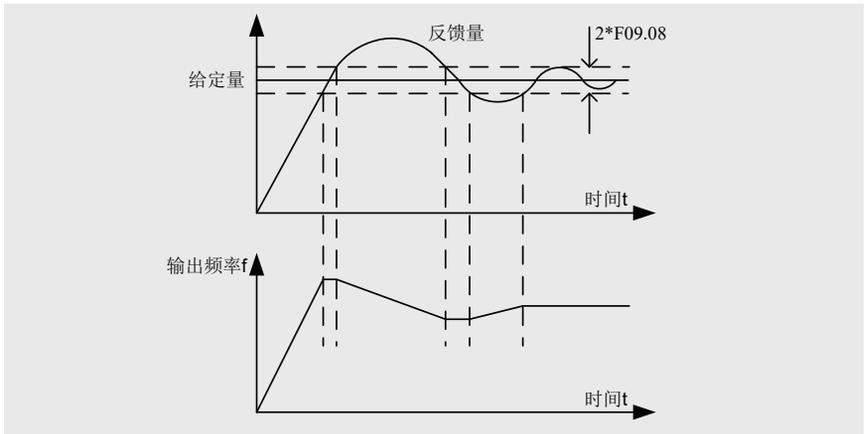


图6-16 过程PID控制示例

F09.09	PID控制最大输出	设定范围: F09.10~100.0%	出厂值: 100.0%
F09.10	PID控制最小输出	设定范围: -100.0~F09.09	出厂值: 000.0%

F09.09 PID 输出的设定频率或电压上限，当计算的 PID 输出值高于此上限时以上限值输出。

F09.10 PID 输出的设定频率或电压下限，当计算的 PID 输出值低于此下限时以下限值输出。

F09.11	PID反馈丢失检测值	设定范围: 0.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F09.12	PID反馈丢失检测时间	设定范围: 0.0~3000.0s	出厂值: 0001.0s

当 PID 反馈值小于反馈丢失检测值 (F09.11) 时, 开始进行反馈丢失检测计时, 如果达到反馈丢失检测时间 (F09.12), 则变频器报 PID 反馈断线故障 (E.PIdE)。

F09.13	PID调节选择	设定范围: 0x0000~0x1111	出厂值: 0x0001
--------	---------	---------------------	-------------

LED 个位:

0: 频率到达上下限继续积分调节

1: 频率到达上下限停止积分调节

该位设置为 0 时, 积分输出对实时响应反馈量与设定量之间的变化, 除非已经达到内部的积分限定。当设定量与反馈量之间的大小趋势发生变化时, 需要更长的时间来抵消继续积分的影响, 积分量才能跟随该趋势的变化。

该位设置为 1 时, 积分输出保持不变, 当设定量和反馈量之间的大小趋势发生变化时, 积分量会很快跟随该趋势的变化。

LED 十位、百位、千位: 保留。

F09.14	低频比例增益(KP2)	设定范围: 0.00~100.00	出厂值: 001.00
--------	-------------	-------------------	-------------

该功能码用来设置低速段 PID 比例增益。在有些场合, 如满空盘径比较大的拉丝机, 高低速 PID 模型偏差很大, 一组 PID 参数难以保证整个工艺阶段都能稳定调节。此时可以加设低频比例增益, 保证高低速都能有很好的控制效果。高低频中间段的比例增益值为 F09.14 和 F09.04 之间的线性插补值。

F09.15	PID指令加减速时间	设定范围: 0.0~1000.0s	出厂值: 0000.0s
--------	------------	-------------------	--------------

该功能码用来设置 PID 输出值的加减速时间。合理设置该参数可实现 PID 输出软启动的功能。

F09.16	PID输出滤波时间	设定范围: 0.000~10.000s	出厂值: 00.000s
--------	-----------	---------------------	--------------

该功能码用来设置 PID 输出的低通滤波时间。

6.11 摆频、定长与计数 (F10组)

F10.00	跳跃频率1	设定范围: 0.00Hz~F00.07 (最大频率)	出厂值: 00.00Hz
F10.01	跳跃频率幅度1	设定范围: 0.00Hz~F00.07 (最大频率)	出厂值: 00.00Hz
F10.02	跳跃频率2	设定范围: 0.00Hz~F00.07 (最大频率)	出厂值: 00.00Hz
F10.03	跳跃频率幅度2	设定范围: 0.00Hz~F00.07 (最大频率)	出厂值: 00.00Hz

F10.04	跳跃频率3	设定范围：0.00Hz~F00.07 (最大频率)	出厂值：00.00Hz
F10.05	跳跃频率幅度3	设定范围：0.00Hz~F00.07 (最大频率)	出厂值：00.00Hz

为了避开机械共振点,可以设定变频器跳跃频率范围。变频器设定频率落入跳跃频率区内时,将自动调整到跳跃频率区间上限或下限运行。

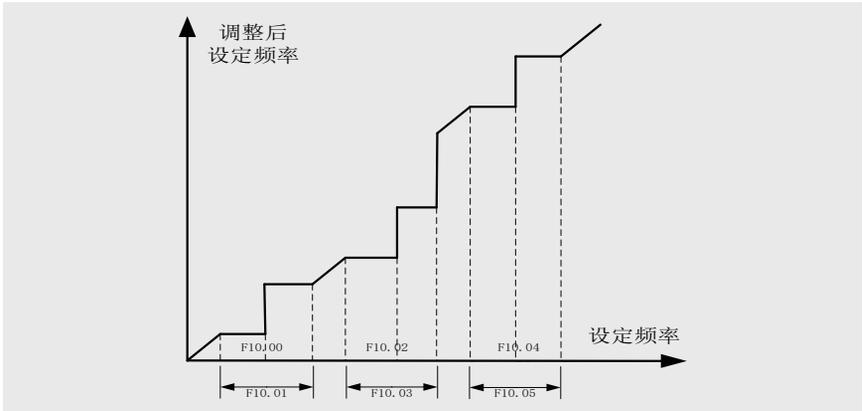


图6-17 跳跃频率处理

F10.06	摆频幅度	设定范围：0.0~100.0%	出厂值：000.0%
F10.07	突跳频率幅度	设定范围：0.0~50.0%	出厂值：00.0%
F10.08	摆频三角波上升时间	设定范围：0.1~3000.0s	出厂值：0005.0s
F10.09	摆频三角波下降时间	设定范围：0.1~3000.0s	出厂值：0005.0s

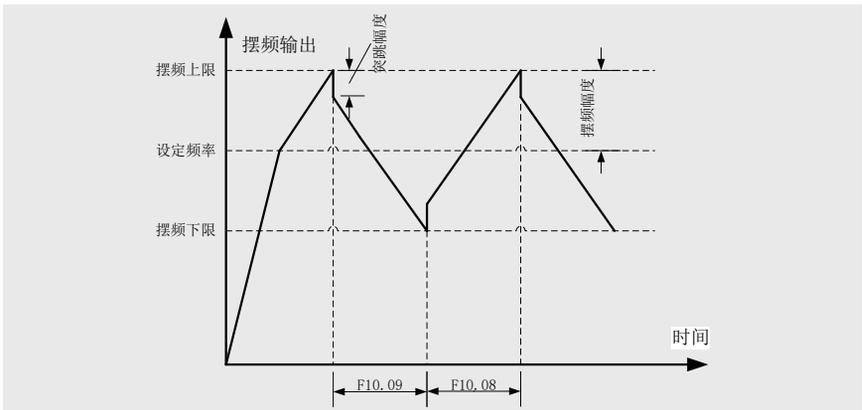


图6-18 摆频运行

摆频功能是指变频器输出频率以设定频率为中心进行上下摆动。

F10.06 用于计算摆频幅度。参考设定频率，摆频幅度 = F10.06 * 设定频率。

F10.07 用于计算突跳幅度。参考摆频幅度，突跳幅度 = F10.07 * 摆频幅度。
 F10.08 为从摆频下限频率上升到摆频上限频率所需的时间。
 F10.09 为从摆频上限频率下降到摆频下限频率所需的时间。

F10.10	设定长度	设定范围: 0~65535m	出厂值: 00000m
F10.11	实际长度	显示范围: 0~65535m	出厂值: 0m
F10.12	轴每圈脉冲数	设定范围: 0~10000	出厂值: 00001
F10.13	轴周长	设定范围: 0.01~100.00cm	出厂值: 010.00cm
F10.14	长度比例系数	设定范围: 0.001~10.000	出厂值: 01.000
F10.15	长度校正系数	设定范围: 0.001~1.000	出厂值: 1.000

该组功能码用来进行定长控制，理论长度 = 高速脉冲输入值 (HDI 脉冲计数值) * 轴周长 / 【100 * 轴每转脉冲数 (F10.12)】，但实际调试过程中可能由于机械传动比、传动皮带打滑等因素导致实际长度与理论长度存在偏差。通过长度倍数和长度校正系数可进行定长校准。

实际长度 (F10.11) = 长度倍数 (F10.14) * 长度校正系数 (F10.15) * 高速脉冲输入值 (HDI 脉冲计数值) * 轴周长 (F10.13) / 【100 * 轴每转脉冲数 (F10.12)】。当实际长度达到设定长度时，变频器数字量输出端子输出长度到达信号。

注：使用定长功能时，F06.57 需设置为 2 长度计数值输入。

F10.16	设定计数值	设定范围: F10.17~65535	出厂值: 00000
F10.17	指定计数值	设定范围: 0~F10.16	出厂值: 0

计数功能通过多功能开关量输入端子中的计数器输入端子输入脉冲信号计数。
 设定计数值是指从脉冲输入端子输入 F10.16 个脉冲时，T1 或 T2 输出指示信号。
 当计数值到达指定计数值时，开关量输出端子输出指定计数值到达的信号。
 当计数值到达设定计数值时，开关量输出端子输出设定计数值到达的信号，同时计数器清零，并在下一个脉冲到来，继续进行计数。
 因此指定计数值 F10.17 应该小于设定计数值 F10.16。

例如，F10.17=3，F10.16=7 时；

此功能如图示（上升沿触发计数）：

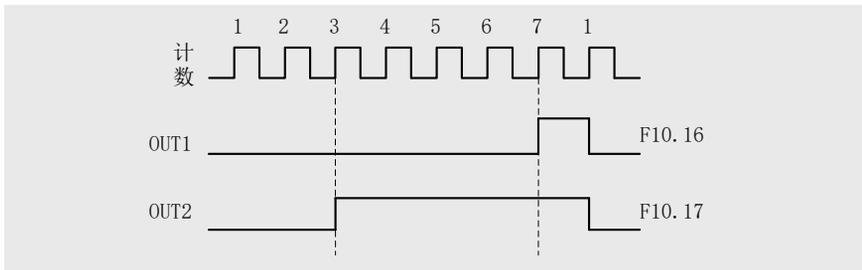


图6-19 指定计数值与设定计数值

F10.18	保留		
F10.19	保留		

F10.20	保留		
F10.21	保留		

6.12 简易PLC及多段速控制(F11组)

简易 PLC 功能是变频器内置一个可编程控制器 (PLC) 来完成对多段频率逻辑进行自动控制。可以设定运行时间、运行方向和运行频率, 以满足工艺的要求。RNB2000 变频器可以实现 16 段速度控制, 有 4 种加减速时间选择。当所设定的 PLC 完成一个循环后, 可由多功能数字输出 ON 信号。

F11.00	多段速0	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.01	多段速1	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.02	多段速2	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.03	多段速3	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.04	多段速4	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.05	多段速5	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.06	多段速6	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.07	多段速7	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.08	多段速8	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.09	多段速9	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.10	多段速10	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.11	多段速11	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.12	多段速12	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.13	多段速13	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.14	多段速14	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%
F11.15	多段速15	设定范围: -100.0~100.0%	出厂值: 000.0%

通过多段速输入端子 (参考 F06 组) 选择多段设定, ON 表示端子有效, OFF 表示端子无效。多段速功能有 F06 组的开关量输入端子确定, F06 组中的多段速为二进制组合, 因此 4 位二进制的多段速为可组合成 16 段速。多段速组合编码如下:

图6-19 指定计数值与设定计数值

多段指令端子 4	多段指令端子 3	多段指令端子 2	多段指令端子 1	多段设定
OFF	OFF	OFF	OFF	多段速指令0
OFF	OFF	OFF	ON	多段速指令1
OFF	OFF	ON	OFF	多段速指令2
OFF	OFF	ON	ON	多段速指令3
OFF	ON	OFF	OFF	多段速指令4
OFF	ON	OFF	ON	多段速指令5
OFF	ON	ON	OFF	多段速指令6

OFF	ON	ON	ON	多段速指令7
ON	OFF	OFF	OFF	多段速指令8
ON	OFF	OFF	ON	多段速指令9
ON	OFF	ON	OFF	多段速指令10
ON	OFF	ON	ON	多段速指令11
ON	ON	OFF	OFF	多段速指令12
ON	ON	OFF	ON	多段速指令13
ON	ON	ON	OFF	多段速指令14
ON	ON	ON	ON	多段速指令15

F11.16	简易PLC方式	设定范围：0~2	出厂值：0
--------	---------	----------	-------

0: 单次运行结束后停机

变频器完成一个单循环后自动停机，需要再次给出运行命令才能启动。

1: 单次运行结束后保持终值

变频器完成一个单循环后自动保持最后一段的运行频率、方向。

2: 一直循环

变频器完成一个单循环后自动开始下一个循环、直到有停机命令时，变频器停机。

F11.17	简易PLC掉电记忆选择	设定范围：0~1	出厂值：0
--------	-------------	----------	-------

0: 掉电不记忆

1: 掉电记忆

PLC 掉电记忆是指记忆掉电前 PLC 的运行阶段、运行频率。

F11.18	简易PLC再启动方式选择	设定范围：0~1	出厂值：0
--------	--------------	----------	-------

0: 从第一段开始重新运行

1: 从中断时刻的阶段频率继续运行

F11.19	简易PLC第0~7段的加减速时间选择	设定范围：0x0000~0xFFFF	出厂值：0x0000
F11.20	简易PLC第8~15段的加减速时间选择	设定范围：0x0000~0xFFFF	出厂值：0x0000

详细说明如下表：

二进制		段数	加减速时间 1	加减速时间 2	加减速时间 3	加减速时间 4
BIT1	BIT0	0	00	01	10	11
BIT3	BIT2	1	00	01	10	11
BIT5	BIT4	2	00	01	10	11
BIT7	BIT6	3	00	01	10	11

BIT9	BIT8	4	00	01	10	11
BIT11	BIT10	5	00	01	10	11
BIT13	BIT12	6	00	01	10	11
BIT15	BIT14	7	00	01	10	11
BIT1	BIT0	8	00	01	10	11
BIT3	BIT2	9	00	01	10	11
BIT5	BIT4	10	00	01	10	11
BIT7	BIT6	11	00	01	10	11
BIT9	BIT8	12	00	01	10	11
BIT11	BIT10	13	00	01	10	11
BIT13	BIT12	14	00	01	10	11
BIT15	BIT14	15	00	01	10	11

用户选择完相应段的加、减速时间后，把组合成的 16 位二进制转化成 4 位的 16 进制输入相应的功能码。

F11.21	简易PLC时间单位选择	设定范围：0~1	出厂值：0
--------	-------------	----------	-------

0: 秒 (s)

1: 分钟 (min)

F11.22	简易PLC第0段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.23	简易PLC第1段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.24	简易PLC第2段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.25	简易PLC第3段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.26	简易PLC第4段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.27	简易PLC第5段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.28	简易PLC第6段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.29	简易PLC第7段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.30	简易PLC第8段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.31	简易PLC第9段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.32	简易PLC第10段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.33	简易PLC第11段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.34	简易PLC第12段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.35	简易PLC第13段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.36	简易PLC第14段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)
F11.37	简易PLC第15段运行时间	设定范围：0.0~6553.5s(min)	出厂值：0000.0s(min)

该组功能码分别设置简易 PLC 模式下不同段速运行时间。

6.13 485通讯 (F12组)

RNB2000 变频器支持标准的 Modbus 协议，RTU 传输模式。

F12.00	变频器通讯地址	设定范围：1~247	出厂值：001
--------	---------	------------	---------

设定面板通行地址：1 ~ 247 从机地址，0 为广播地址。

F12.01	通讯波特率	设定范围：0~7	出厂值：001
--------	-------	----------	---------

- 0: 1200 bps
- 1: 2400 bps
- 2: 4800 bps
- 3: 9600 bps
- 4: 19200 bps
- 5: 38400 bps
- 6: 57600bps
- 7: 115200bps

F12.02	MODBUS数据格式	设定范围：0~5	出厂值：1
--------	------------	----------	-------

定义 MODBUS 传输的数据格式：

- 0: 无校验 (N , 8 , 1) for RTU
- 1: 偶校验 (E , 8 , 1) for RTU
- 2: 奇校验 (O , 8 , 1) for RTU
- 3: 无校验 (N , 8 , 2) for RTU
- 4: 偶校验 (E , 8 , 2) for RTU
- 5: 奇校验 (O , 8 , 2) for RTU

表6-4 MODBUS通行数据格式表

F12.02	格式	数据位数	校验方式	停止位数
0	RTU	8	无校验N	1
1	RTU	8	偶校验E	1
2	RTU	8	奇校验O	1
3	RTU	8	无校验N	2
4	RTU	8	偶校验E	2
5	RTU	8	奇校验O	2

F12.03	MODBUS应答延迟	设定范围：0~200ms	出厂值：005ms
--------	------------	--------------	-----------

设定变频器从接收到主机数据到开始回应主机数据的延时时间。

F12.03	串口通讯超时时间	设定范围：0.0s (无效) , 0.1~60.0s	出厂值：00.0s
--------	----------	----------------------------	-----------

当该功能码设置为 0.0s 时，通讯超时故障无效。

当该功能码非零时，如果在设定的时间内接收不到串行通信的响应，变频器报 E.485 故障。

F12.05	数据传输错误处理方案	设定范围：0~3	出厂值：0
--------	------------	----------	-------

- 0: 报警并自由停车。
- 1: 不报警并继续运行。
- 2: 不报警按停机方式停机（仅通讯控制方式下）
- 3: 不报警按停机方式停机（所有控制方式下）

F12.06	通讯动作选择	设定范围：0x00~0x11	出厂值：0x00
--------	--------	----------------	----------

LED 个位

- 0: 写操作有回应
- 1: 写操作无回应

LED 十位

- 0: 通讯加密设置无效
- 1: 通讯加密设置有效

F12.07	保留		
F12.08	保留		

6.14 辅助功能 (F13组)

F13.00	加速时间2	设定范围：0.0~3000.0s	出厂值：机型确定
F13.01	减速时间2	设定范围：0.0~3000.0s	出厂值：机型确定
F13.02	加速时间3	设定范围：0.0~3000.0s	出厂值：机型确定
F13.03	减速时间3	设定范围：0.0~3000.0s	出厂值：机型确定
F13.04	加速时间4	设定范围：0.0~3000.0s	出厂值：机型确定
F13.05	减速时间4	设定范围：0.0~3000.0s	出厂值：机型确定

加速时间 2/3/4，同加速时间 1 一样。可以通过数字量输入功能参数中加减速时间选择 1、2 的二进制组合来选择对应的加减速时间。

F13.06	点动运行频率	设定范围：0.00Hz~F00.07	出厂值：05.00Hz
F13.07	点动运行加速时间	设定范围：0.0~3000.0s	出厂值：机型确定
F13.08	点动运行减速时间	设定范围：0.0~3000.0s	出厂值：机型确定

F13.06 为点动运行的设定频率。

F13.07 变频器输出频率从零频上升到最大频率 F00.07 所用的时间。

F13.08 变频器输出频率从最大频率 F00.07 下降到零频所用的时间。

注意：运行的优先级如下：强迫减速 > 点动运行 > 多段速运行 > 正常的频率运行

F13.09	下垂控制	设定范围: -50.00~50.00Hz	出厂值: 00.00Hz
--------	------	----------------------	--------------

当多台变频器驱动同一负载时（例如煤矿皮带机负载），因速度不同造成负荷分配不均匀，使速度较大的变频器承受较重负载。下垂控制特性为随着负载增加使速度下垂变化，可以使负载均匀分配，达到功率平衡的目的。此参数调整速度下垂的变频器输出频率的变化率。

F13.10	FDT1电平检测值	设定范围: 0.00Hz~F00.07	出厂值: 50.00Hz
F13.11	FDT1滞后值	设定范围: 0.0~100.0%	出厂值: 005.0%
F13.12	FDT2电平检测值	设定范围: 0.00Hz~F00.07	出厂值: 50.00Hz
F13.13	FDT2滞后值	设定范围: 0.0~100.0%	出厂值: 005.0%

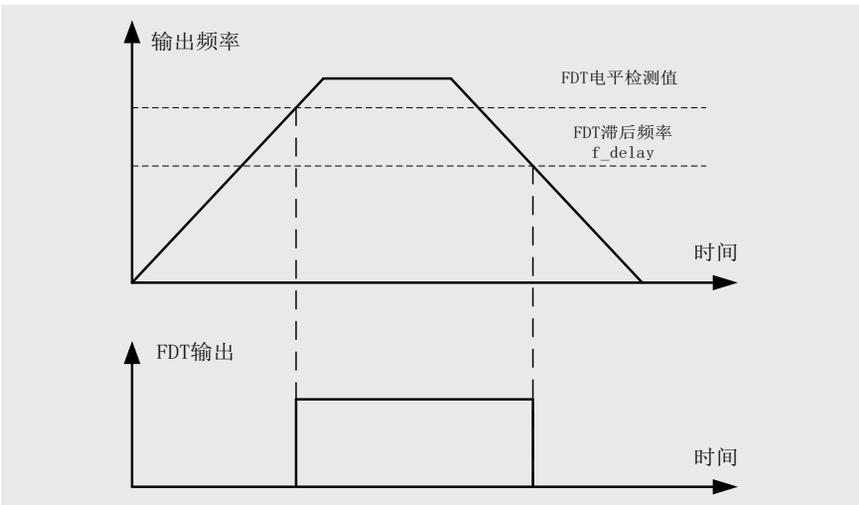


图6-20 输出频率与FDT输出关系图

在频率上升过程中，输出频率达到 FDT1 电平检测值（F13.10）时，FDT1 输出有效；输出频率达到 FDT2 电平检测值（F13.12）时，FDT2 输出有效；

在频率下降过程中，输出频率小于等于 FDT 滞后频率 f_{delay} 后，FDT 输出无效。

$f_{\text{delay}} = \text{FDT 电平检测值} * (100\% - \text{FDT 滞后检测值})$ 。

F13.14	频率到达检出幅度	设定范围: 0.00Hz~F00.07	出厂值: 00.00Hz
--------	----------	---------------------	--------------

该功能用于输出频率和设定频率的偏差检测。变频器输出频率和设定频率之间的偏差处于本功能码设定范围内，频率到达端子（参考 F06 组）输出有效。

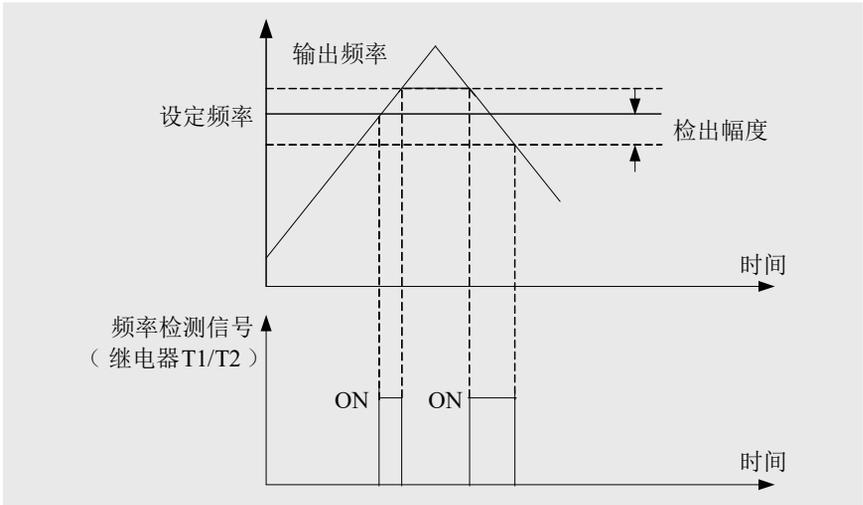


图6-20 输出频率与FDT输出关系图

F13.15	能耗制动使能	设定范围: 0~1	出厂值: 0
--------	--------	-----------	--------

- 0: 能耗制动禁止
1: 能耗制动使能

F13.16	能耗制动开始电压	设定范围: 200.0~2000.0V	出厂值: 220V电压: 0380.0V 380V电压: 0700.0V 660V电压: 1120.0V
--------	----------	---------------------	---

能耗制动使能 (F13.15) 设置为 1 时能耗制动使能, 制动电压值参考制动开始电压 (F13.16)。制动开始电压 (F13.16) 设置能耗制动的开始电压点, 当母线电压大于该开始电压点后, 能耗制动开始, 适当调整该值可以有效对负载进行能耗制动。

F13.17	散热风扇控制	设定范围: 0~1	出厂值: 0
--------	--------	-----------	--------

- 0: 正常运行模式
1: 上电后风扇一直运行

F13.18	过调制功能选择	设定范围: 0x00~0x11	出厂值: 0x01
--------	---------	-----------------	-----------

LED 个位

- 0: 过调制无效
1: 过调制有效

LED 十位

- 0: 轻度过调制
1: 深度过调制

该功能用于电网电压偏低或变频器长期工作在重负载的场合, 变频器可通过调整母线电

压利用率，来提高变频器输出电压。BIT0 设置为 1 时，过调制功能打开，变频器通过提高输出电压来降低输出电流。

BIT1 为 0 时，使能轻度过调制，变频器最大输出电压有一定的提高，此时输出电压波形畸变，输出电流谐波会略有增加。BIT1 为 1 时，使能深度过调制，变频器最大输出电压大幅提高，此时输出电压波形严重畸变，输出电流谐波含量较高。

F13.19	面板数字控制设定	设定范围：0x0000~0x1221	出厂值：0x0000
--------	----------	--------------------	------------

LED 个位：频率控制选择

0: \wedge /V 键调节有效

1: \wedge /V 键调节无效

LED 十位：频率控制选择

0: 仅对 F00.03=0 或 F00.04=0 设定有效

1: 所有频率方式均有效

2: 多段速优先时，对多段速无效

LED 百位：停机时动作选择

0: 设定有效

1: 运行中有效，停机后清除

2: 运行中有效，收到停机命令后清除

LED 千位： \wedge /V 键和数字电位器积分功能

0: 积分功能有效

1: 积分功能无效

F13.20	\wedge /V 键调节积分时间	设定范围：0.01~10.00s	出厂值：00.10s
--------	---------------------	------------------	------------

该功能码用来调节面板 \wedge /V 键的调频速度，该参数越小， \wedge /V 键的调频速度越快。

F13.21	UP/DOWN 端子控制设定	设定范围：0x000~0x221	出厂值：0x000
--------	----------------	------------------	-----------

LED 个位：频率控制选择

0: UP/DOWN 端子设定有效

1: UP/DOWN 端子设定无效

设置为 0 时 UP/DOWN 调频在所有频率给定模式下均有效，设置为 1 时 UP/DOWN 调频在所有频率给定模式下无效。

LED 十位：频率控制选择

0: 仅对 F00.03=0 或 F00.04=0 设定有效

1: 所有频率方式均有效

2: 多段速优先时，对多段速无效

设置为 1 时 UP/DOWN 调频在所有频率设定模式下均有效，设置为 2 时 UP/DOWN 调频在其他频率设定模式下有效，在频率设定模式为多段速时无效。

LED 百位：停机时动作选择

0: 设定有效

1: 运行中有效，停机后清除

2: 运行中有效，收到停机命令后清除

设置为 0 时 UP/DOWN 调频一直有效，设置为 1 时 UP/DOWN 调节频率在变频器停机

后清除，设置为 2 时 UP/DOWN 调节频率在变频器收到停机命令后清除。

F13.22	UP端子频率增量变化率	设定范围：0.01~50.00Hz/s	出厂值：00.50Hz/s
F13.23	DOWN端子频率递减变化率	设定范围：0.01~50.00Hz/s	出厂值：00.50Hz/s

设置 UP/DOWN 端子调频速度，参数设置越大，调节速度越快。

F13.24	频率设定掉电时动作选择	设定范围：0x000~0x111	出厂值：0x000
--------	-------------	------------------	-----------

LED 个位：数字调节频率掉电时动作选择

0：掉电时存储

1：掉电时清零

LED 十位：MODBUS 设定频率掉电时动作选择

0：掉电时存储

1：掉电时清零

LED 百位：其它通讯设定频率掉电时动作选择

0：掉电时存储

1：掉电时清零

F13.25	电压跌落自动降频选择	设定范围：0~1	出厂值：0
--------	------------	----------	-------

0：无效

1：有效

该功能码置 1 时使能掉电自动降频功能，以保证电网晃电时瞬时掉电不停机。

F13.26	磁通制动系数	设定范围：0, 100~150	出厂值：000
--------	--------	-----------------	---------

0：无效

100 ~ 150：系数越大，制动强度越大

在要求快速停机制动，但又不想采用能耗制动的场合，可考虑使用磁通制动。磁通制动时，变频器通过加大定子电压的方式加大定子磁通，从而增大制动转矩来实现快速制动。

注：频率的能耗制动将导致电机长时间励磁电流过大、磁通饱和、电机发热严重，影响电机使用寿命，因此磁通制动对于需要频繁制动的场合，需谨慎使用。

F13.27	变频器输入功率因数	设定范围：0.00~1.00	出厂值：0.56
--------	-----------	----------------	----------

该功能码用来设置输入侧功率因数。

F13.28	设定运行时间	设定范围：0~65535min	出厂值：00000min
--------	--------	-----------------	--------------

该功能码用来设置变频器运行时间，当实际运行时间到达设定运行时间时，变频器输出信号“运行时间到达”有效。

F13.29	电机1和电机2切换选择	设定范围：0x00~0x14	出厂值：0x00
--------	-------------	----------------	----------

LED 个位：切换通道选择

0：端子切换

1：MODBUS 通讯切换

2：PROFIBUS-DP/CANopen 通讯切换

3：以太网通讯切换

4：保留

选择电机 1 和电机 2 切换通道，设置为 0 时通过端子进行切换，设置为 1 时通过 MODBUS 通讯进行切换，设置为 2 时通过 PROFIBUS-DP/CANopen 通讯进行切换，设置为 3 时通过以太网通讯进行切换。

LED 十位：运行中切换模式选择

0：运行中不可切换

1：运行中可切换

选择电机 1 和电机 2 切换模式，设置为 0 时停机时方可切换，运行过程中不能切换；设置为 1 时运行中切换有效。

F13.30	保留		
F13.31	保留		
F13.32	保留		

6.15 电机2参数 (F14组)

电机 2 参数组用来设定第二组电机参数，以实现一台变频器驱动两台不同参数的电机。具体切换模式有电机 1 和电机 2 切换选择 (F13.29) 确定。

F14.00	电机2类型选择	设定范围：0~1	出厂值：0
F14.01	异步电机2额定功率	设定范围：0.1~3000.0 kW	出厂值：机型确定
F14.02	异步电机2额定频率	设定范围：0.01Hz~F00.07	出厂值：50.00Hz
F14.03	异步电机2额定转速	设定范围：1~36000 rpm	出厂值：机型确定
F14.04	异步电机2额定电压	设定范围：0~1200V	出厂值：机型确定
F14.05	异步电机2额定电流	设定范围：0.8~6000.0A	出厂值：机型确定
F14.06	异步电机2定子电阻	设定范围：0.001~65.535Ω	出厂值：机型确定
F14.07	异步电机2转子电阻	设定范围：0.001~65.535Ω	出厂值：机型确定
F14.08	异步电机2电感	设定范围：0.1~6553.5 mH	出厂值：机型确定
F14.09	异步电机2互感	设定范围：0.1~6553.5 mH	出厂值：机型确定
F14.10	异步电机2空载电流	设定范围：0.1~6553.5 A	出厂值：机型确定
F14.11	异步电机2弱磁系数1	设定范围：0.0~100.0%	出厂值：080.0%
F14.12	异步电机2弱磁系数2	设定范围：0.0~100.0%	出厂值：068.0%
F14.13	异步电机2弱磁系数3	设定范围：0.0~100.0%	出厂值：057.0%
F14.14	异步电机2弱磁系数4	设定范围：0.0~100.0%	出厂值：040.0%
F14.15	同步电机2额定功率	设定范围：0.1~3000.0 kW	出厂值：机型确定
F14.16	同步电机2额定频率	设定范围：0.01Hz~F00.07	出厂值：50.00Hz

F14.17	同步电机2极对数	设定范围：1~50	出厂值：2
F14.18	同步电机2额定电压	设定范围：0~1200V	出厂值：机型确定
F14.19	同步电机2额定电流	设定范围：0.8~6000.0A	出厂值：机型确定
F14.20	同步电机2定子电阻	设定范围：0.001~65.535Ω	出厂值：机型确定
F14.21	同步电机2直轴电感	设定范围：0.01~655.35mH	出厂值：机型确定
F14.22	同步电机2交轴电感	设定范围：0.01~655.35 mH	出厂值：机型确定
F14.23	同步电机2反电动势常数	设定范围：0~10000	出厂值：300
F14.24	同步电机2初始磁极位置 (保留)	显示范围：0x0000~0xFFFF	出厂值：0x0000
F14.25	同步电机2磁极位置辨识 电流 (保留)	显示范围：0%~50% (电机 额定电流)	出厂值：10%
F14.26	电机2过载保护选择	设定范围：0~2	出厂值：2
F14.27	电机2过载保护系数	设定范围：20.0%~120.0%	出厂值：100.0%
F14.28	电机2功率校正系数	0.00~3.00	出厂值：1.00
F14.29	电机2参数显示选择	设定范围：0~1	出厂值：0

具体参数使用方法请参考 F01 电机 1 参数组。

6.16 状态监控 (F15组)

状态监控组显示变频器当前运行状态，通过该参数能够快速查看变频器输入输出信息。

F15.00	频率目标值	显示变频器当前设定频率 显示范围：0.00Hz~F00.07	出厂值：50.00Hz
F15.01	当前频率输出	显示变频器当前运行频率 显示范围：0.00Hz~F00.07	出厂值：0.00Hz
F15.02	斜坡设定频率	显示变频器当前斜坡设定频率 显示范围：0.00Hz~F00.07	出厂值：0.00Hz
F15.03	直流母线电压	显示变频器当前直流母线电压 显示范围：0.0~2000.0V	出厂值：0.0V
F15.04	功率输出	显示电机当前功率百分比 显示范围：-300.0~300.0% (相对于电机额定功率)	出厂值：0.0%
F15.05	输出电压	显示变频器当前输出电压 显示范围：0~1200V	出厂值：0V
F15.06	输出电流	显示变频器当前输出电流有效值 显示范围：0.0~3000.0A	出厂值：0.0A
F15.07	电机转速	显示当前电机转速 显示范围：0~65535RPM	出厂值：0RPM
F15.08	输出转矩百分比	显示变频器当前输出转矩百分比 显示范围：-250.0~250.0%	出厂值：0.0%
F15.09	转矩电流	显示变频器当前输出的转矩电流 显示范围：-3000.0~3000.0A	出厂值：0.0A

F15.10	励磁电流	显示变频器当前输出的励磁电流 显示范围：-3000.0~3000.0A	出厂值：0.0A
F15.11	估测电机频率值	开环矢量模式下估算的电机转子频率 显示范围：0.00Hz~F00.07	出厂值：0.00Hz
F15.12	DI端子状态	显示变频器当前开关量输入端子状态 显示范围：0x0000~0x03FF	出厂值：0x0000
F15.13	输出端子状态	显示变频器当前开关量输出端子状态 显示范围：0x0000~0x000F	出厂值：0x0000
F15.14	数字调节频率	显示变频器面板调频调节量 显示范围：0.00Hz~F00.07	出厂值：0.00Hz
F15.15	转矩设定量	显示变频器当前转矩设定量 显示范围：-300.0%~300.0% (电机额定电流)	出厂值：0.0%
F15.16	线速度	显示当前线速度 显示范围：0~65535	出厂值：0
F15.17	长度值	显示当前长度计数值 显示范围：0~65535	出厂值：0
F15.18	计数值	显示当前计数值 显示范围：0~65535	出厂值：0
F15.19	A10输入电压	显示模拟量A10当前电压值 显示范围：0.00~10.00V	出厂值：0.00V
F15.20	A11输入电压	显示模拟量输入A11当前电压值 显示范围：0.00~10.00V	出厂值：0.00V
F15.21	A12输入电压	显示模拟量输入A12当前电压值 显示范围：0.00~10.00V	出厂值：0.00V
F15.22	A13输入电压	显示模拟量输入A13当前电压值 显示范围：-10.00~10.00V	出厂值：0.00V
F15.23	HDI1输入频率	显示高速脉冲输入HDI1输入频率 显示范围：0.000~50.000kHz	出厂值：0.000kHz
F15.24	PID设定值	显示PID设定值 显示范围：-100.0~100.0%	出厂值：0.0%
F15.25	PID反馈值	显示PID当前反馈值 显示范围：-100.0~100.0%	出厂值：0.0%
F15.26	PID输出值	显示PID当前输出值 显示范围：-100.0~100.0%	出厂值：0.00%
F15.27	简易PLC及多段速当前段数	显示简易PLC及多段速当前段数 显示范围：0~15	出厂值：0
F15.28	本次运行时间	显示变频器本次运行时间 显示范围：0~65535min	出厂值：0min
F15.29	电机功率因数	显示当前电机的功率因数 显示范围：-1.00~1.00	出厂值：0.00

F15.30	激磁电流设定	显示矢量模式下激磁电流设定值 显示范围: -3000.0~3000.0A	出厂值: 0.0A
F15.31	转矩电流设定	显示矢量模式下转矩电流设定值 显示范围: -3000.0~3000.0A	出厂值: 0.0A
F15.32	交流进线电流	显示当前进线侧电流值 显示范围: 0.0~5000.0A	出厂值: 0.0A
F15.33	输出转矩	显示变频器当前输出转矩值 显示范围: -3000.0Nm~3000.0Nm	出厂值: 0.0Nm
F15.34	电机过载计数值	显示范围: 0~100 (100跳oL1故障)	出厂值: 0
F15.35	参数下载错误功能参数	显示范围: 0.00~99.99	出厂值: 0.00
F15.36	ASR控制器输出	显示矢量控制模式下ASR控制器输出百分比 显示范围: -300.0%~300.0% (电机额定电流)	出厂值: 0.0%
F15.37	同步机磁极角度	显示同步电机当前磁极角度 显示范围: 0.0~360.0	出厂值: 0.0
F15.38	同步机相位补偿量	显示同步电机相位补偿量 显示范围: -180.0~180.0	出厂值: 0.0
F15.39	同步机高频叠加电流	显示同步机高频叠加电流百分比 显示范围: 0.0%~200.0% (电机额定电流)	出厂值: 0.0%
F15.40	磁链	显示电机磁链值 显示范围: 0.0%~200.0%	出厂值: 0.0%
F15.41	保留		
F15.42	保留		
F15.43	保留		
F15.44	保留		
F15.45	保留		

6.17 PROFIBUS-DP/CANopen功能 (F17组)

F17.00	模块类型	设定范围: 0~1	出厂值: 0
--------	------	-----------	--------

0: PROFIBUS-DP

1: CANopen

F17.01	模块地址	设定范围: 0~127	出厂值: 002
--------	------	-------------	----------

设置面板通讯站号

F17.02	PZD2接收	设定范围: 0~13	出厂值: 00
F17.03	PZD3接收	设定范围: 0~13	出厂值: 00
F17.04	PZD4接收	设定范围: 0~13	出厂值: 00
F17.05	PZD5接收	设定范围: 0~13	出厂值: 00
F17.06	PZD6接收	设定范围: 0~13	出厂值: 00
F17.07	PZD7接收	设定范围: 0~13	出厂值: 00
F17.08	PZD8接收	设定范围: 0~13	出厂值: 00
F17.09	PZD9接收	设定范围: 0~13	出厂值: 00
F17.10	PZD10接收	设定范围: 0~13	出厂值: 00
F17.11	PZD11接收	设定范围: 0~13	出厂值: 00
F17.12	PZD12接收	设定范围: 0~13	出厂值: 00

0: 无效

1: 设定频率 (0 ~ Fmax (单位: 0.01Hz))

2: PID 设定, 范围 (0 ~ 1000, 1000 对应 100.0%)

3: PID 反馈, 范围 (0 ~ 1000, 1000 对应 100.0%)

4: 转矩设定值 (-3000 ~ 3000, 1000 对应 100.0% 电机额定电流)

5: 正转上限频率设定值 (0 ~ Fmax (单位: 0.01Hz))

6: 反转上限频率设定值 (0 ~ Fmax (单位: 0.01Hz))

7: 电动转矩上限转矩 (0 ~ 3000, 1000 对应 100.0% 电机额定电流)

8: 制动转矩上限转矩 (0 ~ 2000, 1000 对应 100.0% 电机额定电流)

9: 虚拟输入端子命令, 范围: 0x000 ~ 0x1FF

10: 虚拟输出端子命令, 范围: 0x00 ~ 0x0F

11: 电压设定值 (V/F 分离专用)

(0 ~ 1000, 1000 对应 100.0% 电机额定电压)

12: AO 输出设定值 1 (-1000 ~ 1000, 1000 对应 100.0%)

13: AO 输出设定值 2 (-1000 ~ 1000, 1000 对应 100.0%)

F17.13	PZD2发送	设定范围: 0~21	出厂值: 00
F17.14	PZD3发送	设定范围: 0~21	出厂值: 00
F17.15	PZD4发送	设定范围: 0~21	出厂值: 00
F17.16	PZD5发送	设定范围: 0~21	出厂值: 00
F17.17	PZD6发送	设定范围: 0~21	出厂值: 00
F17.18	PZD7发送	设定范围: 0~21	出厂值: 00
F17.19	PZD8发送	设定范围: 0~21	出厂值: 00
F17.20	PZD9发送	设定范围: 0~21	出厂值: 00
F17.21	PZD10发送	设定范围: 0~21	出厂值: 00
F17.22	PZD11发送	设定范围: 0~21	出厂值: 00
F17.23	PZD12发送	设定范围: 0~21	出厂值: 00

- 0: 无效
- 1: 运行频率 (*100, Hz)
- 2: 设定频率 (*100, Hz)
- 3: 母线电压 (*10, V)
- 4: 输出电压 (*1, V)
- 5: 输出电流 (*10, A)
- 6: 输出转矩实际值 (*10, %)
- 7: 输出功率实际值 (*10, %)
- 8: 运行转速 (*1, RPM)
- 9: 运行线速度 (*1, m/s)
- 10: 斜坡设定频率
- 11: 故障代码
- 12: AI1 值 (*100, V)
- 13: AI2 值 (*100, V)
- 14: AI3 值 (*100, V)
- 15: PULSE 频率值 (*100, kHz)
- 16: 端子输入状态
- 17: 端子输出状态
- 18: PID 设定 (*100, %)
- 19: PID 反馈 (*100, %)
- 20: 电机额定转矩
- 21: 控制字

F17.24	PZD发送用临时变量	设定范围: 0~65535	出厂值: 00000
F17.25	DP通讯超时故障时间	设定范围: 0.0 (无效), 0.1~60.0s	出厂值: 00.0s
F17.26	CANopen通讯超时故障时间	设定范围: 0.0 (无效), 0.1~60.0s	出厂值: 00.0s
F17.27	CANopen通讯波特率	设定范围: 0~7	出厂值: 0

- 0: 1000K
- 1: 800K
- 2: 500K
- 3: 250K
- 4: 125K
- 5: 100K
- 6: 50K
- 7: 20K

F17.28	保留		
F17.29	保留		

6.18 以太网功能 (F18组)

F18.00	以太网通讯速度设定	设定范围: 0~4	出厂值: 0
--------	-----------	-----------	--------

0: 自适应

1: 100M 全双工

2: 100M 半双工

3: 10M 全双工

4: 10M 半双工

该功能码用来设定以太网通讯速度。

F18.01	IP地址1	设定范围: 0~255	出厂值: 192
F18.02	IP地址2	设定范围: 0~255	出厂值: 168
F18.03	IP地址3	设定范围: 0~255	出厂值: 000
F18.04	IP地址4	设定范围: 0~255	出厂值: 001

该功能码用来设定以太网通讯的 IP 地址, IP 地址格式为: F18.01. F18.02. F18.03. F18.04, 因此默认的 IP 地址为: 192.168.0.1。

F18.05	子网掩码1	设定范围: 0~255	出厂值: 255
F18.06	子网掩码2	设定范围: 0~255	出厂值: 255
F18.07	子网掩码3	设定范围: 0~255	出厂值: 255
F18.08	子网掩码4	设定范围: 0~255	出厂值: 000

该功能码用来设定以太网通讯的子网掩码, 子网掩码格式为: F18.05. F18.06. F18.07. F18.08, 因此默认的子网掩码为: 255.255.255.0。

F18.09	网关1	设定范围: 0~255	出厂值: 192
F18.10	网关2	设定范围: 0~255	出厂值: 168
F18.11	网关3	设定范围: 0~255	出厂值: 001
F18.12	网关4	设定范围: 0~255	出厂值: 001

该功能码用来设定以太网通讯的网关, 网关格式为: F18.09. F18.10. F18.11. F18.12, 因此默认的网关为: 192.168.1.1。

F18.13	保留		
F18.14	保留		

6.19 厂家功能 (F28组)

F28.00	厂家密码	设定范围: 0~65535	出厂值: *****
--------	------	---------------	------------

7

故障原因及对策

7.1 常见故障处理方法

变频器使用过程中可能会遇到下列情况，请参考下述方法进行简单故障分析：

7.1.1 上电无显示

检查变频器输入电源是否和变频器额定电压相一致。如果电源有问题请检查并排除。

检查三相整流桥是否完好，若整流桥已坏，请寻求服务。

检查 POWER 灯是否点亮，若此灯没有亮，故障出在整流桥或缓冲电阻上，若此灯已亮，则故障可能在开关电源部分，请寻求服务。

7.1.2 上电无显示

检查输入电源之间是否有接地或短路情况，排除存在问题。

检查整流桥是否已经击穿，若已损坏，寻求服务。

若运行变频器时电源自动跳开，检查输入漏电保护器是否正常。

检查电机引线之间是否存在短路或接地情况。若有，请排除。

若跳闸是偶尔出现而且电机和变频器之间距离比较远，则考虑加输出交流电抗器。

7.1.3 变频器运行后电机不转动

检查 U、V、W 之间是否有均衡的三相输出。若有，则为电机线路或自身损坏，或电机因机械原因堵转，请排除。

若有输出但三相不均衡，可能为变频器驱动板或输出模块损坏，请寻求服务。

若没有输出电压，可能是驱动板或输出模块损坏，请寻求服务。

7.2 故障信息及对策

变频器在使用中出现故障时，参考 F08.18 ~ F08.47 的故障代码及故障时的状态，结合下表进行故障排查。

表 7-1 故障信息及对策表

故障代码	故障类型	可能的故障原因	对策
E.oUt1	逆变单元U相保护	1.加速太快	1.增大加速时间
E.oUt2	逆变单元V相保护	2.该相IGBT内部损坏	2.寻求支援
E.oUt3	逆变单元W相保护	3.干扰引起误动作	3.检查外围设备是否有强干扰源
		4.接地不良	4.改善接地
E.oC1	加速过电流	1.加速太快 2.电网电压偏低 3.变频器功率偏小	1.增大加速时间 2.检查输入电源 3.选用功率大一档的变频器
E.oC2	减速过电流	1.减速太快 2.负载惯性转矩大 3.变频器功率偏小	1.增大减速时间 2.外加合适的能耗制动组件 3.选用功率大一档的变频器
E.oC3	恒速过电流	1.负载发生突变或异常 2.电网电压偏低 3.变频器功率偏小	1.检查负载或减小负载的突变 2.检查输入电源 3.选用功率大一档的变频器
E.oU1	加速过电压	1.输入电压异常 2.瞬间停电后,对旋转中电机实施再启动	1.检查输入电源 2.避免停机再启动
E.oU2	减速过电压	1.减速太快 2.负载惯量大 3.输入电压异常	1.减小减速时间 2.增大能耗制动组件 3.检查输入电源
E.oU3	恒速过电压	1.输入电压发生异常变动 2.负载惯量大	1.安装输入电抗器 2.外加合适的能耗制动组件
E.Lv	母线欠压	1.电网电压偏低	1.检查电网输入电源
E.oL1	电机过载	1.电网电压过低 2.电机额定电流设置不正确 3.电机堵转或负载突变过大 4.大马拉小车	1.检查电网电压 2.重新设置电机额定电流 3.检查负载,调节转矩提升量 4.选择合适的电机
E.oL2	变频器过载	1.加速太快 2.对旋转中的电机实施再启动 3.电网电压过低 4.负载过大	1.减小加速度 2.避免停机再启动 3.检查电网电压 4.选择功率更大的变频器
E.iLF	输入侧缺相	输入R,S,T有缺相	1.检查输入电源 2.检查安装配线
E.oLF	输出侧缺相	1.U, V, W缺相输出 2.负载三相严重不对称	1.检查输出配线 2.检查电机及电缆
E.oH1	整流模块过热	1.变频器瞬间过流 2.输出三相有相间或接地短路 3.风道堵塞或风扇损坏 4.环境温度过高	1.参见过流对策 2.重新配线 3.疏通风道或更换风扇 4.降低环境温度
E.oH2	逆变模块过热	5.控制板连线或插件松动 6.辅助电源损坏,驱动电压欠压 7.功率模块桥臂直通 8.控制板异常	5.检查并重新连接 6.寻求服务 7.寻求服务 8.寻求服务

E.EF	外部故障	1.DI外部故障输入端子动作	1.检查外部设备输入
E.485	485通讯故障	1.波特率设置不当 2.采用串行通信的通信错误 3.通讯长时间中断	1.设置合适的波特率 2.按[STOP/RESET]键复位，寻求服务 3.检查通讯接口配线
E.Ite	电流检测电路故障	1.控制板连接器接触不良 2.辅助电源损坏 3.霍尔器件损坏 4.放大电路异常	1.检查连接器，重新插线 2.寻求服务 3.寻求服务 4.寻求服务
E.AUt	电机参数辨识故障	1.电机容量与变频器容量不匹配 2.电机额定参数设置不当 3.参数辨识出的参数与标准参数偏差过大 4.参数辨识超时	1.更换变频器型号 2.按电机铭牌设置额定参数 3.使电机空载，重新辨识 4.检查电机接线，参数设置
E.EEP	EEPROM读写故障	1.控制参数的读写发生错误 2.EEPROM损坏	1.按[STOP/RESET]键复位，寻求服务 2.寻求服务
E.PIdE	PID反馈断线故障	1.PID反馈断线 2.PID反馈源消失	1.检查PID反馈信号线 2.检查PID反馈源
E.bC	制动单元故障	1.制动线路故障或制动管损坏 2.外接制动电阻阻值偏小	1.检查制动单元，更换新制动管 2.增大制动电阻
E.ENd	运行时间到达	1.用户试用时间到达	1.找厂家寻求服务
E.oL3	电子过载	1.负载过重 2.变频器按照设定值进行过载预警	1.选择更大的变频器 2.检测负载和过载预警点
E.FCE	面板通讯错误	1.键盘线接触不良或断线 2.键盘线太长受到强干扰 3.键盘或主板通讯部分电路故障	1.检查键盘线，确认故障是否存在 2.检查环境，排除干扰源 3.更换硬件，寻求服务
E.UFE	参数上传错误	1.键盘线接触不良或断线 2.键盘线太长受到强干扰 3.键盘或主板通讯部分电路故障	1.检查键盘线，确认故障是否存在 2.检查环境，排除干扰源 3.更换硬件，寻求服务
E.dNE	参数下载错误	1.键盘线接触不良或断线 2.键盘线太长受到强干扰 3.键盘或主板通讯部分电路故障 4.键盘中存储数据错误	1.检查键盘线，确认故障是否存在 2.检查环境，排除干扰源 3.更换硬件，寻求服务 4.重新备份键盘中数据
E.dP	PROFIBUS-DP通讯故障	1.通讯地址不对匹配 2.电阻未接好 3.主站GSD文件未设置好 3.周边干扰过大	1.检查相关设备通讯地址 2.确认匹配电阻是否设置正确 3.确认主站GSD文件是否设置正确 4.检查周边环境排除干扰影响
E.NEt	以太网通讯故障	1.以太网地址设备不当 2.以太网通讯方式选择不当 3.周边干扰过大	1.检查相关设备 2.检查通讯方式选择 3.检查周边环境排除干扰影响

E.CAN	CANopen 通讯故障	1.线路接触不良，匹配电阻未拨，通讯波特率不等 2.周边干扰过大	1.检查线路拨下匹配电阻，设备相同的波特率 2.检查周边环境排除干扰影响
E.EAH1	对地短路故障1	1.变频器输出与地短接 2.电流检测电路出故障	1.检查电机接线是否正常 2.更换霍尔，更换主控板
E.EAH2	对地短路故障2	1.变频器输出与地短接 2.电流检测电路出故障	1.检查电机接线是否正常 2.更换霍尔，更换主控板
E.dEU	速度偏差故障	1.负载过重或者被堵转 2.控制参数设置不正确	1.检查负载，确认负载正常， 2.增加检出时间，检查控制参数是否合适
E.Sto	失调故障	1.负载异常或变频器未接电机 2.同步电机控制参数设置不当，自学参数不准	1.检查负载，确认负载正常 2.检查控制参数是否设备正确，增加失调检出时间
E.LL	欠载故障	1.变频器按照设定值进行欠载预警	1.检测负载和欠载预警点

友情提示：根据上面的对策故障还是没办法排除时，请联系公司售后服务部门。

8

日常维护及保养

使用环境的温度、湿度、盐雾、粉尘、棉絮及振动，都可能会导致变频器发生故障。为了防止变频器的故障，保证设备正常运行，延长变频器的使用寿命，在使用过程中，应对变频器进行定期的维护和保养。

注意：维护人员必须按保养和维护的指定方法进行。

维护工作需由专业人员进行。

维护保养时，必须切断变频器电源，且变频器内的电源指示灯熄灭或直流母线电压低于 36VDC。

8.1 日常维护

日常维护的内容如下表示：

表 8-1 日常维护内容表

检查项目	检查内容	检查方法	检查标准
环境	温度	温度计	-100C~500C
	湿度	湿度计	5%~95%，无凝露
	粉尘、棉絮、油污	目视	无粉尘、无棉絮
	振动	感觉	无异常振动
变频器	噪声	耳听	无异常噪音
	气味	鼻嗅	无异味
	外观	目视	无缺损、变形
	温度	手感	无异常发热
	风扇	目视	风道无堵塞，风量正常，无噪音
电机	温度	手感	无异常发热
	气味	鼻嗅	无异味
	噪音	耳听	无异常噪音
	振动	感觉	无异常振动
运行状态参数	变频器输入电流	电流表	规格要求规定值内
	变频器输入电压	电压表	
	变频器输出电流	电流表或显示参数	
	变频器输出电压	电压表或显示参数	
	整流桥、逆变模块温度	F05.15、F05.16	显示温度与环境温度的温差不超过 400C

8.2 定期维护

定期（三个月）检查内容如下表示：

表 8-2 定期维护内容表

检查项目	检查内容	排除方法
控制端子的螺丝	螺丝是否松动	拧紧
主电路端子螺丝	螺丝是否松动	拧紧
地线端子螺丝	螺丝是否松动	拧紧
PCB板	粉尘、脏物	用干燥压缩空气全面清除杂物
风扇	异常噪声和振动、累计时间是否超过2万小时	1、清除杂物 2、更换风扇
电解电容	是否变色，有无异味	更换电解电容
散热器	粉尘、脏物	用干燥压缩空气全面清除杂物
功率元器件	粉尘、脏物	用干燥压缩空气全面清除杂物

8.3 变频器易损件更换

变频器中的风扇和电解电容是容易损坏的部件，为保证变频器长期、安全、无故障运行，对易损器件要定期更换。易损件更换时间如下：

- 风扇：使用超过 2 万小时后须更换
- 电解电容：使用到 3 ~ 4 万小时后须更换

8.4 变频器的存放

存放环境应满足下列条件：

表 8-2 定期维护内容表

类别	存放环境
温度	-400℃~700℃
湿度	5%~95%，无凝露
环境	无阳光直射、无粉尘、无腐蚀性气体、无振动（可采用塑料袋密封加干燥剂）

注意：长时间的存放会导致电解电容的劣化，必须保证 2 年内通电一次，通电时必须通过调压器缓慢升值电压额定值。

在RNB2000系列变频器中,提供RS485通信接口,用户可通过PC/PLC实现集中控制(设定变频器运行命令,功能码参数,读取变频器的工作状态及故障信息),以适应特定的使用要求。

- **协议内容**

该串行通信协议定义了串行通信中传输的信息内容及使用格式。其中包括:主机轮询(或广播)格式;主机的编码方法,内容包括:要求动作的功能码,传输数据和错误校验等。从机的响应也是采用相同的结构,内容包括:动作确认,返回数据和错误校验等。如果从机在接收信息时发生错误,或不能完成主机要求的动作,它将组织一个故障信息作为响应反馈给主机。

- **应用方式**

变频器接入具备RS485总线的“单主多从”PC/PLC控制网络。
支持Modbus协议,RTU格式;广播地址0,从机地址可以设置1~247。

- **总线结构**

- (1) 接口方式

RS485(RNB2000的端子为485+,485-)硬件接口。

- (2) 传输方式

异步串行,半双工传输方式。在同一时刻主机和从机只能有一个发送数据而另一个只能接收数据。数据在串行异步通信过程中,是以报文的形式,一帧一帧发送。

- (3) 拓扑结构

单主机多从机系统,网络中的从机地址必须是唯一的。

- **协议说明**

RNB2000系列变频器通信协议是一种异步串行的主从ModBus通信协议,网络中只有一个设备(主机)能够建立协议(称为“查询/命令”)。其他设备(从机)只能通过提供数据响应主机的“查询/命令”,或根据主机的“查询/命令”做出相应的动作。主机在此是指个人计算机(PC),工业控制设备或可编程逻辑控制器(PLC)等,从机是指RNB2000变频器。主机既能对某个从机单独进行通信,也能对所有下位从机发布广播信息。对于单独访问的主机“查询/命令”,从机都要返回一个信息(称为响应),对于主机发出的广播信息,从机无需反馈响应给主机。

● **通讯资料结构**

RNB2000 系列变频器的 ModBus 协议通信数据格式如下：

使用 RTU 模式，消息发送至少要以 3.5 个字符时间的停顿间隔开始。在网络波特率下多样的字符时间，这是最容易实现的（如下图的 T1-T2-T3-T4 所示）。传输的第一个域是设备地址。可以使用的传输字符是十六进制的 0..9,A..F。网络设备不断侦测网络总线，包括停顿间隔时间内。当第一个域（地址域）接收到，每个设备都进行解码以判断是否发往自己的。在最后一个传输字符之后，一个至少 3.5 个字符时间的停顿标定了消息的结束。一个新的消息可在此停顿后开始。

整个消息帧必须作为一连续的流传输。如果在帧完成之前有超过 1.5 个字符时间的停顿时间，接收设备将刷新不完整的消息并假定下一字节是一个新消息的地址域。同样地，如果一个新消息在小于 3.5 个字符时间内接着前个消息开始，接收的设备将认为它是前一消息的延续。这将导致一个错误，因为在最后的 CRC 域的值不可能是正确的。

RTU 帧格式

帧头START	3.5个字符时间
从机地址ADR	通讯地址：1~247
命令码CMD	03：读从机参数；06：写从机参数
数据内容DATA (N-1)	资料内容： 功能码参数地址，功能码参数个数，功能码参数值等。
数据内容DATA (N-2)	
.....	
数据内容DATA0	
CRC CHK低位	检测值：CRC值。
CRC CHK高位	
END	3.5个字符时间

CMD（命令指令）及 DATA（资料字描述）

命令码：03H，读取 N 个字（Word）（最多可以读取 16 个字）

例如：波特率 19200bps，偶校验（E，8，1）for RTU，从机地址为 01 的变频器的功能码 F06.19 起始地址连续读取连续 2 个值

主机命令信息

ADR	01H
CMD	03H
起始地址高位	06H（功能码组号）
起始地址低位	13H（功能码位号）
寄存器个数高位	00H
寄存器个数低位	02H
CRC CHK低位	35H
CRC CHK高位	46H

从机回应信息

ADR	01H
CMD	03H
字节个数	04H
F06.19数据高位	00H
F06.19数据低位	00H
F06.20数据高位	03H
F06.20数据低位	E8H
CRC CHK低位	FAH
CRC CHK高位	8DH

用 commix 软件与 RNB2000 变频器通讯示意图如下：



命令码：06H，写一个字 (Word)

例如：波特率 19200bps，偶校验 (E, 8, 1) for RTU，将 40.00Hz (通讯无小数点) (0FA0H) 写到从机地址 02H 变频器的功能码 F00.09H 地址处，将变频器的面板设定频率更改为 40.00Hz。

主机命令信息

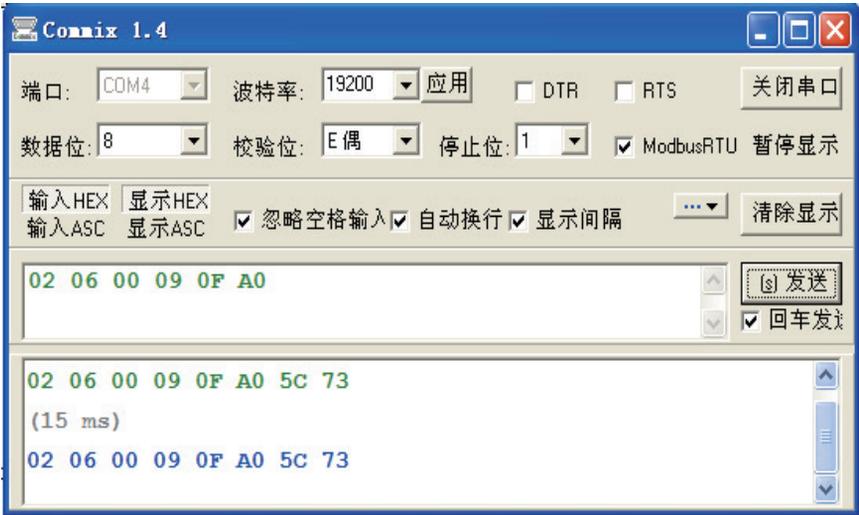
ADR	02H
CMD	06H
F00.09地址高位	00H (功能码组号)
F00.09地址低位	09H (功能码位号)

F00.09数据高位	0FH
F00.09数据低位	A0H
CRC CHK低位	5CH
CRC CHK高位	73H

从机响应信息

ADR	02H
CMD	06H
F00.09地址高位	00H (功能码组号)
F00.09地址低位	09H (功能码位号)
F00.09数据高位	0FH
F00.09数据低位	A0H
CRC CHK低位	5CH
CRC CHK高位	73H

用 commix 软件与 RNB2000 变频器通讯示意图如下：



- 校验方式——CRC 校验方式：CRC(Cyclical Redundancy Check)
 使用 RTU 帧格式，消息包括了基于 CRC 方法的错误检测域。CRC 域检测了整个消息的内容。CRC 域是两个字节，包含 16 位的二进制值。它由传输设备计算后加入到消息中。接收设备重新计算收到消息的 CRC，并与接收到的 CRC 域中的值比较，如果两个 CRC 值不相等，则说明传输有错误。
 CRC 是先存入 0xFFFF，然后调用一个过程将消息中连续的 8 位字节与当前寄存器中的值进行处理。仅每个字符中的 8Bit 数据对 CRC 有效，起始位和停止位以及奇偶校验位均无效。

CRC 产生过程中，每个 8 位字符都单独和寄存器内容相异或（XOR），结果向最低有效位方向移动，最高有效位以 0 填充。LSB 被提取出来检测，如果 LSB 为 1，寄存器单独和预置的值相异或，如果 LSB 为 0，则不进行。整个过程要重复 8 次。在最后一位（第 8 位）完成后，下一个 8 位字节又单独和寄存器的当前值相异或。最终寄存器中的值，是消息中所有的字节都执行之后的 CRC 值。

CRC 添加到消息中时，低字节先加入，然后高字节。CRC 简单函数如下：

```
unsigned int crc_cal_value(unsigned char*data_value,unsigned char data_length)
{
    int i;
    unsigned int crc_value=0xffff;
    while(data_length-->0)
    {
        crc_value^=*data_value++;
        for(i=0;i<8;i++)
        {
            if(crc_value&0x0001)
                crc_value=(crc_value>>1)^0xa001;
            else
                crc_value=crc_value>>1;
        }
    }
    return(crc_value);
}
```

- 错误消息的回应

当从设备回应时，它使用功能代码域与故障地址来指示是正常回应（无误）还是有某种错误发生（称作异议回应）。对正常回应，从设备回应相应的功能代码和数据地址或子功能码。对异议回应，从设备返回一等同于正常代码的代码，但最首的位置为逻辑 1。

例如：一主设备发往从设备的消息要求读一组变频器功能码地址数据，将产生如下功能代码：

0 0 0 0 0 1 1 (十六进制 03H)

对正常回应，从设备回应同样的功能码。对异议回应，它返回：

1 0 0 0 0 1 1 (十六进制 83H)

除功能代码因异议错误作了修改外，从设备将回应一字节异常码，这定义了产生异常的原因。

主设备应用程序得到异议的回应后，典型的处理过程是重发消息，或者针对相应的故障进行命令更改。

错误代码的含义如下：

Modbus 异常码		
代码	名称	含义
81H	非法功能	当上位机接收到的功能码是不允许的操作，这也许是因为功能码仅仅适用于新设备，而在此设备中没有实现；同时，也可能从机在错误状态中处理这种请求。
82H	非法数据地址	对变频器来说，上位机的请求数据地址是不允许的地址；特别是，寄存器地址和传输的字节数组合是无效的。
83H	非法数据值	当接收到的数据域中包含的是不允许的值。这个值指示了组合请求中剩余结构上的错误。注意：它决不意味着寄存器中被提交存储的数据项有一个应用程序期望之外的值。
86H	从属设备忙	变频器忙（EEPROM正在存储中）
90H	密码错误	密码校验地址写入的密码与P7.00用户设置的密码不同
91H	校验错误	当上位机发送的帧信息中，RTU格式CRC校验位或ASCII格式LRC校验位与下位机的校验计算数不同时，报校验错误信息。
92H	参数更改无效	上位机发送的参数写命令中，所发的数据在参数的范围以外或写地址当前为不可改写状态或写入的输入端子选择功能，已经被别的端子占用。
93H	系统被锁定	上位机进行读或写时，当设置了用户密码，又没有进行密码锁定开锁，将报系统被锁定。

● **通信参数的地址定义**

该部分是通信的内容，用于控制变频器的运行，变频器状态及相关参数设定。

读写功能码参数（有些功能码是不能更改的，只供厂家使用）：

功能码参数地址标示规则：

以功能码组号和位号为参数地址表示规则，

高位字节：功能码组号（00 ~ 15）第 0 组到第 15 组

低位字节：功能码位号（00 ~ FF）

如：F13.17，地址表示为 0D11H；

注意：

有些参数在变频器处于运行状态时，不可更改；有些参数不论变频器处于何种状态，均不可更改，有些参数是只读的；更改功能码参数，还要注意参数的范围，单位，及相关说明。另外，由于EEPROM频繁被存储，会减少EEPROM的使用寿命，所以，有些功能码在通讯的模式下，无须存储，只要更改RAM中的值就可以了。要实现该功能，只要把该功能码地址的最高位更改为1就可以实现。相应功能码地址表示如下：

高位字节：00 ~ 0F

低位字节：00 ~ FF

如：功能码 F03.12 不存储到EEPROM中，地址表示为 830CH；该地址表示只能做写RAM，不能做读的动作，读时，为无效地址。

附表 1 485 通讯地址表

功能说明	地址定义	数据意义说明	R/W 特性
通讯控制命令	2000H	0001H: 正转运行	W/R
		0002H: 反转运行	
		0003H: 正转点动	
		0004H: 反转点动	
		0005H: 停机	
		0006H: 自由停机 (紧急停机)	
		0007H: 故障复位	
		0008H: 点动停止	
通讯设定值地址	2001H	通讯设定频率 (0~Fmax, 单位为0.01Hz)	W/R
	2002H	PID预置, 范围为0~1000, 1000对应100.0%	
	2003H	PID反馈, 范围为0~1000, 1000对应100.0%	W/R
	2004H	转矩设定, 范围为-3000~3000, 1000对应100.0%变频器额定电流	W/R
	2005H	正转上限频率设定值 (0~Fmax, 单位为0.01Hz)	W/R
	2006H	反转上限频率设定值 (0~Fmax, 单位为0.01Hz)	W/R
	2007H	电动转矩上限值, 范围为0~3000, 1000对应100.0%电机额定电流	W/R
	2008H	制动转矩上限值, 范围为0~3000, 1000对应100.0%电机额定电流	W/R
	2009H	特殊控制命令字: BIT0~1= 00: 电机1 01: 电机2 10: 电机3 11: 电机4 BIT2= 0: 速度控制 1: 转矩控制 BIT3= 0: 用电量保持 1: 用电量清零 BIT4= 0: 预励磁禁止 1: 预励磁 BIT5= 0: 直流制动禁止 1: 直流制动	W/R
	200AH	虚拟输入端子命令, 范围为0x000~0x1FF	W/R
	200BH	虚拟输出端子命令, 范围为0x00~0x0F	W/R
	200CH	电压设定值 (VF分离模式下使用), 范围为0~1000,1000对应100.0%电机额定电压	W/R
200DH	AO输出设定值1, 范围为-1000~1000,1000对应100.0%	W/R	
200EH	AO输出设定值1, 范围为-1000~1000,1000对应100.0%	W/R	

通讯设定值地址	2100H	0001: 正转运行中 0002: 反转运行中 0003: 变频器停机中 0004: 变频器故障中 0005: 变频器Lv状态 0006: 变频器预励磁状态	R
变频器状态字2	2101H	BIT0= 0: 运行准备未就绪 1: 运行准备就绪 BIT1~2= 00: 电机1 01: 电机2 02: 电机3 04: 电机4 BIT3= 0: 异步机 1: 同步机 BIT4= 0: 未过载预报警 1: 过载预报警 BIT5~6= 00: 面板控制 01: 端子控制 10: 通讯控制	R
变频器故障代码	2102H	见参数组F08组: 故障类型说明部分	
运行/停机 参数地址说明	3000H	运行频率, 范围为0~Fmax, 单位0.01Hz	R
	3001H	设定频率, 范围为0~Fmax, 单位0.01Hz	R
	3002H	母线电压, 范围为0~2000.0V, 单位0.1V	R
	3003H	输出电压, 范围为0~1200V, 单位1V	R
	3004H	输出电流, 范围为0.0~3000.0A, 单位0.1A	R
	3005H	运行转速, 范围为0~65535RPM, 单位1RPM	R
	3006H	输出功率, 范围为-300.0~300.0%, 单位0.1%	R
	3007H	输出转矩, 范围为-250.0~250.0%, 单位0.1%	R
	3008H	闭环设定, 范围为-100.0~100.0%, 单位0.1%	R
	3009H	闭环反馈, 范围为-100.0~100.0%, 单位0.1%	R
	300AH	数字量输入状态, 范围为0x0000~0x03FF	R
	300BH	数字量输出状态, 范围为0x00~0x0F	R
	300CH	模拟量输入1, 范围为0.00~10.00V, 单位0.01V	R
	300DH	模拟量输入2, 范围为0.00~10.00V, 单位0.01V	R
	300EH	模拟量输入3, 范围为-10.00~10.00V, 单位0.01V	R
	300FH	保留	R
	3010H	高速脉冲1输入频率, 范围为0.000~50.000kHz, 单位0.001kHz	R
	3011H	保留	R
3012H	多段速当前段数, 范围为0~15	R	
3013H	外部长度值, 范围为0~65535	R	
3014H	外部长度值, 范围为0~65535	R	
3015H	转矩设定值, 范围为-300.0~300.0%, 单位0.1%	R	

本公司产品质量承诺

非常感谢您选用本公司的RNB2000系列变频器，本公司的产品为经过严格的生产测试及物料控制下完成的产品。一旦产品出现故障，公司将竭诚为您提供服务。

● 保修期

- ①本产品自出厂之日起，保修十八个月。
- ②保修期内，器件的更换不影响产品整体的保修期。

● 服务事项

- ①本产品自出厂之日起，免费保修十八个月（非标机根据协商条款执行）；
- ②本产品自出厂之日起，一个月内出现质量问题包退、包换、保修；
- ③本产品自出厂之日起，三个月内出现质量问题包换、保修；
- ④免责条款（因下列原因造成的产品损坏，不在保修范围）。
 - 用户未按使用说明书要求进行接线、调试等使用的。
 - 用户自行对产品进行改造的或安装时不慎摔落损坏的。
 - 不可抗力造成的损坏：地震、火灾、水灾、雷击等。

注：保修外及保修时间内免责损坏的产品；公司提供有偿服务。

● 责任

无论从合同、保修期、疏忽、民事侵权行为、严格的责任、或其它任何角度讲，本公司和本公司的代理商都不对由于设备所造成的特殊的、间接的、继发性的损失负责。其中包括利润、收入的损失、使用供货设备及相关设备的损失、资金的花费、代用设备的花费、工具费、服务费、停机时间的花费及客户对其客户造成的损失。

附录： 保修卡

客户信息	客户名称：	联系人：
	客户地址：	联系电话：
产品信息	产品型号：	
	机身条码：	
	供货商：	
故障信息	应用环境：	
维修情况描述	维修人：	年 月 日
跟踪情况	维修人：	年 月 日

保修协议

- 一、产品自出厂日算，保修期为十八个月。
- 二、保修期内，用户按手册正常使用的情况下，产品故障或损坏，我公司负责免费维修。
- 三、保修期内，由于下列原因导致的产品损坏，将按规定收取维修费。
 - 1、 不正当使用或自行改造。
 - 2、 人为损坏（搬运跌落、错误接线）
 - 3、 不可抗力损坏（水灾、地震、雷电、火灾）
- 四、产品损坏时，请您正确填写《产品保修卡》中的各项内容。
- 五、需收费服务，按实际发生费用计算，如另有合同，合同优先处理。
- 六、本协议解释权归上海雷诺尔科技股份有限公司

上海雷诺尔科技股份有限公司

地址：上海市嘉定区城北路 3988 号

总机：021-59966666 59160000 全国免费服务热线：800-8200-785

传真：021-59160987

